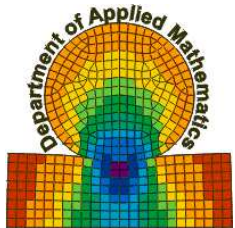


# Fyzika Maxwellových rovnic a formulace okrajových úloh

Seminář Helmholtzových rovnic, 3. a 10. dubna 2007

**Dalibor Lukáš**



Katedra aplikované matematiky,  
VŠB–Technická univerzita Ostrava

email: [dalibor.lukas@vsb.cz](mailto:dalibor.lukas@vsb.cz)



[http://lukas.am.vsb.cz/talks/Fyzika\\_Maxwellovych\\_rovnic.pdf](http://lukas.am.vsb.cz/talks/Fyzika_Maxwellovych_rovnic.pdf)

# Fyzika Maxwellových rovnic a formulace okrajových úloh

## Motto

„Budiž elektromagnetické pole ... a bylo světlo.”

Richard P. Feynman

# Fyzika Maxwellových rovnic a formulace okrajových úloh

## Osnova

- Elektrostatika
- Magnetostatika
- Maxwellovy rovnice
- Elektromagnetické vlnění
- Odraz a lom světla

# Fyzika Maxwellových rovnic a formulace okrajových úloh

## Osnova

- Elektrostatika
- Magnetostatika
- Maxwellovy rovnice
- Elektromagnetické vlnění
- Odraz a lom světla

# Elektrostatika

popisuje časově neměnná elektrická (silová) pole nabitých těles.

## Coulombův zákon

vyjadřuje síly mezi náboji.



$$\mathbf{F}_1 = \frac{q_1 q_2}{4\pi\epsilon_0 |\mathbf{x}_2 - \mathbf{x}_1|^2} \cdot \mathbf{e}_{12} = -\mathbf{F}_2,$$

$q_1, q_2 \in \mathbb{R}$  ... elektrické náboje (v Coulombech),

$\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2 \in \mathbb{R}^3$  ... polohy nábojů,  $\mathbf{e}_{12} := (\mathbf{x}_2 - \mathbf{x}_1) / |\mathbf{x}_2 - \mathbf{x}_1|$ ,

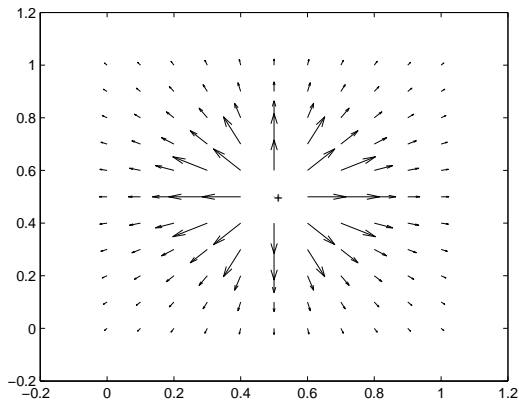
$\epsilon_0 \approx 8.854 \cdot 10^{-12}$  ... permitivita vakua

# Elektrostatika

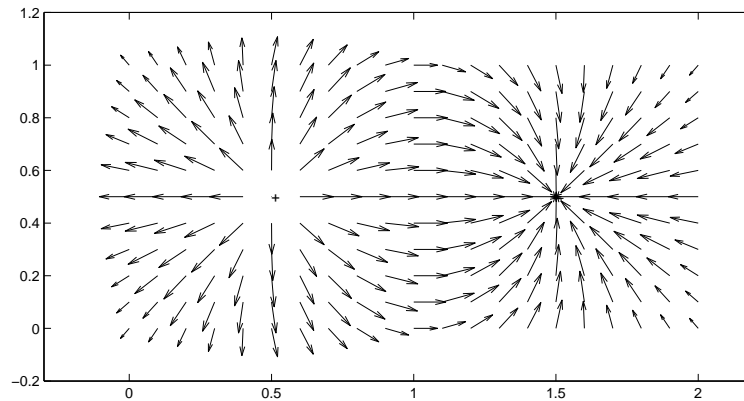
## Intenzita elektrického pole

je síla elektrického pole na jednotkový náboj.

pole kladného náboje



pole dvou nesouhlasných nábojů



Platí princip superpozice, např.:

$$\mathbf{E}(\mathbf{x}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int_{\Omega} \frac{\rho(\mathbf{y})(\mathbf{x} - \mathbf{y})}{|\mathbf{x} - \mathbf{y}|^3} dV(\mathbf{y}),$$

kde  $\rho(\mathbf{y})$  je objemová hustota náboje v  $\Omega \subset \mathbb{R}^3$ , tj.  $\text{supp}(\rho) \subset \Omega$ .

# Elektrostatika

## Gaussův zákon (ve vakuu)

Tok elektrického pole z povrchu objemového elementu je určen náboji v tomto objemu. Gaussův zákon je ekvivalentní s Coulombovým zákonem.

$$\oint_{\partial\Omega} \mathbf{E}(\mathbf{x}) \cdot \mathbf{n}(\mathbf{x}) dS(\mathbf{x}) = \frac{1}{\varepsilon_0} \int_{\Omega} \rho(\mathbf{x}) dV(\mathbf{x}) \quad \text{pro } \Omega \subset \mathbb{R}^3,$$

kde  $\mathbf{n} \in \mathbb{R}^3$  je vnější jednotková normála k  $\partial\Omega$ .

Gaussova věta:  $\oint_{\partial\Omega} \mathbf{E}(\mathbf{x}) \cdot \mathbf{n}(\mathbf{x}) dS(\mathbf{x}) = \int_{\Omega} \operatorname{div}(\mathbf{E}(\mathbf{x})) dV(\mathbf{x})$  dává

$$\operatorname{div}(\mathbf{E}(\mathbf{x})) = \frac{\rho(\mathbf{x})}{\varepsilon_0} \quad \text{pro } \mathbf{x} \in \mathbb{R}^3.$$

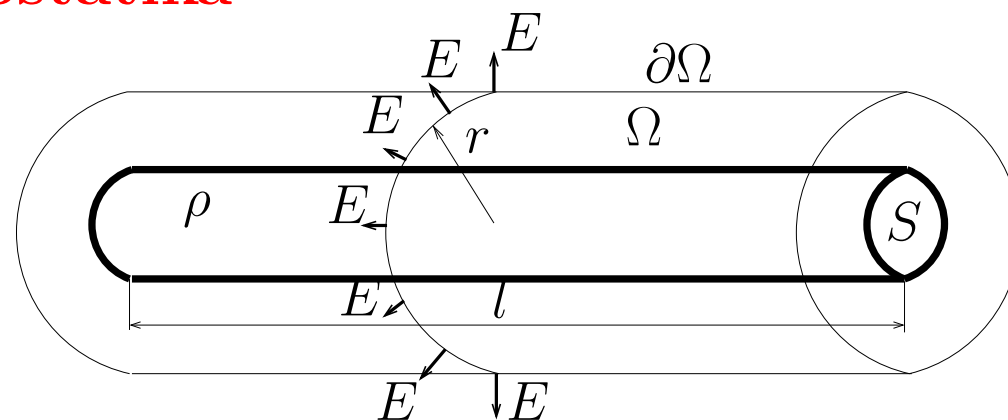
# Elektrostatika

Příklad 1: Pole dlouhé nabité tyče

$$\oint_{\partial\Omega} \mathbf{E}(\mathbf{x}) \cdot \mathbf{n}(\mathbf{x}) dS(\mathbf{x}) = \int_{\Omega} \frac{\rho(\mathbf{x})}{\varepsilon_0} dV(\mathbf{x})$$

$$E(r)2\pi r l = \frac{\rho S l}{\varepsilon_0}$$

$$E(r) = \frac{\rho S}{2\pi r \varepsilon_0}$$

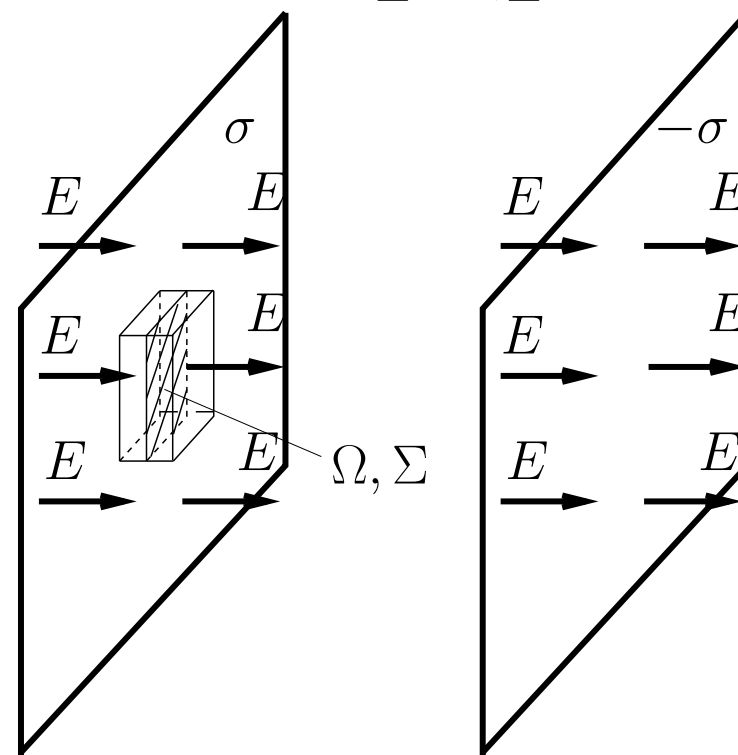


Příklad 2: Pole nabité desky

$$\oint_{\partial\Omega} \mathbf{E}_+(\mathbf{x}) \cdot \mathbf{n}(\mathbf{x}) dS(\mathbf{x}) = \int_{\Sigma} \frac{\sigma(\mathbf{x})}{\varepsilon_0} dS(\mathbf{x})$$

$$2E_+ |\Sigma| = \frac{\sigma |\Sigma|}{\varepsilon_0}$$

$$E_+ = \frac{\sigma}{2\varepsilon_0}$$



Příklad 3: Pole deskového kondenzátoru

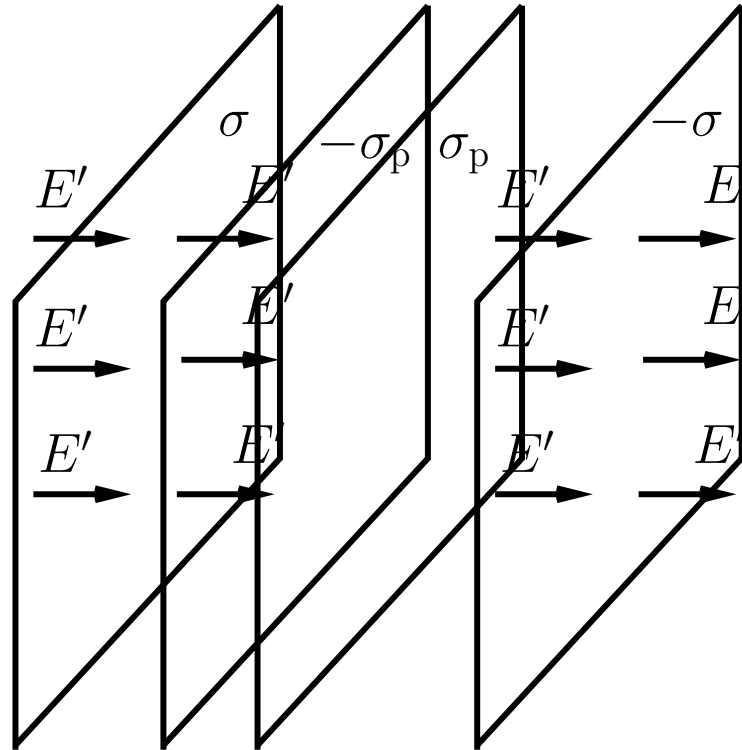
$$E = 2E_+ = \frac{\sigma}{\varepsilon_0}$$



# Elektrostatika

Příklad 4: Pole dvou vnořených deskových kondenzátorů s opačnou orientací

$$E' = E - E_p = \frac{\sigma - \sigma_p}{\epsilon_0}$$



Příklad modeluje chování polarizovaných nábojů (vnitřní kondenzátor) v dielektriku, které je vloženo do elektrostatického pole (vnější kondenzátor).

# Elektrostatika

## Gaussův zákon v dielektriku

V dielektrických materiálech se po vložení do elektrostatického pole vytvoří vrstvy polarizovaných nábojů orientovaných v souladu s vnějším polem. Ty se chovají jako vnořené kondenzátory, viz příklad 4, tedy zeslabují vnější pole.

Označme  $\rho_{\text{pol}}(\mathbf{x}) = \text{div}(-\mathbf{P}(\mathbf{x}))$  hustotu polarizovaného náboje v dielektriku, kde  $\mathbf{P}$  je elektrostatická polarizace.

$$\text{div}(\mathbf{E}(\mathbf{x})) = \frac{\rho(\mathbf{x}) + \rho_{\text{pol}}(\mathbf{x})}{\varepsilon_0}$$
$$\text{div}(\varepsilon_r \mathbf{E}(\mathbf{x})) := \text{div} \left( \mathbf{E}(\mathbf{x}) + \frac{\mathbf{P}(\mathbf{x})}{\varepsilon_0} \right) = \frac{\rho(\mathbf{x})}{\varepsilon_0},$$

kde  $\varepsilon_r \geq 1$  je relativní permitivita. Označme  $\mathbf{D}(\mathbf{x}) := \varepsilon_0 \varepsilon_r(\mathbf{x}) \mathbf{E}(\mathbf{x})$  el. indukci:

$$\boxed{\text{div}(\mathbf{D}(\mathbf{x})) = \rho(\mathbf{x}) \quad \text{pro } \mathbf{x} \in \mathbb{R}^3.}$$

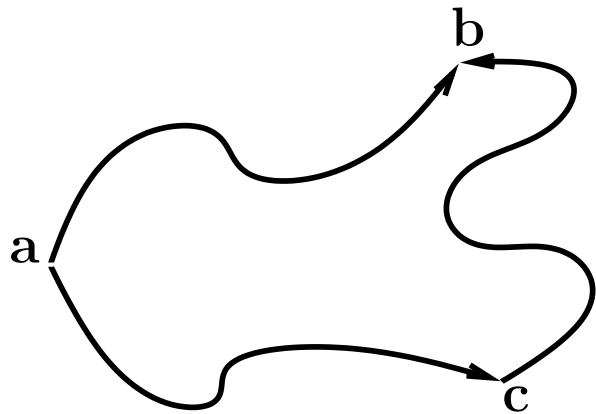
# Elektrostatika

## Elektrický potenciál (napětí)

Elektrostatické pole je potenciální:

$$\mathbf{E}(\mathbf{x}) = -\nabla u(\mathbf{x}),$$

kde  $u$  je elektrický potenciál (napětí). Tzn. práce, kterou vykoná elektrostatické pole působící na jednotkový náboj, nezávisí na dráze:



$$\begin{aligned} W_{\mathbf{a} \rightarrow \mathbf{b}} &= - \int_{\mathbf{a} \rightarrow \mathbf{b}} \mathbf{E}(\mathbf{x}) \, d\mathbf{l}(\mathbf{x}) = \int_{\mathbf{a} \rightarrow \mathbf{b}} \nabla u(\mathbf{x}) \, d\mathbf{l}(\mathbf{x}) = u(\mathbf{b}) - u(\mathbf{a}) \\ &= W_{\mathbf{a} \rightarrow \mathbf{c}} + W_{\mathbf{c} \rightarrow \mathbf{b}} \end{aligned}$$

a tedy:

$$- \oint_k \mathbf{E}(\mathbf{x}) \, d\mathbf{l}(\mathbf{x}) = 0$$

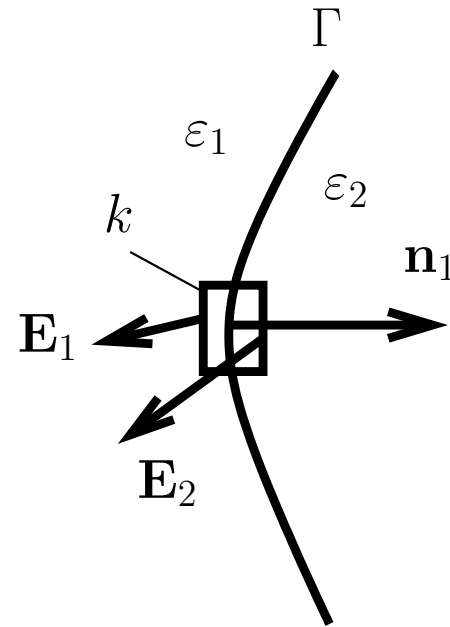
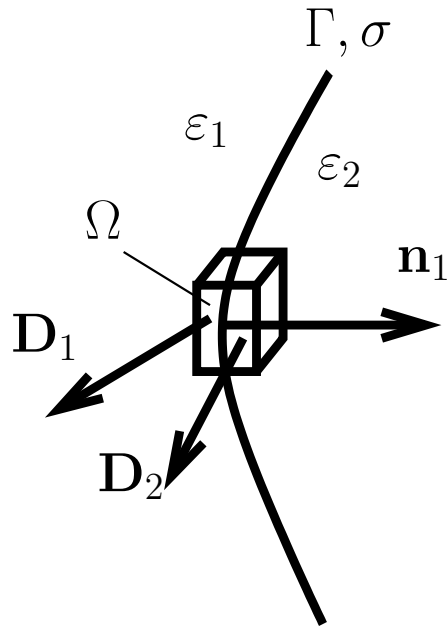
pro jakoukoliv uzavřenou křivku  $k$ .

Stokesova věta:  $\oint_{\partial S} \mathbf{E}(\mathbf{x}) \, d\mathbf{l}(\mathbf{x}) = \int_S \mathbf{rot}(\mathbf{E}(\mathbf{x})) \cdot \mathbf{n}(\mathbf{x}) \, dS(\mathbf{x})$  dává

$$\mathbf{rot}(\mathbf{E}(\mathbf{x})) = \mathbf{0} \quad \text{pro } \mathbf{x} \in \mathbb{R}^3.$$

# Elektrostatika

## Podmínky na rozhraní



$$\oint_{\partial\Omega} \mathbf{D}(\mathbf{x}) \cdot \mathbf{n}(\mathbf{x}) dS(\mathbf{x}) = \int_{\Omega} \rho(\mathbf{x}) dV(\mathbf{x}) \Rightarrow (\mathbf{D}_1(\mathbf{x}) - \mathbf{D}_2(\mathbf{x})) \cdot \mathbf{n}_1(\mathbf{x}) = \sigma(\mathbf{x}) \quad \text{pro } \mathbf{x} \in \Gamma.$$

$$\oint_k \mathbf{E}(\mathbf{x}) d\mathbf{l}(\mathbf{x}) = 0 \Rightarrow (\mathbf{E}_1(\mathbf{x}) - \mathbf{E}_2(\mathbf{x})) \times \mathbf{n}_1(\mathbf{x}) = 0 \quad \text{pro } \mathbf{x} \in \Gamma.$$

# Elektrostatika

## Příklad formulace elektrostatické úlohy

$$\left\{ \begin{array}{l} -\operatorname{div}(\varepsilon_r(\mathbf{x})\nabla u(\mathbf{x})) = \frac{\rho(\mathbf{x})}{\varepsilon_0} \quad \text{pro } \mathbf{x} \in \mathbb{R}^3 \\ u(\mathbf{x}) = \bar{u} \quad \text{pro } \mathbf{x} \in \partial\Omega \quad \text{Je to nutné?} \\ u(\mathbf{x}) = O(1/|\mathbf{x}|) \quad \text{pro } |\mathbf{x}| \rightarrow \infty \end{array} \right.$$

kde  $\operatorname{supp} \rho \subset \Omega$ ,  $\Omega \subset \mathbb{R}^3$  je omezená neprázdná oblast, na jejíž hranici je aplikováno napětí  $\bar{u}$ .

$\varepsilon_r(\mathbf{x}) \equiv 1$ :

$$u(\mathbf{x}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \int_{\Omega} \frac{\rho(\mathbf{y})}{|\mathbf{x} - \mathbf{y}|} dV(\mathbf{y}).$$

# Fyzika Maxwellových rovnic a formulace okrajových úloh

## Osnova

- Elektrostatika
- Magnetostatika
- Maxwellovy rovnice
- Elektromagnetické vlnění
- Odraz a lom světla

# Magnetostatika

popisuje magnetická (silová) pole stacionárních proudů.

## Zákon zachování náboje

Úbytek náboje v objemovém elementu odpovídá toku náboje z povrchu elementu:

$$\oint_{\partial\Omega} \rho(\mathbf{x}) \mathbf{v}(\mathbf{x}) \cdot \mathbf{n}(\mathbf{x}) dS(\mathbf{x}) = - \int_{\Omega} \frac{\partial \rho(\mathbf{x})}{\partial t} dV(\mathbf{x}),$$

kde  $\mathbf{v}$  je rychlost toku náboje (rychlost elektronů),  $t$  je čas.

Označme  $\mathbf{j}(\mathbf{x}) := \rho(\mathbf{x}) \mathbf{v}(\mathbf{x})$  hustotu elektrického proudu. Pak Gaussova věta dává

$$\operatorname{div}(\mathbf{j}(\mathbf{x})) = -\frac{\partial \rho(\mathbf{x})}{\partial t}.$$

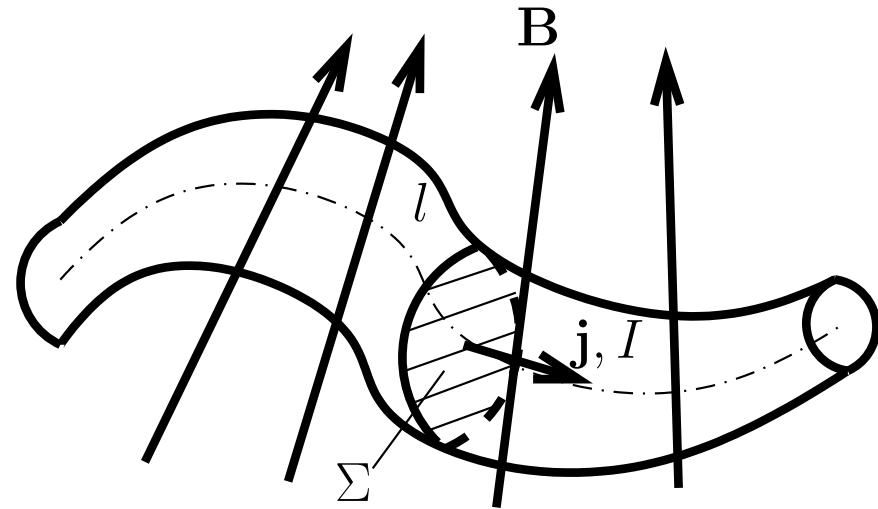
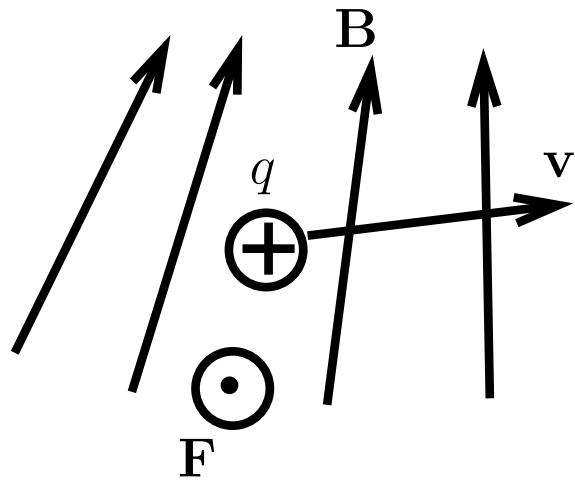
Označme dále tok elektrického náboje trubicí o průřezu  $\Sigma$  jako elektrický proud

$$I(\Sigma) := \int_{\Sigma} \mathbf{j}(\mathbf{x}) \cdot \mathbf{n}(\mathbf{x}) dS(\mathbf{x}) = \text{konst.}$$

# Magnetostatika

## Lorentzova síla

je síla působící na pohybující se náboj nebo na proudovodič.



$$\mathbf{F} = q\mathbf{v} \times \mathbf{B}$$

$$\mathbf{F} = \int_l \int_{\Sigma(\mathbf{y})} \mathbf{j}(\mathbf{x}) \times \mathbf{B}(\mathbf{y}) dS(\mathbf{x}) dl(\mathbf{y}) = \int_l I(\mathbf{y}) \mathbf{n}(\mathbf{y}) \times \mathbf{B}(\mathbf{y}) dl(\mathbf{y}),$$

kde  $\mathbf{B}$  je pole magnetické indukce.



# Magnetostatika

Neexistují magnetické náboje.

$$\int_{\partial\Omega} \mathbf{B}(\mathbf{x}) \cdot \mathbf{n}(\mathbf{x}) dS(\mathbf{x}) = 0$$

Gaussova věta dává:

$$\text{div}(\mathbf{B}(\mathbf{x})) = 0 \quad \text{pro } \mathbf{x} \in \mathbb{R}^3.$$

Ampérův zákon (ve vakuu)

Magnetické pole rotuje kolem budících proudů:

$$\oint_{\partial\Sigma} \mathbf{B}(\mathbf{x}) d\mathbf{l}(\mathbf{x}) = \mu_0 \int_{\Sigma} \mathbf{j}(\mathbf{x}) \cdot \mathbf{n}(\mathbf{x}) dS(\mathbf{x}),$$

kde  $\mu_0 = 4\pi \cdot 10^{-7}$  je permeabilita vakua, přičemž  $\varepsilon_0\mu_0 = 1/c^2$ , kde  $c$  je rychlost světla.

Stokesova věta dává:

$$\text{rot}(\mathbf{B}(\mathbf{x})) = \mu_0 \mathbf{j}(\mathbf{x}) \quad \text{pro } \mathbf{x} \in \mathbb{R}^3.$$

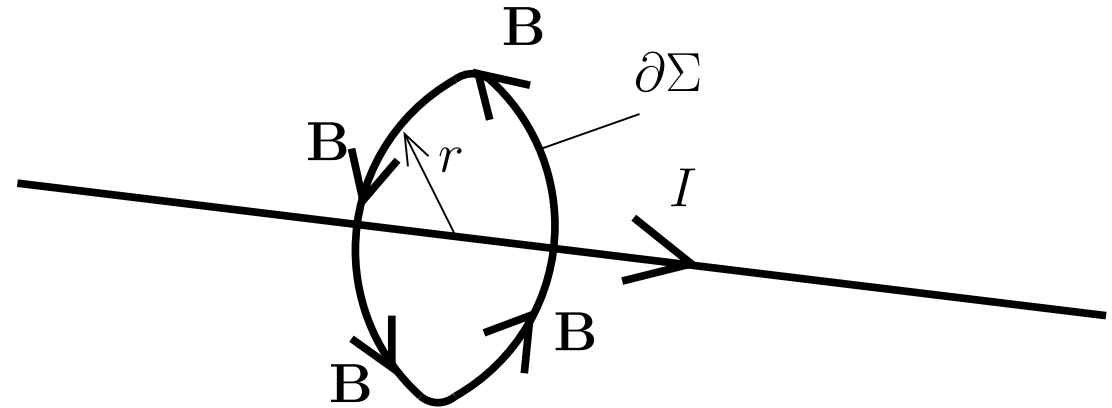
# Magnetostatika

Příklad 5: Pole dlouhého vodiče

$$\oint_{\partial\Sigma} \mathbf{B}(\mathbf{x}) \cdot d\mathbf{l}(\mathbf{x}) = \mu_0 \int_{\Sigma} \mathbf{j}(\mathbf{x}) \cdot \mathbf{n}(\mathbf{x}) dS(\mathbf{x})$$

$$B(r)2\pi r = \mu_0 I$$

$$B(r) = \frac{\mu_0 I}{2\pi r}$$



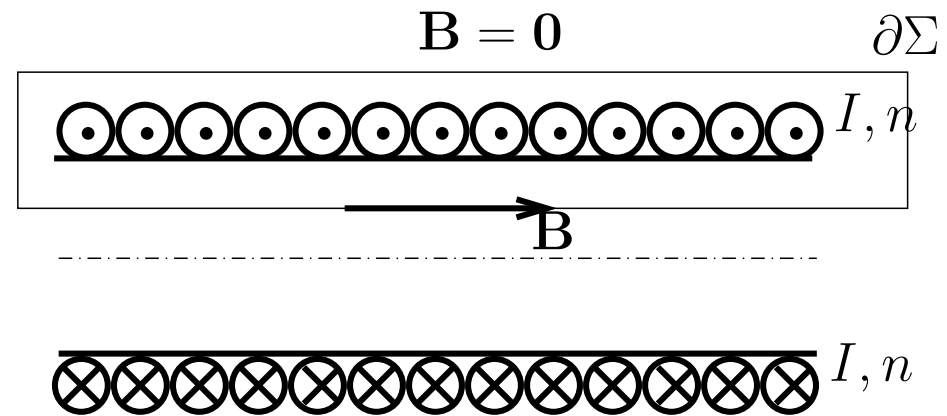
Příklad 6: Pole dlouhé cívky

$$\oint_{\partial\Sigma} \mathbf{B}(\mathbf{x}) \cdot d\mathbf{l}(\mathbf{x}) = \mu_0 \int_{\Sigma} \mathbf{j}(\mathbf{x}) \cdot \mathbf{n}(\mathbf{x}) dS(\mathbf{x})$$

$$Bl = \mu_0 n l I$$

$$B = \mu_0 n I,$$

kde  $n$  je hustota závitů.



# Magnetostatika

## Ampérův zákon ve feromagnetiku

Ve feromagnetických materiálech se po vložení do magnetického pole vytvoří vrstvy zmagnetizovaných proudových smyček orientovaných v souladu s vnějším polem tak, že magnetické pole zesilují.

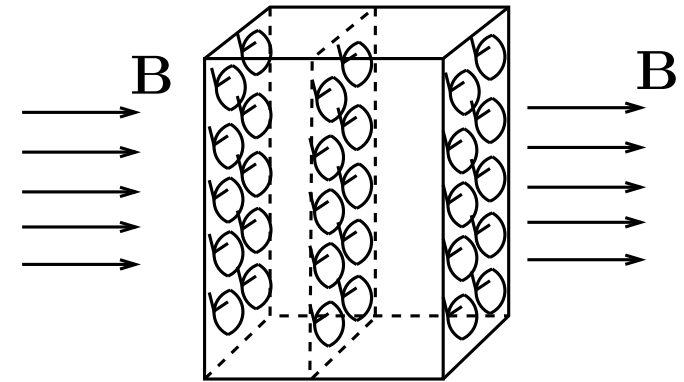
Označme  $\mathbf{j}_{\text{mag}}(\mathbf{x}) = \mathbf{rot}(\mathbf{M}(\mathbf{x}))$  hustotu magnetizovaných dipólů, kde  $\mathbf{M}$  je magnetizace.

$$\mathbf{rot}(\mathbf{B}(\mathbf{x})) = \mu_0(\mathbf{j}(\mathbf{x}) + \mathbf{j}_{\text{mag}}(\mathbf{x}))$$
$$\mathbf{rot}\left(\frac{1}{\mu_r}\mathbf{B}(\mathbf{x})\right) := \mathbf{rot}\left(\mathbf{B}(\mathbf{x}) - \frac{\mathbf{M}(\mathbf{x})}{\mu_0}\right) = \mu_0\mathbf{j}(\mathbf{x}),$$

kde  $\mu_r \geq 1$  je relativní permeabilita.

Označme  $\mathbf{H}(\mathbf{x}) := \frac{1}{\mu_0\mu_r(\mathbf{x})}\mathbf{B}(\mathbf{x})$  magnetickou intenzitu:

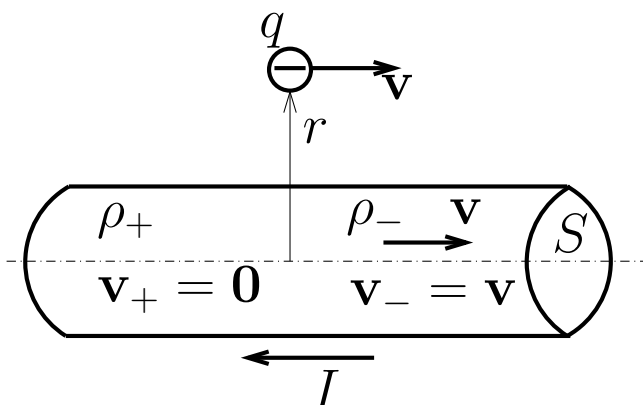
$$\mathbf{rot}(\mathbf{H}(\mathbf{x})) = \mathbf{j}(\mathbf{x}) \quad \text{pro } \mathbf{x} \in \mathbb{R}^3.$$



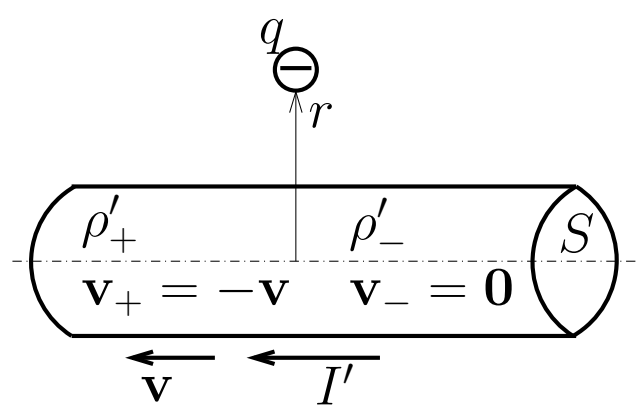
# Magnetostatika

## Teorie relativity: elektřina=magnetismus

a) vodič v klidu, náboj v pohybu



b) náboj v klidu, vodič v pohybu



magnetostatika:

$$\mathbf{F} = q\mathbf{v} \times \mathbf{B} = \frac{qv\mu_0 I}{2\pi r} = \frac{q}{2\pi\epsilon_0} \frac{\rho_- S v^2}{r c^2}$$

elektrostatika:

Náboj se zachovává, ale zkracuje se délka, tj. mění se hustota náboje:

$$\rho'_+ = \rho_+ \frac{1}{\sqrt{1-v^2/c^2}}, \rho'_- = \rho_-$$

$$\mathbf{F}' = \frac{q}{2\pi\epsilon_0} \frac{\rho_+ S}{r} \frac{v^2/c^2}{\sqrt{1-v^2/c^2}} \approx \mathbf{F} \text{ pro } v \ll c$$

# Magnetostatika

## Magnetický vektorový potenciál

Energie proudové smyčky:

$$W = I \int_{\Sigma} \mathbf{B}(\mathbf{x}) \cdot \mathbf{n}(\mathbf{x}) dS(\mathbf{x}).$$

Definujme magnetický vektorový potenciál  $\mathbf{A}$ :

$\mathbf{rot}(\mathbf{A}(\mathbf{x})) = \mathbf{B}(\mathbf{x})$ . Stokesova věta dává

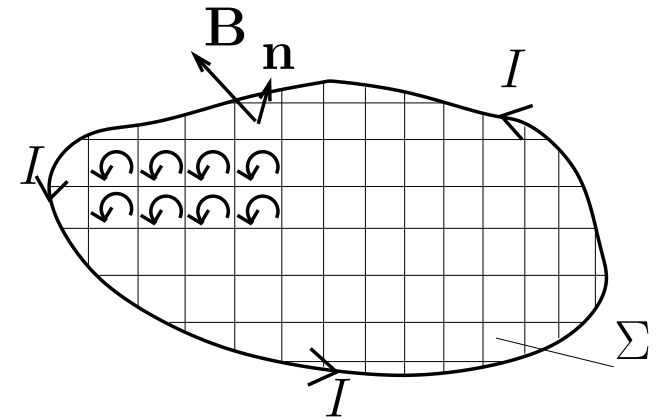
$$W = I \int_{\Sigma} \mathbf{rot}(\mathbf{A}(\mathbf{x})) \cdot \mathbf{n}(\mathbf{x}) dS(\mathbf{x}) = I \oint_{\partial\Sigma} \mathbf{A}(\mathbf{x}) d\mathbf{l}(\mathbf{x}).$$

$\mathbf{A}$  je nejednoznačný, neboť

$$\mathbf{B}(\mathbf{x}) = \mathbf{rot}(\mathbf{A}(\mathbf{x})) = \mathbf{rot}(\mathbf{A}(\mathbf{x}) + \nabla\phi(\mathbf{x}))$$

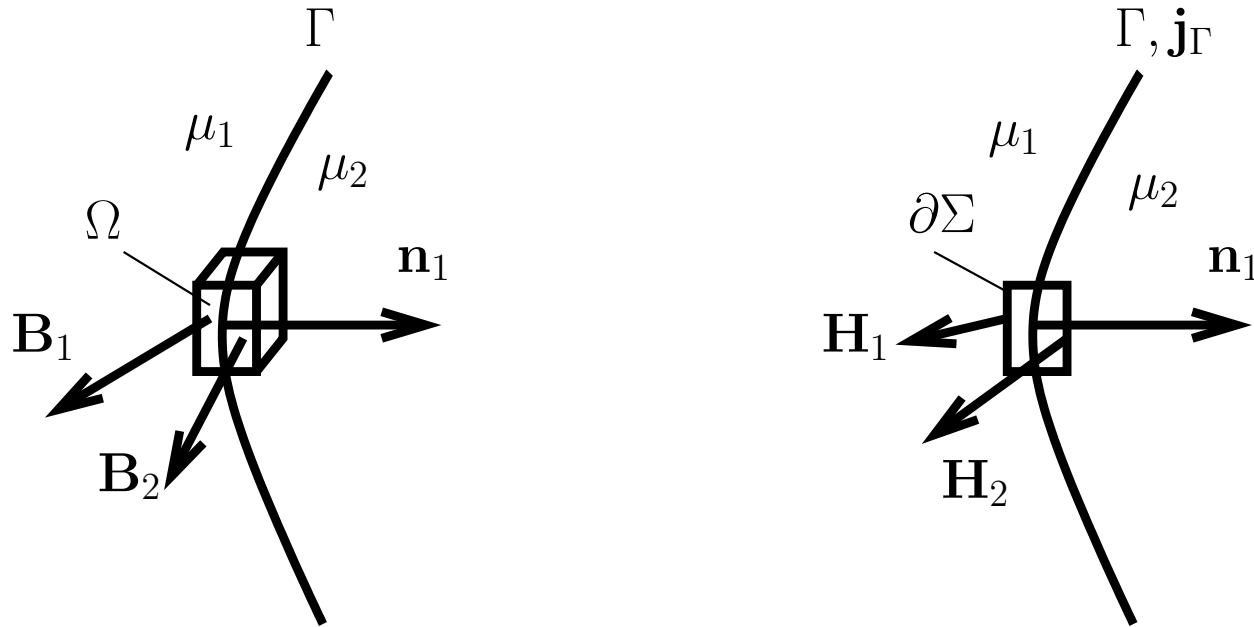
Jednoznačnost můžeme vynutit např. Coulombovskou kalibrační podmínkou:

$$\text{div}(\mathbf{A}(\mathbf{x}) + \nabla\phi(\mathbf{x})) = 0.$$



# Magnetostatika

## Podmínky na rozhraní



$$\oint_{\partial\Omega} \mathbf{B}(\mathbf{x}) \cdot \mathbf{n}(\mathbf{x}) dS(\mathbf{x}) = 0 \Rightarrow (\mathbf{B}_1(\mathbf{x}) - \mathbf{B}_2(\mathbf{x})) \cdot \mathbf{n}_1(\mathbf{x}) = 0 \quad \text{pro } \mathbf{x} \in \Gamma.$$

$$\oint_{\partial\Sigma} \mathbf{H}(\mathbf{x}) d\mathbf{l}(\mathbf{x}) = \mu_0 \int_{\Sigma} \mathbf{j}(\mathbf{x}) \cdot \mathbf{n}(\mathbf{x}) dS(\mathbf{x}) \Rightarrow$$

$$(\mathbf{H}_1(\mathbf{x}) - \mathbf{H}_2(\mathbf{x})) \times \mathbf{n}_1(\mathbf{x}) = \mathbf{j}_\Gamma(\mathbf{x}) \quad \text{pro } \mathbf{x} \in \Gamma.$$

# Magnetostatika

## Příklad formulace magnetostatické úlohy

$$\left\{ \begin{array}{l} \operatorname{rot} \left( \frac{1}{\mu_r(\mathbf{x})} \operatorname{rot}(\mathbf{A}(\mathbf{x})) \right) = \mu_0 \mathbf{j}(\mathbf{x}) \quad \text{pro } \mathbf{x} \in \Omega \\ \mathbf{A}(\mathbf{x}) \times \mathbf{n}(\mathbf{x}) = \mathbf{0} \quad \text{pro } \mathbf{x} \in \partial\Omega \quad \text{Je to nutné?} \\ \mathbf{A}(\mathbf{x}) = O(1/|\mathbf{x}|) \quad \text{pro } |\mathbf{x}| \rightarrow \infty \end{array} \right.$$

kde  $\operatorname{supp} \mathbf{j} \subset \Omega$ ,  $\Omega \subset \mathbb{R}^3$  je omezená neprázdná oblast.

$\mu_r(\mathbf{x}) \equiv 1$ : (Biot–Savartův zákon)

$$\mathbf{A}(\mathbf{x}) = \frac{\mu_0}{4\pi} \int_{\Omega} \frac{\mathbf{j}(\mathbf{y})}{|\mathbf{x} - \mathbf{y}|} dV(\mathbf{y}).$$

# Fyzika Maxwellových rovnic a formulace okrajových úloh

## Osnova

- Elektrostatika
- Magnetostatika
- Maxwellovy rovnice
- Elektromagnetické vlnění
- Odraz a lom světla



# Maxwellovy rovnice

## Stacionární Maxwellovy rovnice v nevodivém prostředí

jsou dva nezávislé systémy:

$$\left. \begin{array}{l} \operatorname{div}(\mathbf{D}(\mathbf{x})) = \rho(\mathbf{x}) \\ \operatorname{rot}(\mathbf{E}(\mathbf{x})) = \mathbf{0} \end{array} \right\} \text{elektrostatika}$$

$$\left. \begin{array}{l} \operatorname{rot}(\mathbf{H}(\mathbf{x})) = \mathbf{j}(\mathbf{x}) \\ \operatorname{div}(\mathbf{B}(\mathbf{x})) = 0 \end{array} \right\} \text{magnetostatika}$$

spolu s materiálovými vztahy  $\mathbf{D}(\mathbf{x}) = \varepsilon_0 \varepsilon_r(\mathbf{x}) \mathbf{E}(\mathbf{x})$ ,  $\mathbf{B}(\mathbf{x}) = \mu_0 \mu_r(\mathbf{x}) \mathbf{H}(\mathbf{x})$ , s okrajovými podmínkami a podmínkami v  $\infty$ .

Zavedeme-li **potenciály**  $\mathbf{E}(\mathbf{x}) = -\nabla u(\mathbf{x})$ ,  $\mathbf{B}(\mathbf{x}) = \operatorname{rot}(\mathbf{A}(\mathbf{x}))$ , dostáváme:

$$\begin{aligned} -\operatorname{div}(\varepsilon_0 \varepsilon_r(\mathbf{x}) \nabla u(\mathbf{x})) &= \rho(\mathbf{x}) \\ \operatorname{rot}\left(\frac{1}{\mu_0 \mu_r(\mathbf{x})} \operatorname{rot}(\mathbf{A}(\mathbf{x}))\right) &= \mathbf{j}(\mathbf{x}) \end{aligned}$$

# Maxwellovy rovnice

## Ohmův zákon

Vodivé materiály se vyznačují velkým počtem volných elektronů a po vložení do elektrostatického pole dochází k jejich pohybu, tedy teče proud. Vodivé materiály jsou modelovány lineárním Ohmovým zákonem:

$$\mathbf{j}_{\text{Ohm}}(\mathbf{x}) = \sigma(\mathbf{x})\mathbf{E}(\mathbf{x}),$$

kde  $\sigma$  je elektrická vodivost.

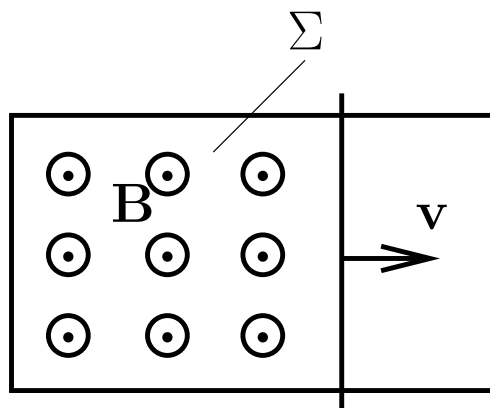
## Stacionární Maxwellovy rovnice ve vodivém prostředí

Elektrostatické pole přispívá k tvorbě magnetického pole:

$$\left. \begin{aligned} \operatorname{div}(\mathbf{D}(\mathbf{x})) &= \rho(\mathbf{x}) \\ \operatorname{rot}(\mathbf{E}(\mathbf{x})) &= \mathbf{0} \\ \operatorname{rot}(\mathbf{H}(\mathbf{x})) &= \mathbf{j}(\mathbf{x}) + \sigma(\mathbf{x})\mathbf{E}(\mathbf{x}) \\ \operatorname{div}(\mathbf{B}(\mathbf{x})) &= 0 \end{aligned} \right\}$$

# Maxwellovy rovnice

## Faradayův zákon elektromagnetické indukce



Časové změny magnetického pole indukují elektrické pole, které působí proti těmto změnám:

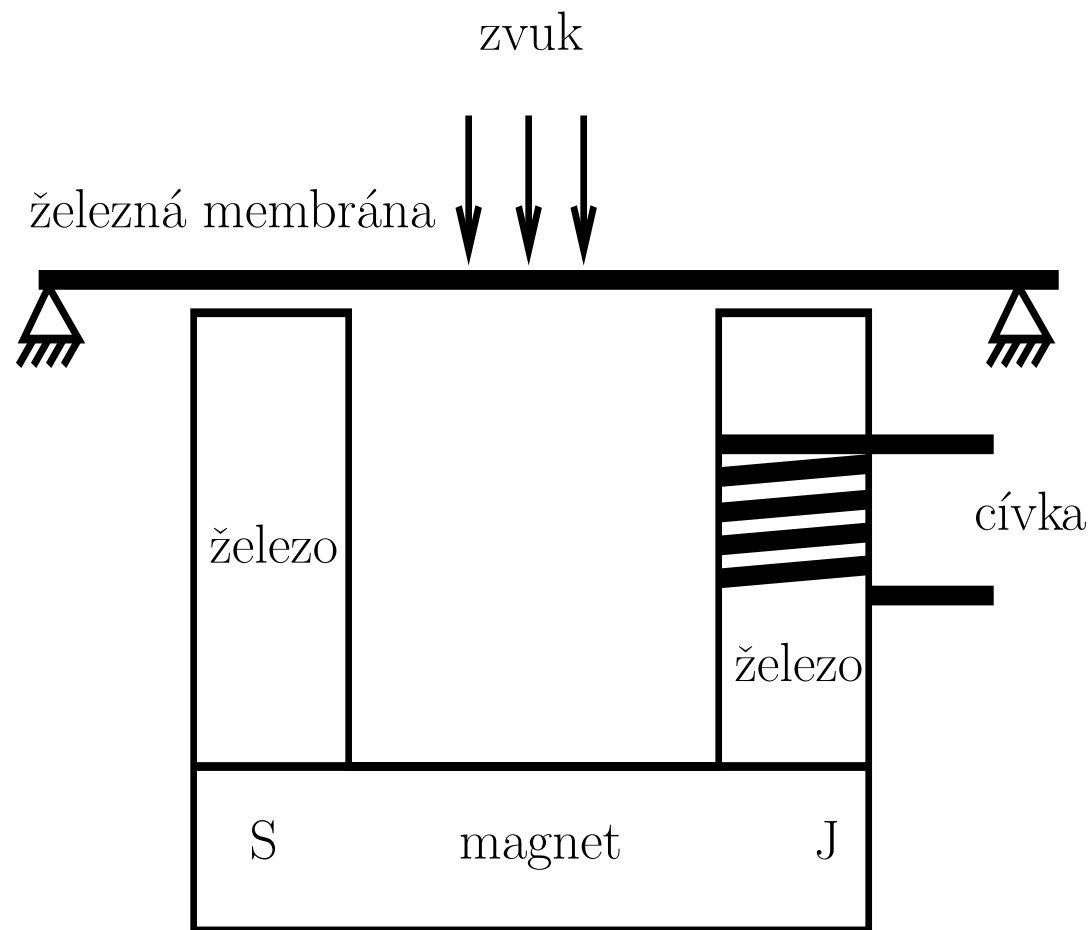
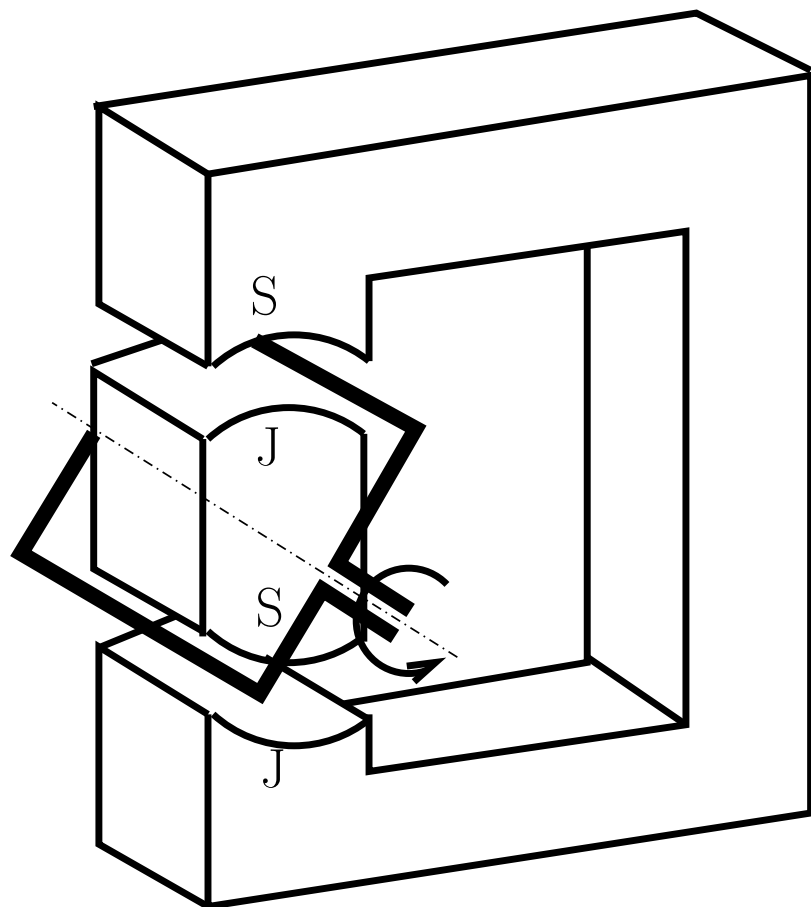
$$\oint_{\partial\Sigma(t)} \mathbf{E}(\mathbf{x}, t) \, d\mathbf{l}(\mathbf{x}) = -\frac{\partial}{\partial t} \int_{\Sigma(t)} \mathbf{B}(\mathbf{x}, t) \cdot \mathbf{n}(\mathbf{x}) \, dS(\mathbf{x}).$$

Stokesova věta dává:

$$\mathbf{rot}(\mathbf{E}(\mathbf{x}, t)) = -\frac{\partial \mathbf{B}(\mathbf{x}, t)}{\partial t} \quad \text{pro } \mathbf{x} \in \mathbb{R}^3.$$

# Maxwellovy rovnice

## Motory a generátory, telefon



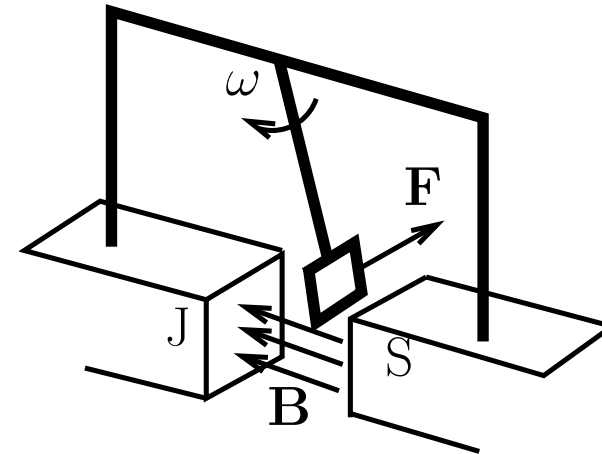
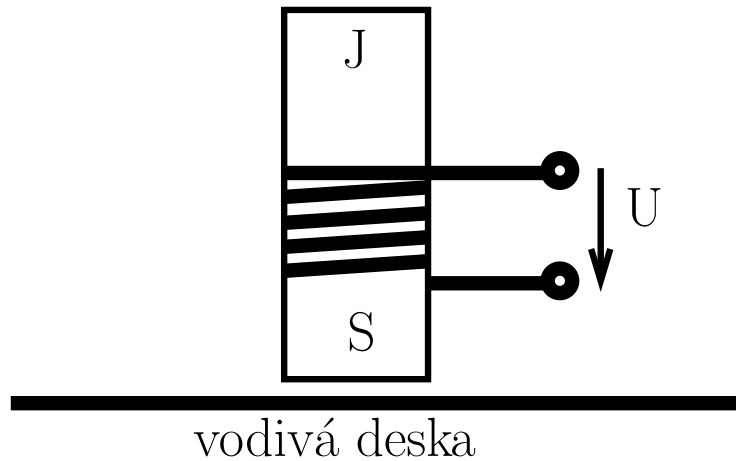
# Maxwellovy rovnice

## Vířivé proudy

Při změně magnetického pole se ve vodivém prostředí indukují tzv. vířivé proudy:

$$\text{rot} \left( \frac{1}{\sigma(\mathbf{x})} \mathbf{j}_{\text{Ohm}}(\mathbf{x}, t) \right) = - \frac{\partial \mathbf{B}(\mathbf{x}, t)}{\partial t}.$$

## Elektrická pec, elektrická brzda



## Maxwellovy rovnice

### Maxwellovy rovnice před Maxwellem (nízko-frekvenční aproximace)

$$\left. \begin{array}{l} (1) \quad \mathbf{rot}(\mathbf{E}(\mathbf{x}, t)) = -\frac{\partial \mathbf{B}(\mathbf{x}, t)}{\partial t} \\ (2) \quad \mathbf{rot}(\mathbf{H}(\mathbf{x}, t)) = \mathbf{j}(\mathbf{x}, t) + \sigma(\mathbf{x})\mathbf{E}(\mathbf{x}, t) \\ (3) \quad \mathbf{div}(\mathbf{D}(\mathbf{x}, t)) = \rho(\mathbf{x}, t) \\ (4) \quad \mathbf{div}(\mathbf{B}(\mathbf{x}, t)) = 0 \end{array} \right\} \text{ pro } \mathbf{x} \in \mathbb{R}^3, t \in [0, \infty),$$

kde  $\mathbf{D}(\mathbf{x}, t) = \varepsilon_0 \varepsilon_r(\mathbf{x})\mathbf{E}(\mathbf{x}, t)$ ,  $\mathbf{B}(\mathbf{x}, t) = \mu_0 \mu_r(\mathbf{x})\mathbf{H}(\mathbf{x}, t)$ .

### Maxwellův posuvný proud

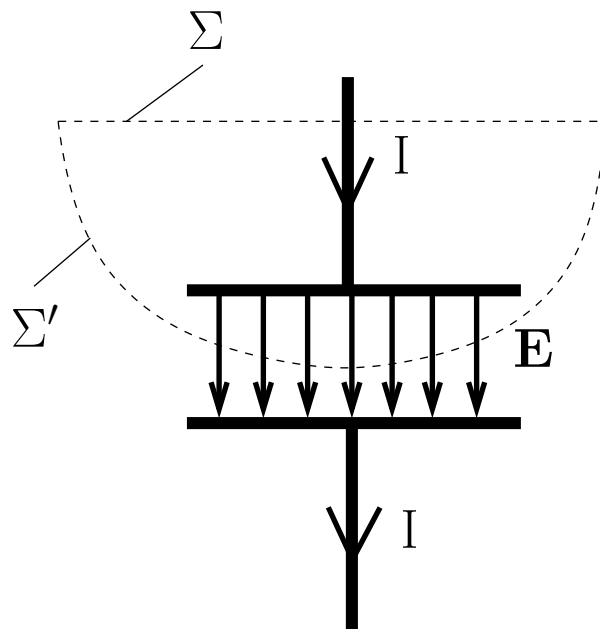
V nevodivých materiálech,  $\sigma(\mathbf{x}) = 0$ , by ale neplatil zákon zachování náboje (5):

$$0 = \mathbf{div}(\mathbf{rot}(\mathbf{H}(\mathbf{x}, t))) \stackrel{(2)}{=} \mathbf{div}(\mathbf{j}(\mathbf{x}, t)) \stackrel{(5)}{=} -\frac{\partial \rho(\mathbf{x}, t)}{\partial t} \stackrel{(3)}{=} -\mathbf{div}\left(\frac{\partial \mathbf{D}(\mathbf{x}, t)}{\partial t}\right) \neq 0,$$

$$\Rightarrow (2) \quad \mathbf{rot}(\mathbf{H}(\mathbf{x}, t)) = \mathbf{j}(\mathbf{x}, t) + \frac{\partial \mathbf{D}(\mathbf{x}, t)}{\partial t} + \sigma(\mathbf{x})\mathbf{E}(\mathbf{x}, t) \quad \text{pro } \mathbf{x} \in \mathbb{R}^3, t \in [0, \infty).$$

# Maxwellovy rovnice

Příklad posuvného proudu: nabíjení kondenzátoru



$$\begin{aligned} \oint_{\Gamma} \mathbf{H}(\mathbf{x}) \, d\mathbf{l}(\mathbf{x}) &= \int_{\Sigma} \mathbf{j}(\mathbf{x}) \cdot \mathbf{n}(\mathbf{x}) \, dS(\mathbf{x}) \\ &= \int_{\Sigma'} \frac{\partial \mathbf{D}(\mathbf{x}, t)}{\partial t} \cdot \mathbf{n}(\mathbf{x}) \, dS(\mathbf{x}) \end{aligned}$$

## Maxwellovy rovnice

$$\left. \begin{aligned} \mathbf{rot}(\mathbf{E}(\mathbf{x}, t)) &= -\frac{\partial \mathbf{B}(\mathbf{x}, t)}{\partial t} \\ \mathbf{rot}(\mathbf{H}(\mathbf{x}, t)) &= \mathbf{j}(\mathbf{x}, t) + \frac{\partial \mathbf{D}(\mathbf{x}, t)}{\partial t} + \sigma(\mathbf{x})\mathbf{E}(\mathbf{x}, t) \\ \mathbf{div}(\mathbf{D}(\mathbf{x}, t)) &= \rho(\mathbf{x}, t) \\ \mathbf{div}(\mathbf{B}(\mathbf{x}, t)) &= 0 \end{aligned} \right\} \text{ pro } \mathbf{x} \in \mathbb{R}^3, t \in [0, \infty),$$

kde  $\mathbf{D}(\mathbf{x}, t) = \varepsilon_0 \varepsilon_r(\mathbf{x}) \mathbf{E}(\mathbf{x}, t)$ ,  $\mathbf{B}(\mathbf{x}, t) = \mu_0 \mu_r(\mathbf{x}) \mathbf{H}(\mathbf{x}, t)$ .

### Podmínky na rozhraní

Nechť na  $\Sigma$  je  $\varepsilon_r(\mathbf{x})$  nebo  $\mu_r(\mathbf{x})$  v normálovém směru  $\mathbf{n}_\Sigma(\mathbf{x})$  nespojité, pak:

$$\left. \begin{aligned} (\mathbf{E}_1(\mathbf{x}, t) - \mathbf{E}_2(\mathbf{x}, t)) \times \mathbf{n}_\Sigma(\mathbf{x}) &= \mathbf{0} \\ (\mathbf{H}_1(\mathbf{x}, t) - \mathbf{H}_2(\mathbf{x}, t)) \times \mathbf{n}_\Sigma(\mathbf{x}) &= \mathbf{j}_\Sigma(\mathbf{x}, t) \\ (\mathbf{D}_1(\mathbf{x}, t) - \mathbf{D}_2(\mathbf{x}, t)) \cdot \mathbf{n}_\Sigma(\mathbf{x}) &= \rho_\Sigma(\mathbf{x}, t) \\ (\mathbf{B}_1(\mathbf{x}, t) - \mathbf{B}_2(\mathbf{x}, t)) \cdot \mathbf{n}_\Sigma(\mathbf{x}) &= 0 \end{aligned} \right\} \text{ pro } \mathbf{x} \in \Sigma, t \in [0, \infty).$$



# Fyzika Maxwellových rovnic a formulace okrajových úloh

## Osnova

- Elektrostatika
- Magnetostatika
- Maxwellovy rovnice
- Elektromagnetické vlnění
- Odraz a lom světla

# Elektromagnetické vlnění

## Putující elektromagnetické pole

obrazek 18.3

obrazek 18.4 (c)

Pohybujeme-li po čas  $t \in [0, T]$  dvěma nabitými listy, putuje vakuem impuls elektromagnetického pole rychlostí světla tak, že  $\mathbf{E}$ ,  $\mathbf{H}$  a směr šíření jsou na sebe navzájem kolmé.

Díky současné působnosti jevů  $\mathbf{rot}(\mathbf{E}) = -\frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t}$  a  $\mathbf{rot}(\mathbf{B}) = \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t}$  nemůže tento impuls ve vakuu zaniknout. Zaniká až superpozicí s elektromagnetickými poli jiných nábojů.

# Elektromagnetické vlnění

## Vlnové rovnice v prostředí bez volných nábojů

Nechť  $\varepsilon_0\varepsilon_r(\mathbf{x}) = \varepsilon$ ,  $\mu_0\mu_r(\mathbf{x}) = \mu$  a  $\sigma(\mathbf{x}) = \sigma$  pro  $\mathbf{x} \in \Omega \subset \mathbb{R}^3$ , pak:

$$\left. \begin{aligned} \varepsilon\mu \frac{\partial^2 \mathbf{E}(\mathbf{x}, t)}{\partial t^2} + \sigma \frac{\partial \mathbf{E}(\mathbf{x}, t)}{\partial t} + \mathbf{rot}(\mathbf{rot}(\mathbf{E}(\mathbf{x}, t))) &= -\mu \frac{\partial \mathbf{j}(\mathbf{x}, t)}{\partial t} \\ \varepsilon\mu \frac{\partial^2 \mathbf{H}(\mathbf{x}, t)}{\partial t^2} + \sigma\mu \frac{\partial \mathbf{H}(\mathbf{x}, t)}{\partial t} + \mathbf{rot}(\mathbf{rot}(\mathbf{H}(\mathbf{x}, t))) &= \mathbf{rot}(\mathbf{j}(\mathbf{x}, t)) \end{aligned} \right\} \text{ pro } \mathbf{x} \in \Omega,$$

přičemž  $c = 1/\sqrt{\varepsilon_0\mu_0} \approx 3 \cdot 10^8 \text{ m s}^{-1}$  je rychlost světla ve vakuu.

## Okrajové podmínky

dokonalý vodič:  $\mathbf{E}(\mathbf{x}, t) \times \mathbf{n}(\mathbf{x}) = \mathbf{0}$  pro  $\mathbf{x} \in \partial\Omega$ ,

nedokonalý vodič:  $\mathbf{H}(\mathbf{x}, t) \times \mathbf{n}(\mathbf{x}) - \frac{1}{\sigma(\mathbf{x})}(\mathbf{E}(\mathbf{x}, t) \times \mathbf{n}(\mathbf{x})) \times \mathbf{n}(\mathbf{x}) = \mathbf{0}$  pro  $\mathbf{x} \in \partial\Omega$

+ počáteční podmínky na  $\mathbf{E}(\mathbf{x}, 0)$ ,  $\frac{\partial \mathbf{E}(\mathbf{x}, 0)}{\partial t}$ ,  $\mathbf{H}(\mathbf{x}, 0)$  a  $\frac{\partial \mathbf{H}(\mathbf{x}, 0)}{\partial t}$  pro  $\mathbf{x} \in \Omega$ .

# Elektromagnetické vlnění

## Rovnice Helmholtzova typu

Předpokládejme harmonické budící proudy i výsledná pole s kmitočtem  $\omega > 0$ :

$$\mathbf{j}(\mathbf{x}, t) = \operatorname{Re} \left\{ \hat{\mathbf{j}}(\mathbf{x}) e^{-i\omega t} \right\}, \quad \mathbf{E}(\mathbf{x}, t) = \operatorname{Re} \left\{ \hat{\mathbf{E}}(\mathbf{x}) e^{-i\omega t} \right\},$$

pak  $\frac{\partial(\cdot)}{\partial t} \rightsquigarrow -i\omega(\cdot)$  a **rot** je aplikována na  $\hat{\mathbf{j}}$  a  $\hat{\mathbf{E}}$ :

$$\operatorname{rot} \left( \operatorname{rot} \left( \hat{\mathbf{E}}(\mathbf{x}) \right) \right) - \hat{k}^2 \hat{\mathbf{E}}(\mathbf{x}) = i\omega\mu \hat{\mathbf{j}}(\mathbf{x}) \quad \text{pro } \mathbf{x} \in \Omega$$

kde  $\hat{k}^2 = \omega^2 \varepsilon \mu + i\omega\sigma \approx \omega^2/c^2$  je vlnové číslo.

## Rovinné vlny

Pro  $\hat{\mathbf{j}}(\mathbf{x}) = \mathbf{0}$  v  $\mathbb{R}^3$  je řešením Helmholtzovy elektrické rovnice např.:

$$\hat{\mathbf{E}}(\mathbf{x}) = \mathbf{E}_0 e^{i\mathbf{k} \cdot \mathbf{x}}, \quad \text{pro } \mathbf{x} \in \mathbb{R}^3$$

kde  $\mathbf{E}_0 \in \mathbb{R}^3$  je amplituda,  $\mathbf{k} \in \mathbb{R}^3$  je směr šíření,  $\mathbf{k} \perp \mathbf{E}_0$  a  $|\mathbf{k}|^2$  je vlnové číslo.

# Elektromagnetické vlnění

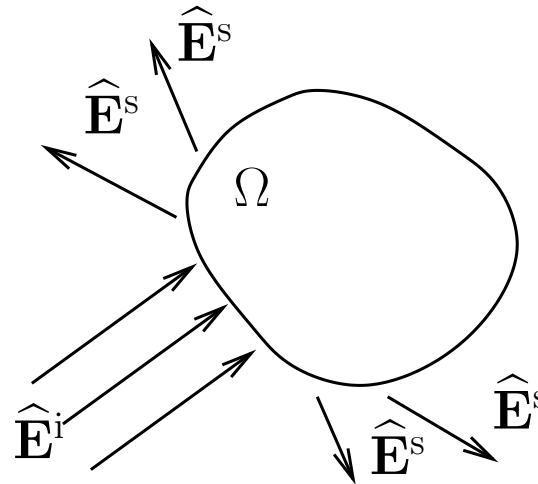
## Silver–Müllerova radiační podmínka

Vnější radiační úloha vyžaduje splnění podmínky, že se vlny v nekonečnu neodrážejí:

$$\lim_{|\mathbf{x}| \rightarrow \infty} |\mathbf{x}| \left( \frac{\mathbf{x}}{|\mathbf{x}|} \times \mathbf{rot}(\hat{\mathbf{E}}(\mathbf{x})) + ik\hat{\mathbf{E}}(\mathbf{x}) \right) = \mathbf{0}.$$

# Elektromagnetické vlnění

## Rozptyl vlnění od objektu

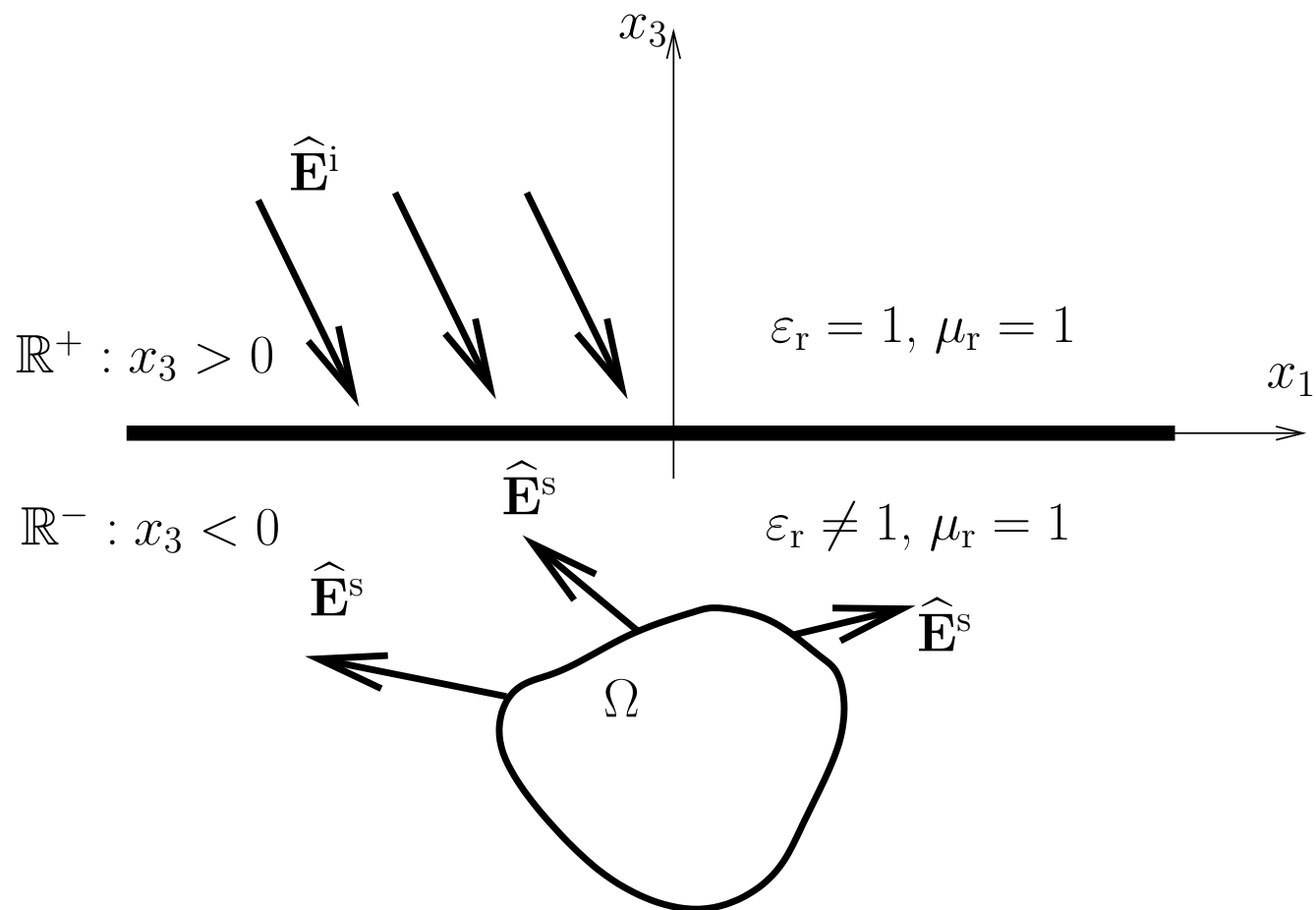


Je dána incidenční vlna  $\widehat{\mathbf{E}}^i(\mathbf{x})$  splňující homogenní Helmholtzovu rovnici a objekt  $\Omega \subset \mathbb{R}^3$ . Hledáme  $\widehat{\mathbf{E}}(\mathbf{x}) = \widehat{\mathbf{E}}^i(\mathbf{x}) + \widehat{\mathbf{E}}^s(\mathbf{x})$ :

$$\left. \begin{aligned} \text{rot}(\text{rot}(\widehat{\mathbf{E}}(\mathbf{x}))) - k^2 \widehat{\mathbf{E}}(\mathbf{x}) &= \widehat{\mathbf{j}}(\mathbf{x}) & \text{pro } \mathbf{x} \in \mathbb{R}^3 \setminus \overline{\Omega} \\ \widehat{\mathbf{E}}(\mathbf{x}) \times \mathbf{n}(\mathbf{x}) &= \mathbf{0} & \text{pro } \mathbf{x} \in \partial\Omega \end{aligned} \right\}$$
$$\lim_{|\mathbf{x}| \rightarrow \infty} |\mathbf{x}| \left( \frac{\mathbf{x}}{|\mathbf{x}|} \times \text{rot}(\widehat{\mathbf{E}}^s(\mathbf{x})) + ik\widehat{\mathbf{E}}^s(\mathbf{x}) \right) = \mathbf{0}.$$

# Elektromagnetické vlnění

## Rozptyl vlnění od objektu v zemi



# Elektromagnetické vlnění

## Rozptyl vlnění od objektu v zemi

Je dána  $\widehat{\mathbf{E}}^i(\mathbf{x})$  a objekt v zemi  $\Omega \subset (\mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^-)$ . Hledáme  $\widehat{\mathbf{E}}(\mathbf{x}) = \widehat{\mathbf{E}}^i(\mathbf{x}) + \widehat{\mathbf{E}}^s(\mathbf{x})$ :

$$\left. \begin{aligned} \mathbf{rot}(\mathbf{rot}(\widehat{\mathbf{E}}(\mathbf{x})) - k^2\widehat{\mathbf{E}}(\mathbf{x})) &= \widehat{\mathbf{j}}(\mathbf{x}) && \text{pro } \mathbf{x} \in \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^+ \\ \mathbf{rot}(\mathbf{rot}(\widehat{\mathbf{E}}(\mathbf{x})) - k^2\varepsilon_r\widehat{\mathbf{E}}(\mathbf{x})) &= \widehat{\mathbf{j}}(\mathbf{x}) && \text{pro } \mathbf{x} \in (\mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^-) \setminus \overline{\Omega} \\ \widehat{\mathbf{E}}(\mathbf{x}) \times \mathbf{n}(\mathbf{x}) &= \mathbf{0} && \text{pro } \mathbf{x} \in \mathbb{R}^2 \times \{0\} \\ \mathbf{rot}(\widehat{\mathbf{E}}(\mathbf{x})) \times \mathbf{n}(\mathbf{x}) &= \mathbf{0} && \text{pro } \mathbf{x} \in \mathbb{R}^2 \times \{0\} \\ \widehat{\mathbf{E}}(\mathbf{x}) \times \mathbf{n}(\mathbf{x}) &= \mathbf{0} && \text{pro } \mathbf{x} \in \partial\Omega \end{aligned} \right\}$$

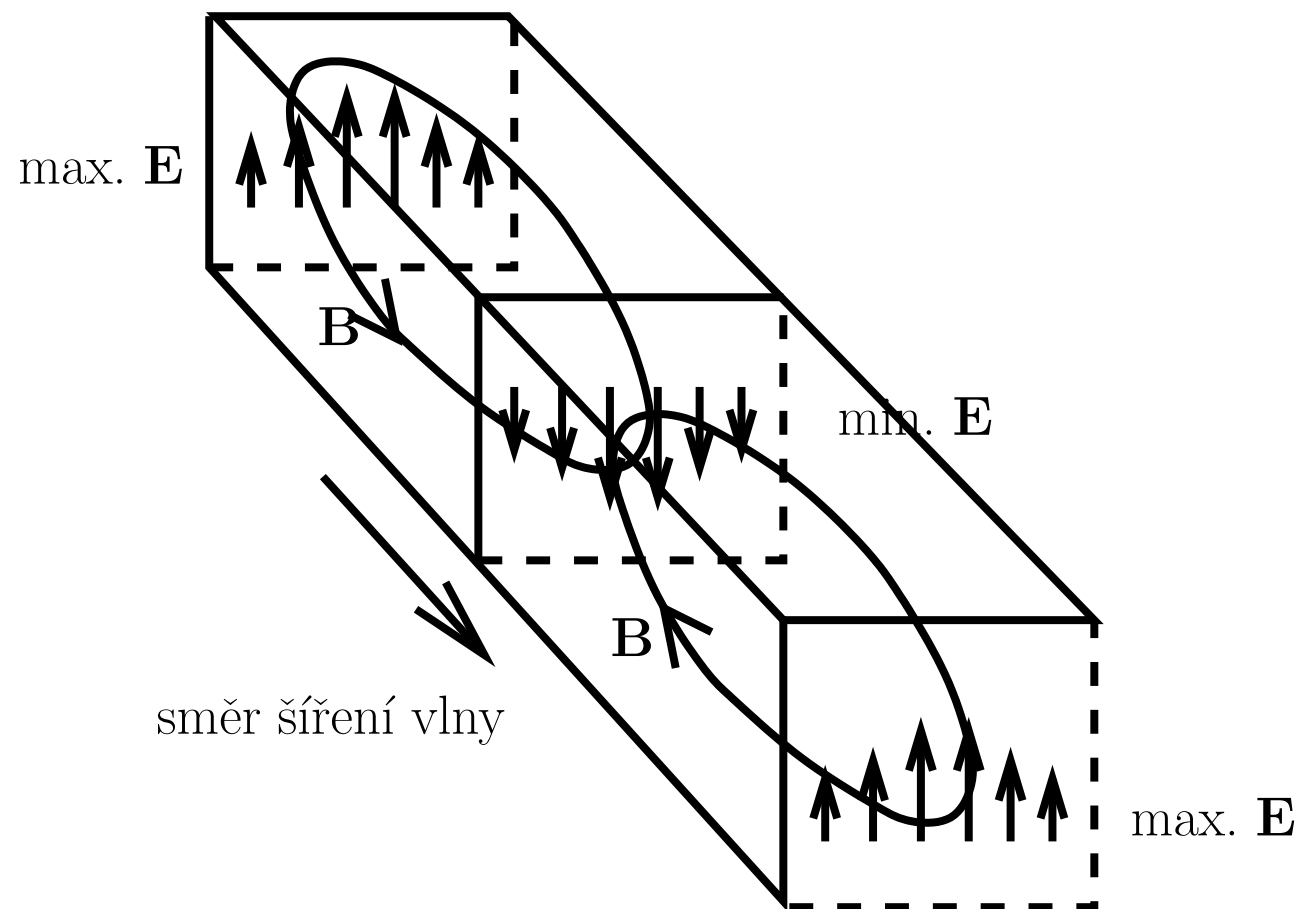
$$\lim_{|\mathbf{x}| \rightarrow \infty} \int_{\partial B^+(|\mathbf{x}|)} \left| \mathbf{rot}(\widehat{\mathbf{E}}^s(\mathbf{y})) \times \mathbf{n}(\mathbf{y}) + ik\widehat{\mathbf{E}}^s(\mathbf{y}) \right|^2 dS(\mathbf{y}) = 0$$

$$\lim_{|\mathbf{x}| \rightarrow \infty} \int_{\partial B^-(|\mathbf{x}|)} \left| \mathbf{rot}(\widehat{\mathbf{E}}^s(\mathbf{y})) \times \mathbf{n}(\mathbf{y}) + ik\widehat{\mathbf{E}}^s(\mathbf{y}) \right|^2 dS(\mathbf{y}) = 0$$



# Elektromagnetické vlnění

## Dutinový rezonátor: vlnovod



# Elektromagnetické vlnění

## Dutinový rezonátor: formulace úlohy

Hledáme  $k > 0$  a  $\hat{\mathbf{E}}(\mathbf{x}) \neq \mathbf{0}$ :

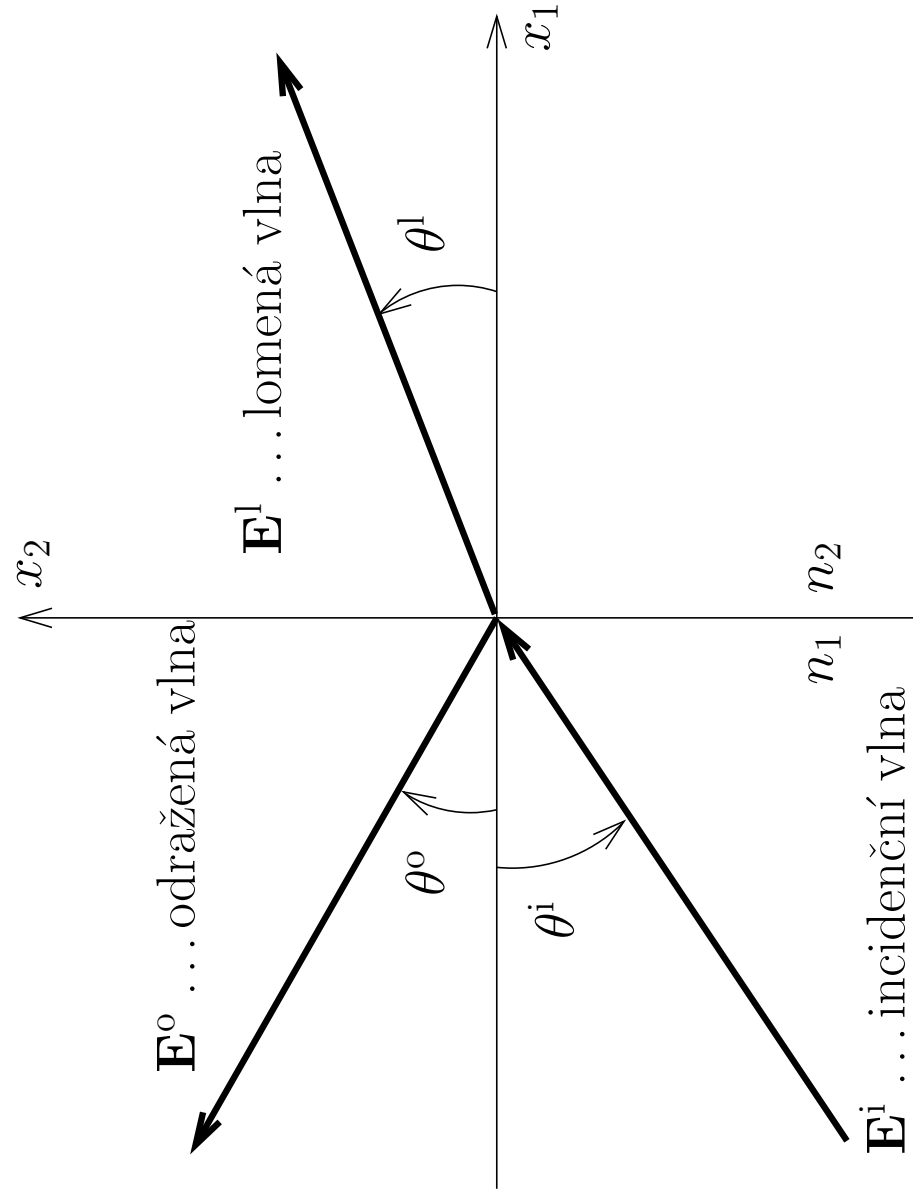
$$\left. \begin{aligned} \mathbf{rot}(\mathbf{rot}(\hat{\mathbf{E}}(\mathbf{x})) - k^2 \hat{\mathbf{E}}(\mathbf{x})) &= \mathbf{0} & \text{pro } \mathbf{x} \in \Omega \\ \mathbf{div}(\varepsilon(\mathbf{x}) \hat{\mathbf{E}}(\mathbf{x})) &= 0 & \text{pro } \mathbf{x} \in \Omega \\ \hat{\mathbf{E}}(\mathbf{x}) \times \mathbf{n}(\mathbf{x}) &= \mathbf{0} & \text{pro } \mathbf{x} \in \partial\Omega \end{aligned} \right\}$$

# Fyzika Maxwellových rovnic a formulace okrajových úloh

## Osnova

- Elektrostatika
- Magnetostatika
- Maxwellovy rovnice
- Elektromagnetické vlnění
- Odraz a lom světla

# Odraz a lom světla



## Odraz a lom světla

Bud'  $\mathbf{E}(\mathbf{x}, t) = \mathbf{E}_0 e^{-i(\omega t - \mathbf{k} \cdot \mathbf{x})}$ ,  $\mathbf{B}(\mathbf{x}, t) = \mathbf{B}_0 e^{-i(\omega t - \mathbf{k} \cdot \mathbf{x})}$  rovinná elektromagnetická vlna:

$$\mathbf{rot}(\mathbf{E}) = -\frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t} \Rightarrow \mathbf{B}_0 \perp \mathbf{E}_0 \text{ a } \mathbf{B}_0 \perp \mathbf{k}, \quad \varepsilon \operatorname{div}(\mathbf{E}) = 0 \Rightarrow \mathbf{E}_0 \perp \mathbf{k}.$$

Bud'  $x_3 = 0$  rovina dopadu a uvažujme TE polarizaci:  $\mathbf{E}((x_1, x_2), t) = (0, 0, E_0) e^{-i(\omega t - k_1 x_1 - k_2 x_2)}$ . Označme  $E^i$ ,  $E^o$  a  $E^l$  vlnu incidenční, odraženou a lomenou. Tečná složka musí být na rozhraní,  $x_1 = 0$ , spojitá:

$$\forall x_2, t : E^i((0, x_2), t) + E^o((0, x_2), t) = E^l((0, x_2), t) \Rightarrow \omega^i = \omega^o = \omega^l = \omega \text{ a } k_2^i = k_2^o = k_2^l = k_2$$

Jelikož  $n = \frac{c}{v} = \frac{c|\mathbf{k}|}{\omega}$  je index lomu, dostáváme zákon odrazu a Snellův zákon lomu:

$$\frac{c|\mathbf{k}^i|}{n_1} = \frac{c|\mathbf{k}^o|}{n_1} \Rightarrow (k_1^i)^2 + (k_2)^2 = (k_1^o)^2 + (k_2)^2 \Rightarrow k_1^i = -k_1^o \Rightarrow \theta^i = \theta^o$$

$$\frac{c|\mathbf{k}^i|}{n_1} = \frac{c|\mathbf{k}^l|}{n_2} \Rightarrow \frac{(k_1^i)^2 + (k_2)^2}{(n_1)^2} = \frac{(k_1^l)^2 + (k_2)^2}{(n_2)^2} \Rightarrow n_2 \sin \theta^l = n_1 \sin \theta^i.$$

# Fyzika Maxwellových rovnic a formulace okrajových úloh

## Cíle

Metodou konečných nebo hraničních prvků chceme simulovat např.

- odraz a lom světla v materiálech s periodickou hranicí,
- odraz a lom světla v materiálech s vnitřní periodickou strukturou (homogenizace),
- rezonanční módy vlnovodu.

## Literatura

- F. Ihlenburg: Finite element analysis of acoustic scattering, Springer, '98
- Feynmanovy přednášky z fyziky, 2.díl, Fragment, '01
- P. Monk: Finite element methods for Maxwell's equations, Oxford Univ. Press, '03
- J.-C. Nédélec: Acoustic and electromagnetic equations, Springer, '01
- J. Schöberl: Numerical methods for Maxwell's equations, skripta JKU Linec, '05