

VYSOKÁ ŠKOLA BÁŇSKÁ – TECHNICKÁ UNIVERZITA OSTRAVA  
FAKULTA STAVEBNÍ

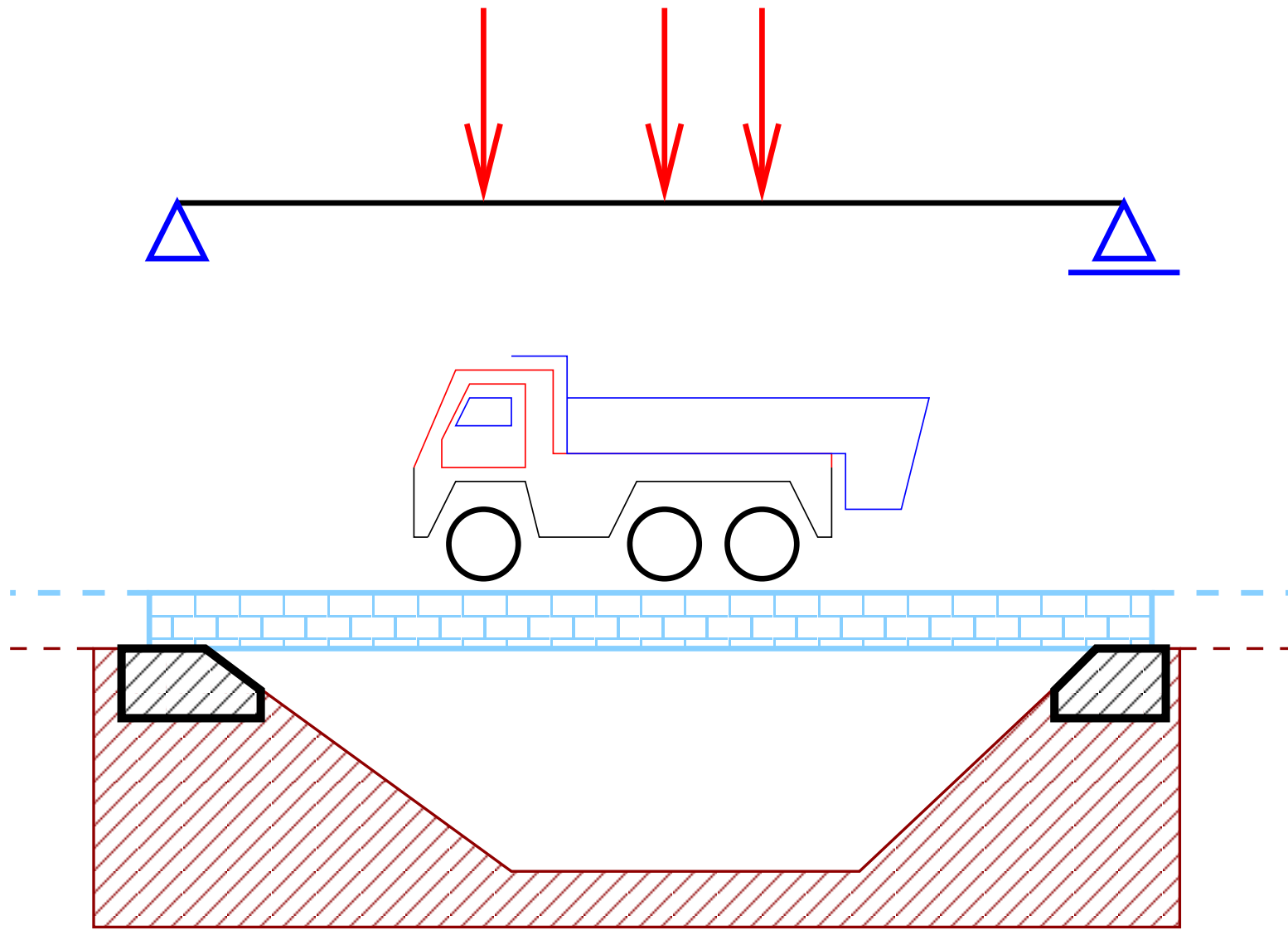
# Základy stavební mechaniky

## Základy stavební mechaniky pro architekty

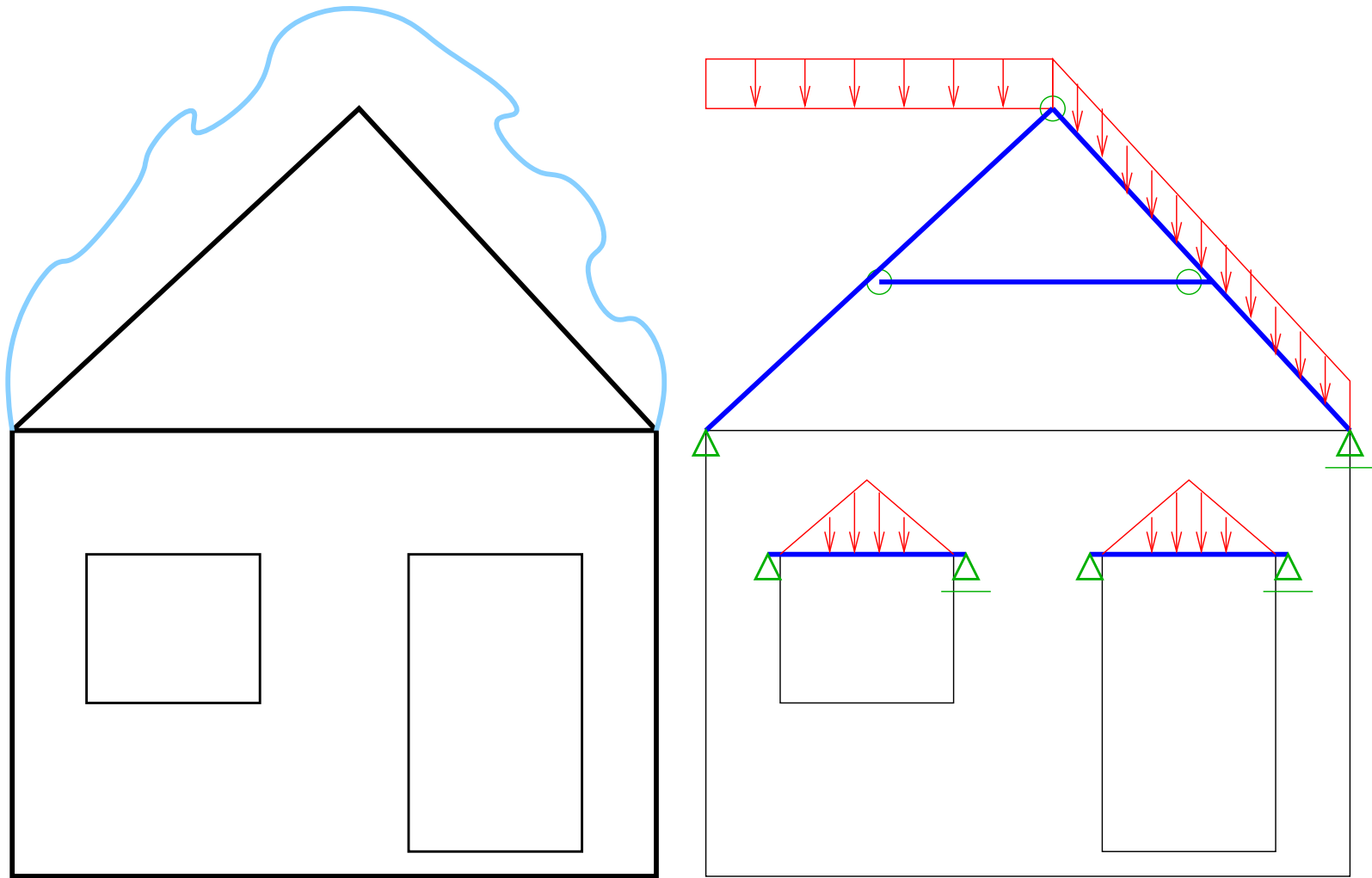
Jiří Brožovský

Kancelář: LP – H 406/3  
E-mail: [jiri.brozovsky@vsb.cz](mailto:jiri.brozovsky@vsb.cz)

# Stavební mechanika? (1)



# Stavební mechanika? (2)



# Doporučená literatura

1. on-line podklady **v LMS** (přednášky, cvičení):

`https://lms.vsb.cz`

2. on-line: **přednášky prof. Martina Krejsy:**

`http://fast10.vsb.cz/krejsa/zaklady\_mechaniky.htm`

`http://fast10.vsb.cz/krejsa/zaklady\_mechaniky\_arch.htm`

3. učebnice: Jaroslav Kadlčák, Jiří Kytýr: Statika stavebních konstrukcí I., VUTIUM, 1998

# Průběh zkoušky

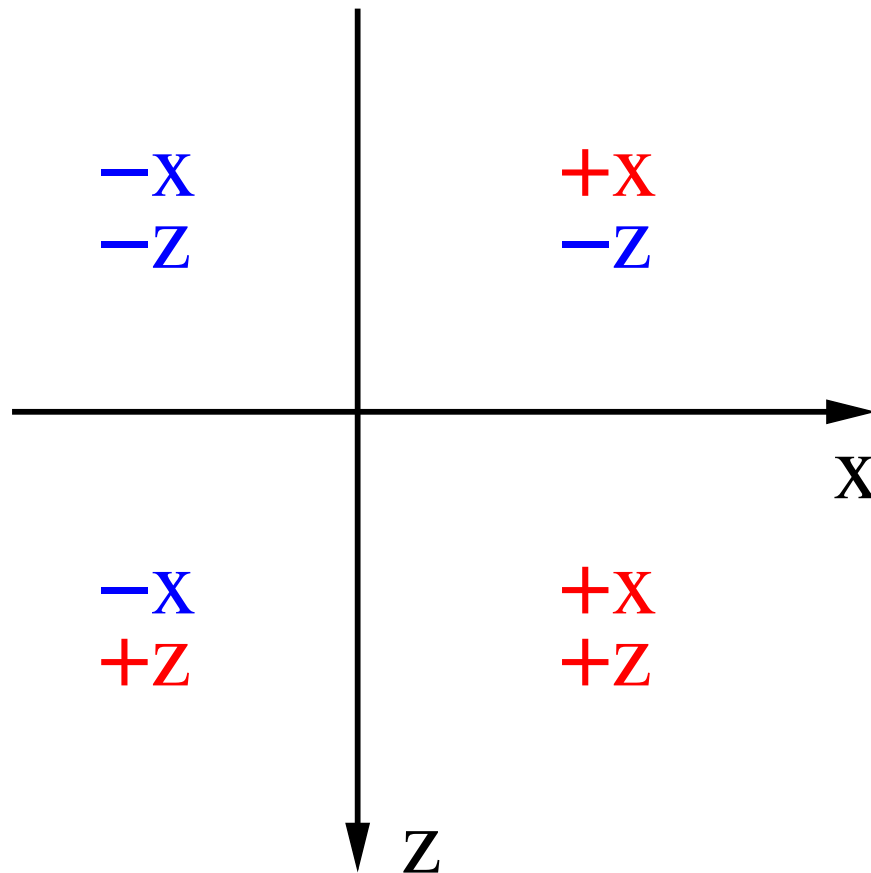
- podmínkou účasti na zkoušce je získaný platný zápočet (zapsaný v EDISONu)
- obsah: příklady na základní úlohy stavební mechaniky (výpočet reakcí a vnitřních sil **libovolných staticky určitých konstrukcí**, statická neurčitost, výpočet polohy těžiště) a zodpovězení teoretických otázek
- bodování jako v ostatních předmětech (minimum na zkoušce je 33 bodů, maximum 65)

# Náplň předmětu

- Silové soustavy v rovině a prostoru (opakování).
- Reakce stavebních konstrukcí.
- Vnitřní síly nosníků, integrálně–derivační vztahy.
- Přímé, lomené nosníky, oblouky.
- Nosníky s klouby.
- Příhradové nosníky.
- Těžiště průřezu.

**Varování:** Znalosti uvedených témat v rozsahu učiva střední školy **nestačí** ani k získání zápočtu, natož pak k vykonání zkoušky. Doporučuje se průběžné studium nové látky.

# System souřadnic v rovině X-Z



Dále budeme tento systém souřadnic používat.

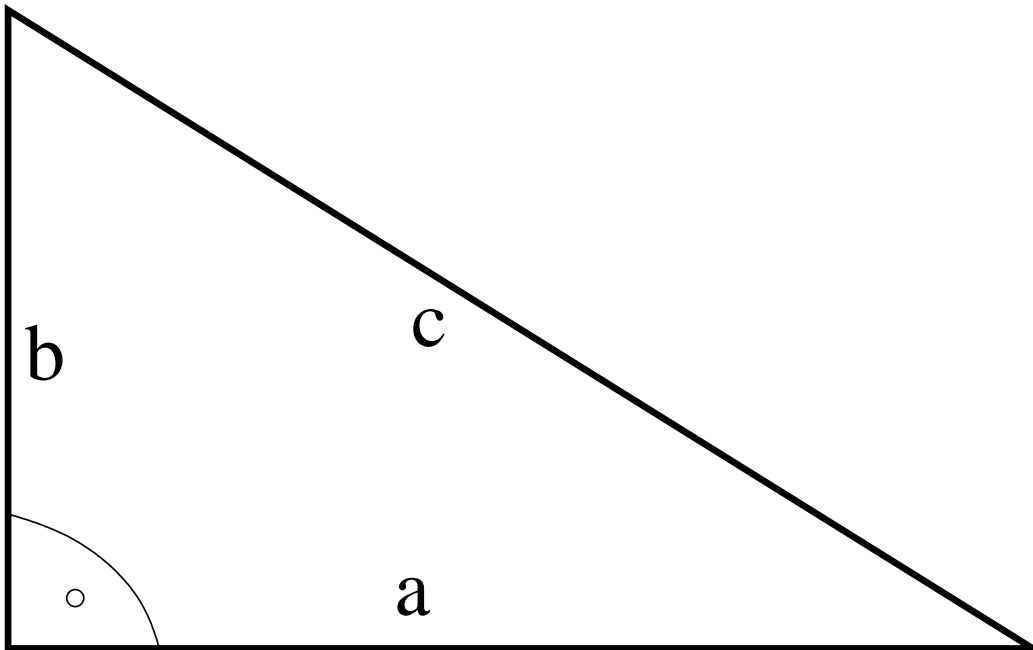
# Opakování pojmů z matematiky

- Pythagorova věta.
- Goniometrické funkce.
- Příklady použití goniometrických funkcí.
- Trojčlenka.



# Opakování: Pythagorova věta

Platí pouze pro pravoúhlé trojúhelníky!



$$c^2 = a^2 + b^2$$

$$c = \sqrt{a^2 + b^2}$$

$$a = \sqrt{c^2 - b^2}$$

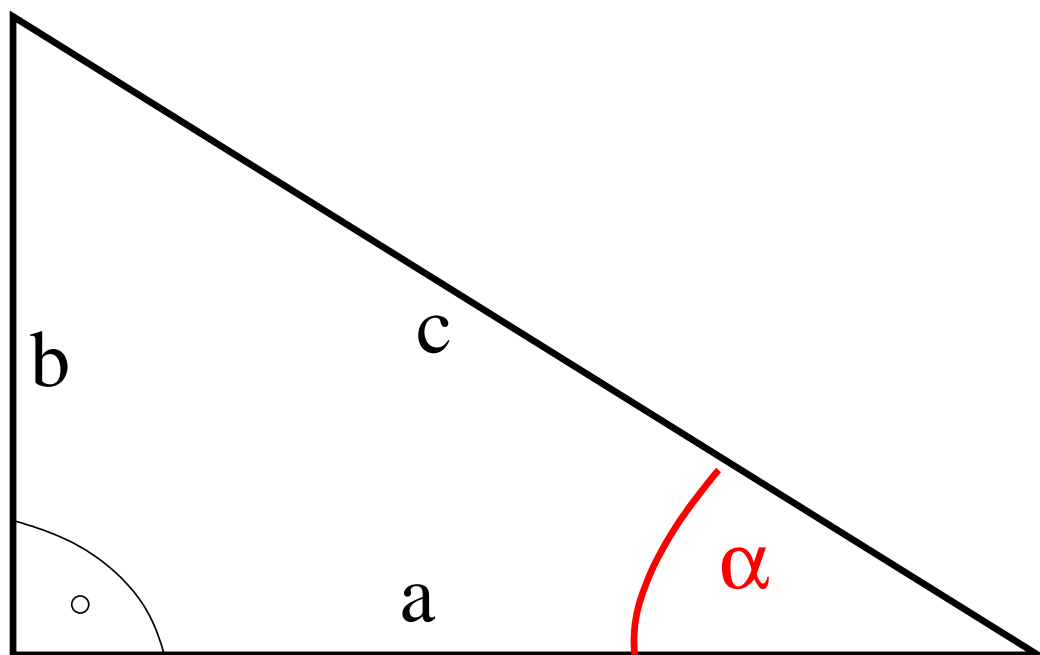
$$b = \sqrt{c^2 - a^2}$$

$a, b$  ... odvěsny,

$c$  ... přepona (naproti pravému úhlu).

# Opakování: Goniometrické funkce

Uvedené vztahy platí pouze pro pravoúhlé trojúhelníky!



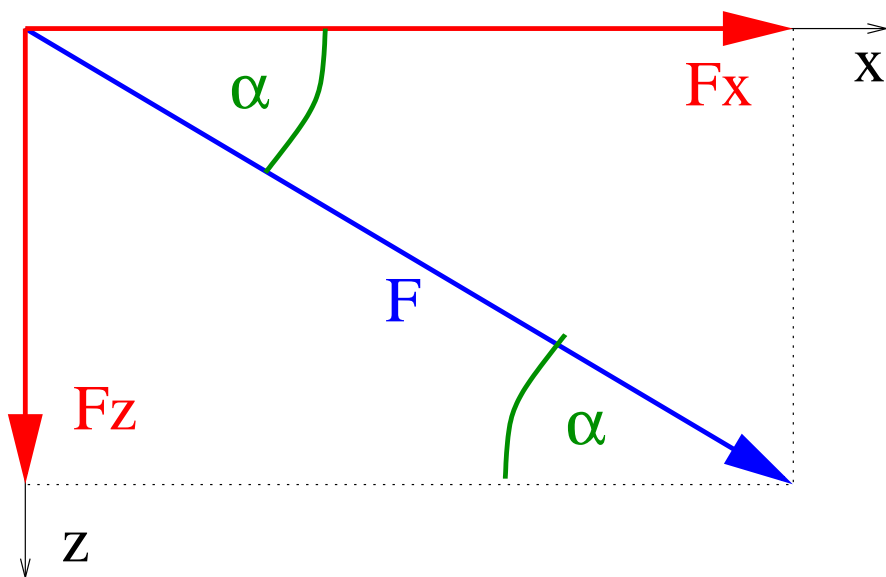
- Sinus  $\alpha$ :  $\sin \alpha = \frac{b}{c}$
- Kosinus  $\alpha$ :  $\cos \alpha = \frac{a}{c}$
- Tangens  $\alpha$ :  $\tan \alpha = \frac{b}{a}$

$$\tan \alpha = \frac{\sin \alpha}{\cos \alpha}$$

$a, b \dots$  odvěsny,  $c \dots$  přepona (naproti pravému úhlu).

# Aplikace opakování: Rozklad síly na pravoúhlé složky

Využití Pythagorovy věty a goniometrických funkcí.



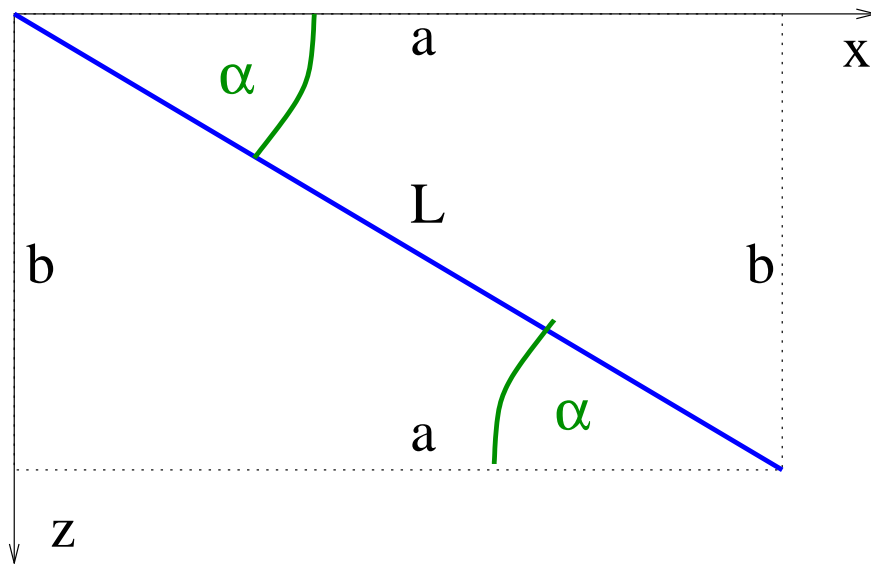
$$F = \sqrt{F_x^2 + F_z^2}$$

$$\cos(\alpha) = \frac{F_x}{F} \Rightarrow F_x = F \cos(\alpha)$$

$$\sin(\alpha) = \frac{F_z}{F} \Rightarrow F_z = F \sin(\alpha)$$

# Aplikace opakování: Výpočet délky šikmé úsečky

Využití Pythagorovy věty a goniometrických funkcí.

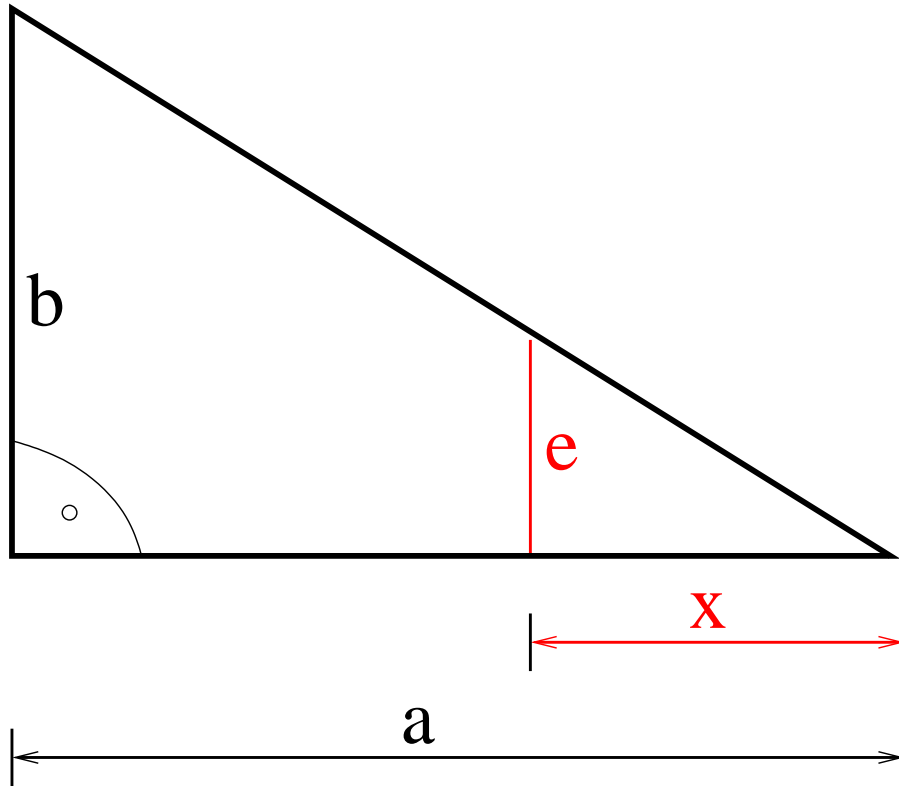


$$L = \sqrt{a^2 + b^2}$$

$$\cos(\alpha) = \frac{a}{L} \Rightarrow L = \frac{a}{\cos(\alpha)}$$

$$\sin(\alpha) = \frac{b}{L} \Rightarrow L = \frac{b}{\sin(\alpha)}$$

# Opakování: Trojčlenka



$$\frac{a}{b} = \frac{x}{e} \Rightarrow x = \frac{a}{b} e$$

$$\Rightarrow e = \frac{b}{a} x$$

Využití: např. podobnost trojúhelníků.

# Opakování: Fyzika – mechanika

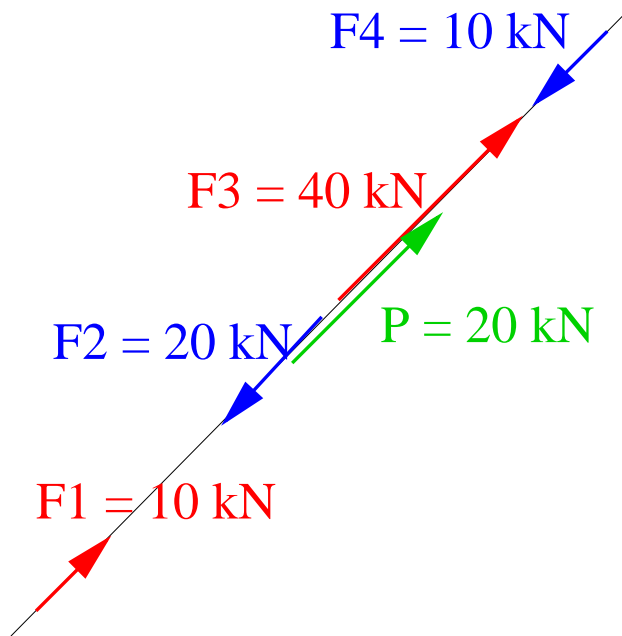
- Základní předpoklady
- Přímková soustava sil
- Rovinný svazek sil
- Statický moment síly k bodu
- Dvojice sil v rovině
- Rovinná soustava rovnoběžných sil
- Obecná soustava sil v rovině

# Fyzika – základní předpoklady

- Zkoumáme objekty z **lineárně pružného materiálu** (platí Hookeův zákon: vztah mezi zatížením a deformací je lineární)
- Materiál všech zkoumaných těles je **izotropní** (má ve všech směrech stejné vlastnosti)
- Předpokládáme, že deformace vyvolané zatížením jsou **malé** (vliv deformací na polohu sil můžeme zanedbat)

Tyto předpoklady umožňují, že můžeme účinky různých zatížení (např. sil) na konstrukci sčítat (velké **zjednodušení** výpočtů).

# Přímková soustava sil



- Všechny síly leží v jedné přímce
- Na místě působení **v rámci** přímky nezáleží
- Výslednice (síla, kterou lze soustavu sil nahradit a která má stejný účinek) :

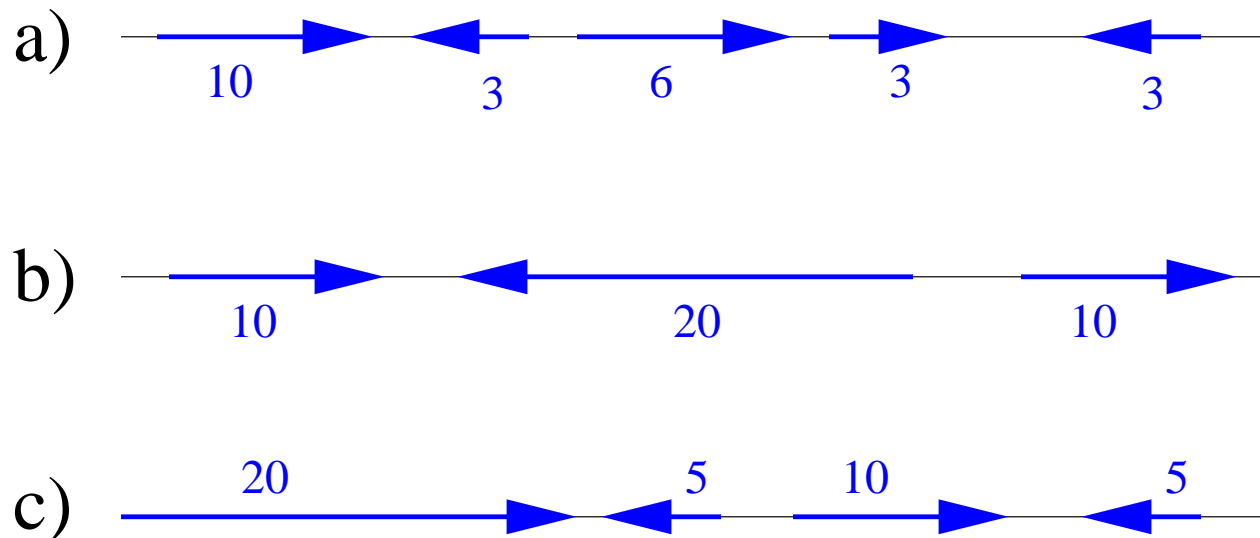
$$P = \sum_{i=1}^n F_i$$

Příklad:  $P = \sum_{i=1}^4 F_i = 10 - 20 + 40 - 10 = 20 \text{ kN}$



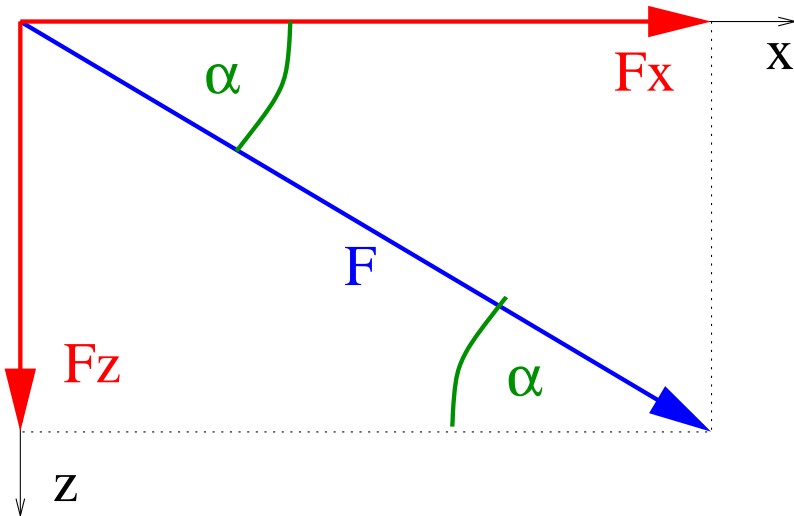
# Přímková soustava sil

- Stanovte směr a velikost výslednic
- Určete, zda nějaká ze soustav je v rovnováze ( $P = 0$ )



# Rozklad síly na pravoúhlé složky

Uplatníme znalost Pythagorovy věty:



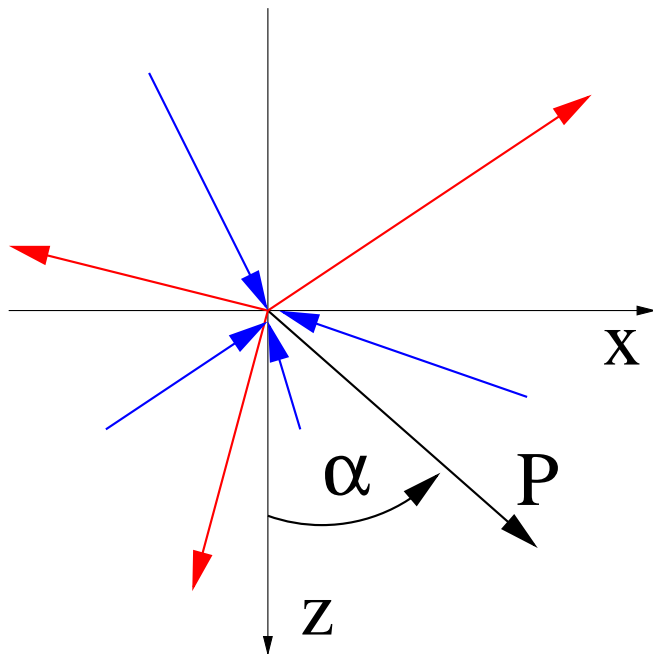
$$F = \sqrt{F_x^2 + F_z^2}$$

$$\cos(\alpha) = \frac{F_x}{F} \Rightarrow F_x = F \cos(\alpha)$$

$$\sin(\alpha) = \frac{F_z}{F} \Rightarrow F_z = F \sin(\alpha)$$

Silový pravoúhelník je zde **obdélník**.

# Rovinný svazek sil



- Skupina sil se společným působišťem

- Výslednici hledáme ve třech krocích:

1. rozklad všech sil na složky ve směru os X a Z

2. suma složek v jednotlivých směrech:

$$P_x = \sum_{i=1}^n F_{x,i}, \quad P_z = \sum_{i=1}^n F_{z,i}$$

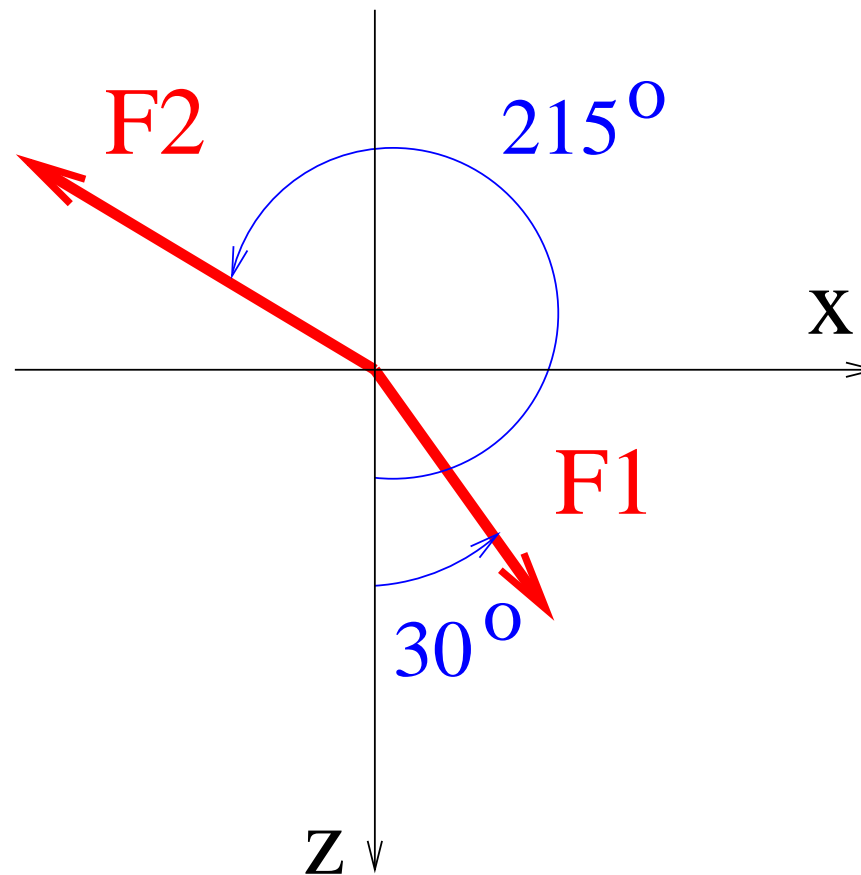
3. Určíme výslednici a její úhel od osy  $z$ :

$$P = \sqrt{P_x^2 + P_z^2}, \quad \cos(\alpha) = \frac{P_z}{P}$$

# Rovinný svazek sil – příklad (1)

Stanovte směr a velikost výslednice svazku sil:

$$F_1 = 10 \text{ kN}, \quad F_2 = 12 \text{ kN}.$$

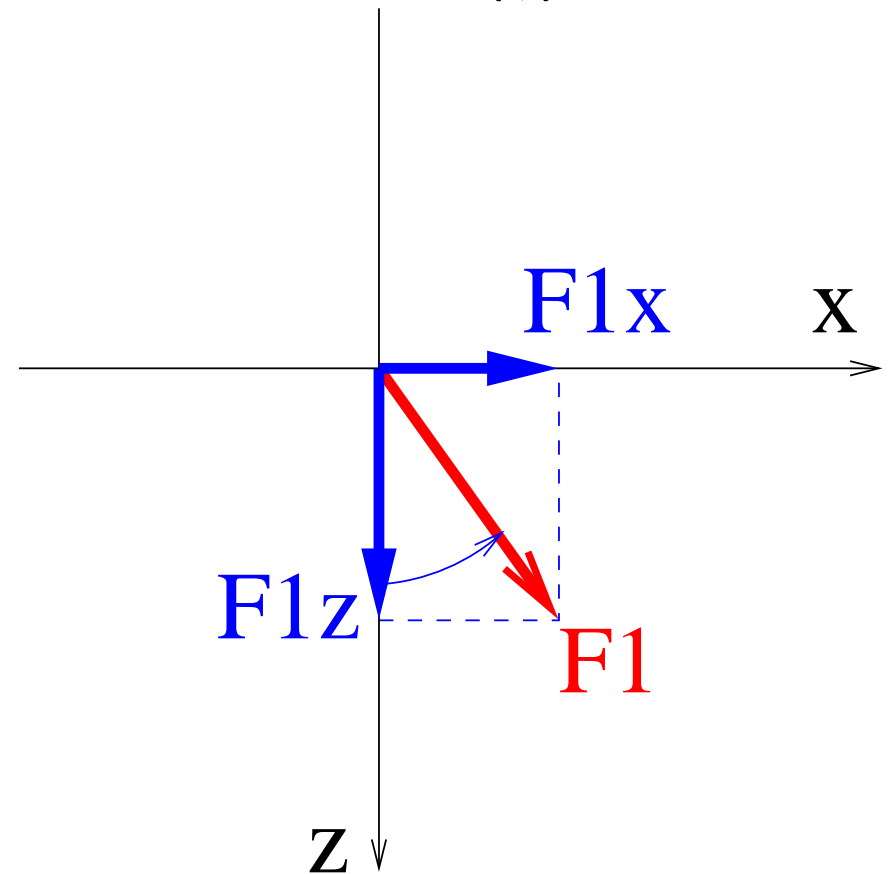
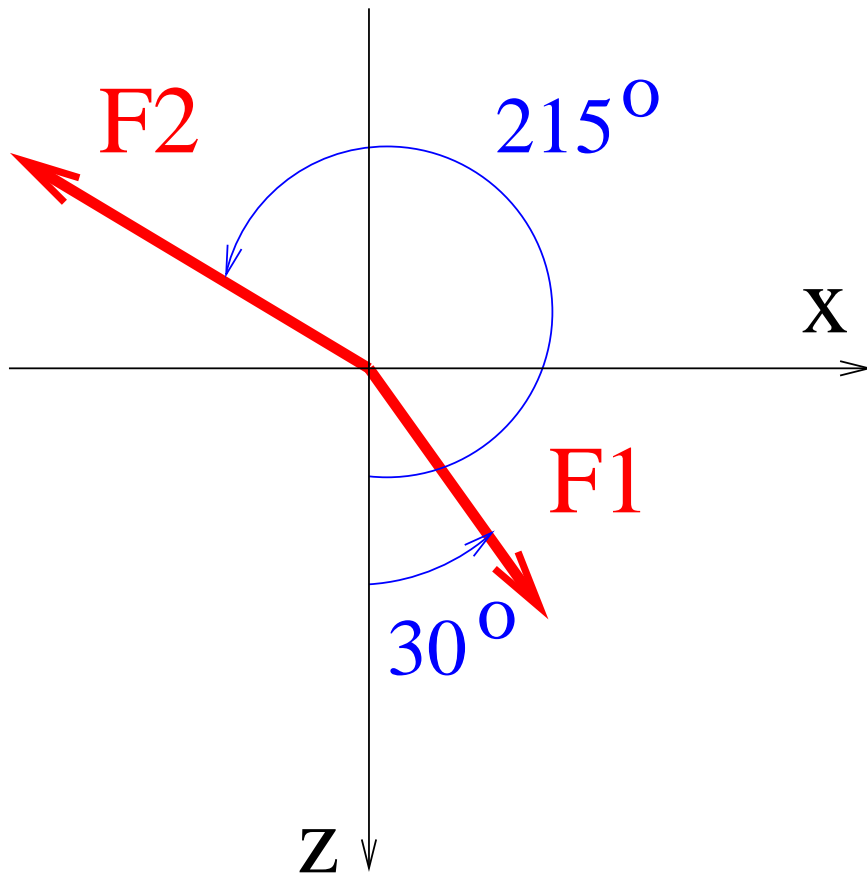


# Rovinný svazek sil – příklad (2)

Rozklad síly **F1**:

$$F1_x = F1 \times \sin 30^\circ = 10 \times 0,5 = 5 \text{ kN } (\rightarrow)$$

$$F1_z = F1 \times \cos 30^\circ = 10 \times 0,866 = 8.66 \text{ kN } (\downarrow)$$

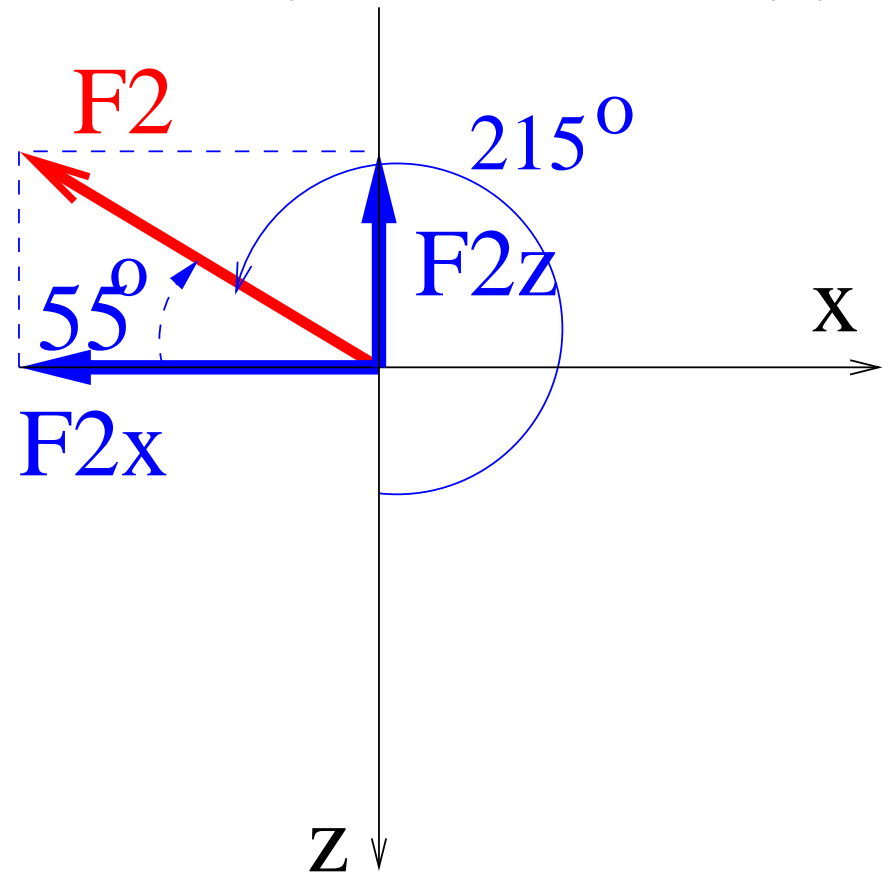
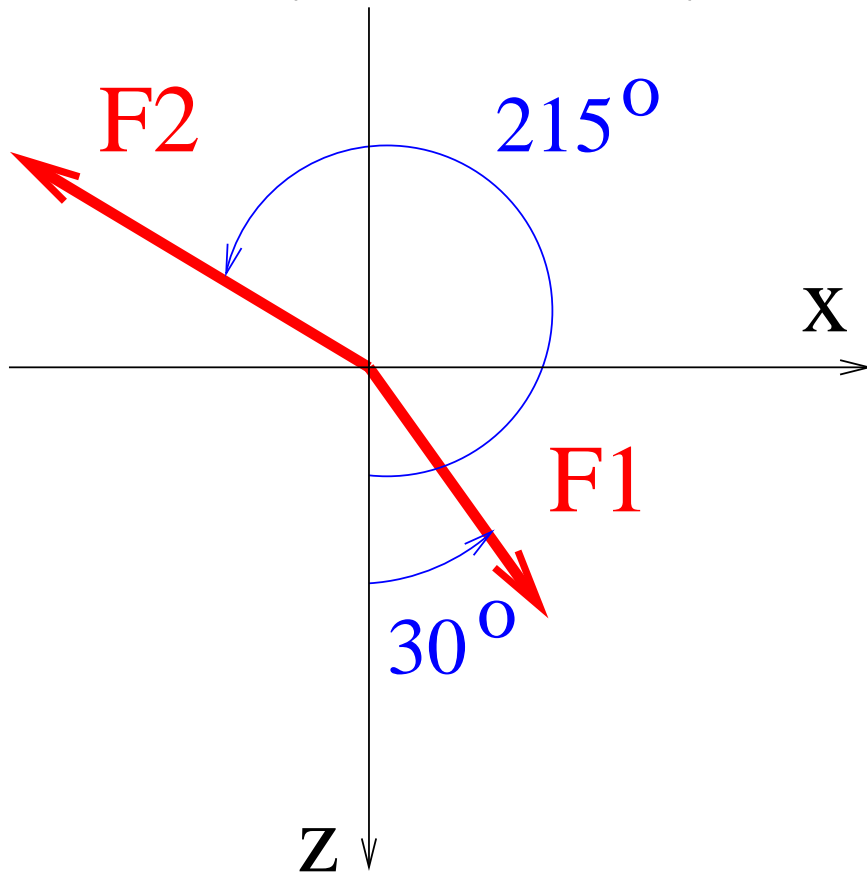


# Rovinný svazek sil – příklad (3)

Rozklad síly **F2**:

$$F2_x = -(F2 \times \cos 55^\circ) = -(20 \times 0,574) = -6,89 \text{ kN} (\leftarrow)$$

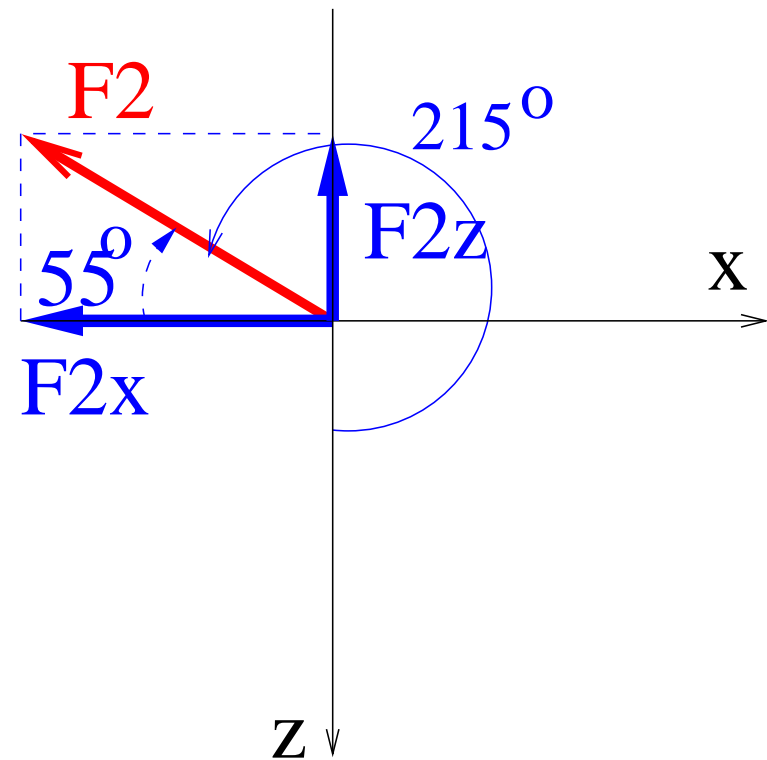
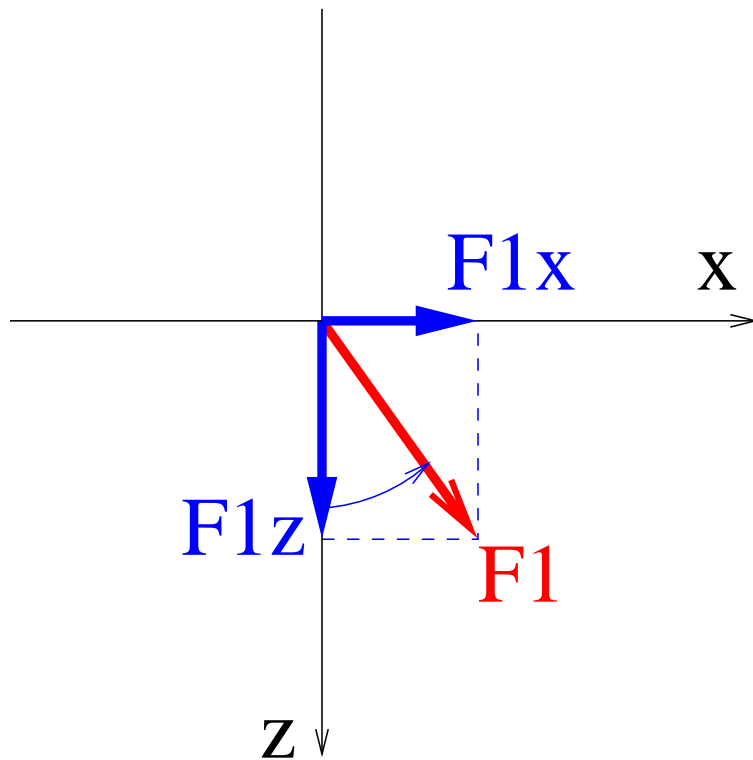
$$F2_z = -(F2 \times \sin 55^\circ) = -(12 \times 0,819) = -9,83 \text{ kN} (\uparrow)$$



# Rovinný svazek sil – příklad (4)

Výslednice  $P_x$  sil **ve směru osy x**:

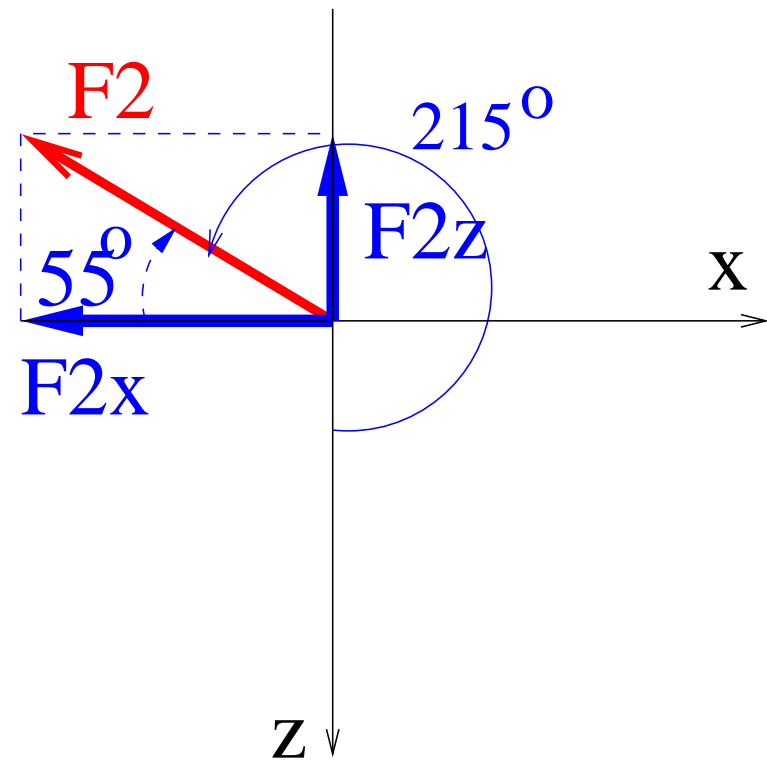
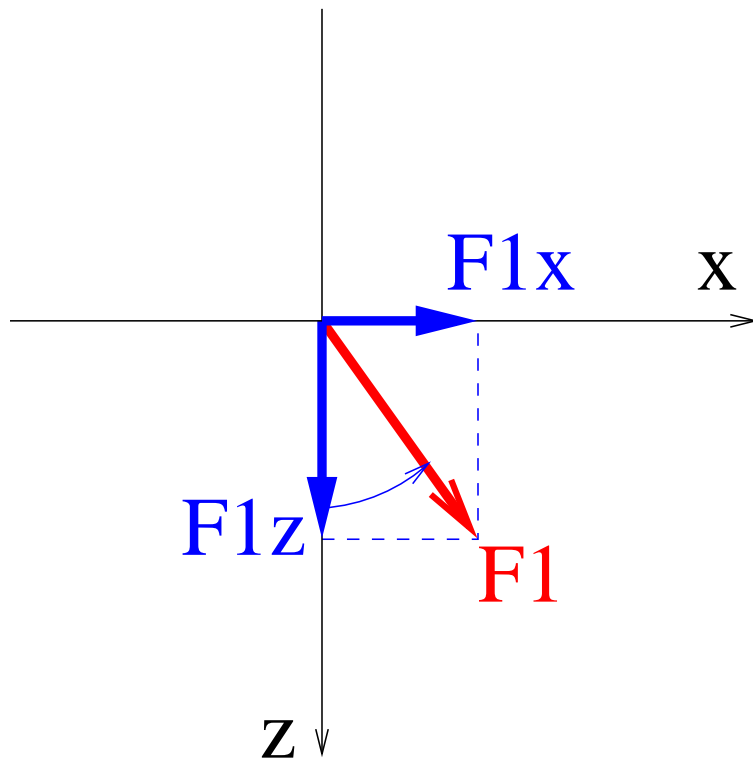
$$P_x = \sum_{i=1}^n F_{i,x} = F1_x + F2_x = 5,0 - 6,89 = -1,89 \text{ kN}$$
$$P_x = 1,89 \text{ kN } (\leftarrow)$$



# Rovinný svazek sil – příklad (5)

Výslednice  $P_z$  sil **ve směru osy z**:

$$P_z = \sum_{i=1}^n F_{i,z} = F1_z + F2_z = 8,66 - 9,83 = -1,17 \text{ kN}$$
$$P_z = 1,17 \text{ kN } (\uparrow)$$

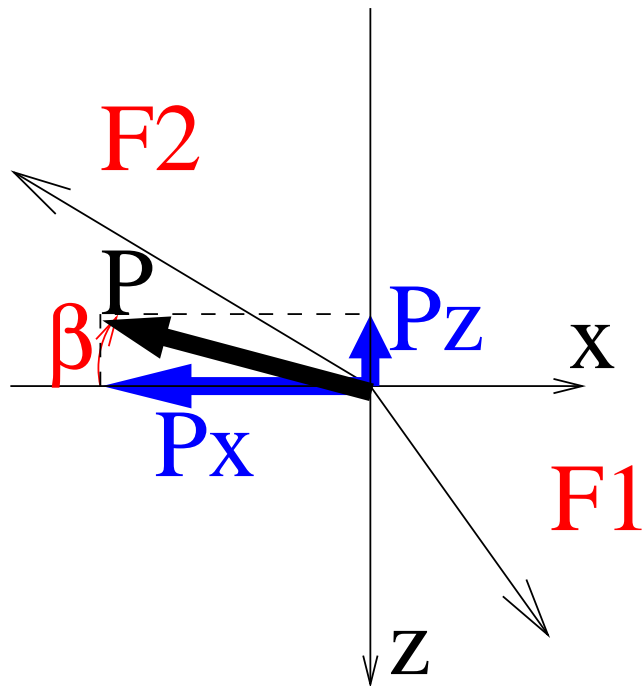




# Rovinný svazek sil – příklad (6)

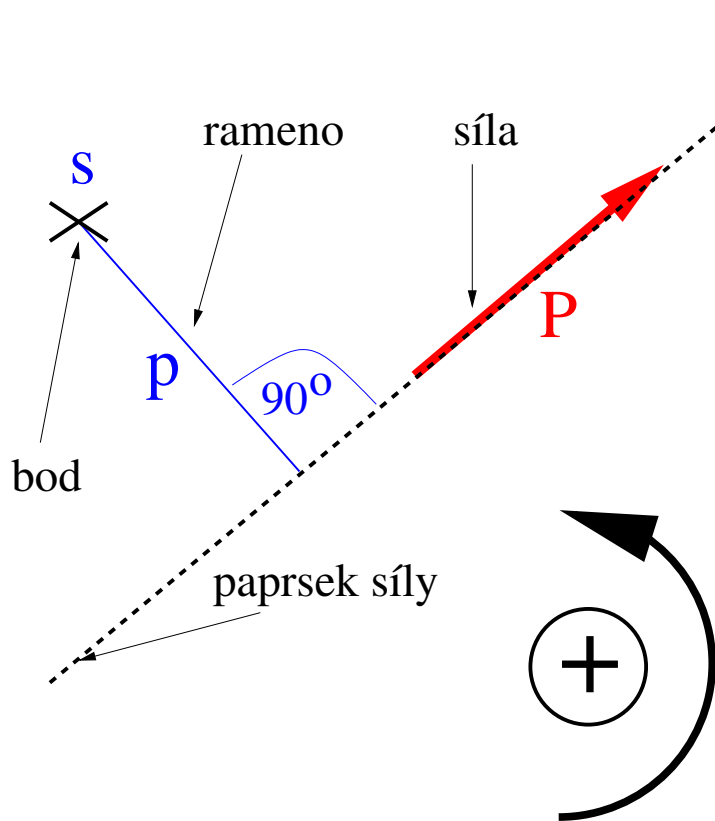
Výslednice  $P$ :

$$P = \sqrt{P_x^2 + P_z^2} = \sqrt{(-1,89)^2 + (1,17)^2} = 2,22 \text{ kN} (\nearrow \searrow)$$



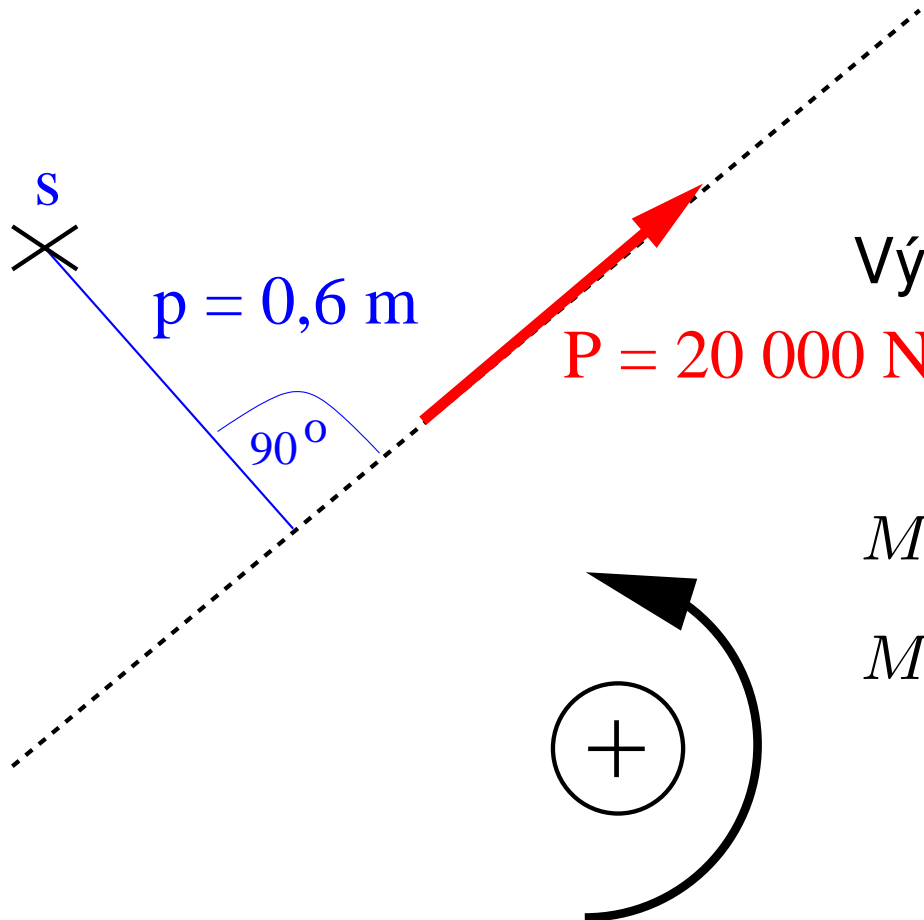
$$\sin \beta = \frac{P_z}{P} = \frac{1,17}{2,22} \Rightarrow \beta = 31,0^\circ$$

# Statický moment síly k bodu (1)



- Stanovíme:  $|M| = |P| |p|$
- Jednotka: [N m]
- Moment se nemění, pokud se síla libovolně posunuje po svém paprsku.
- Moment je kladný, otáčí-li **proti směru** hodinových ručiček.

# Statický moment síly k bodu (2)



Výpočet velikosti momentu:

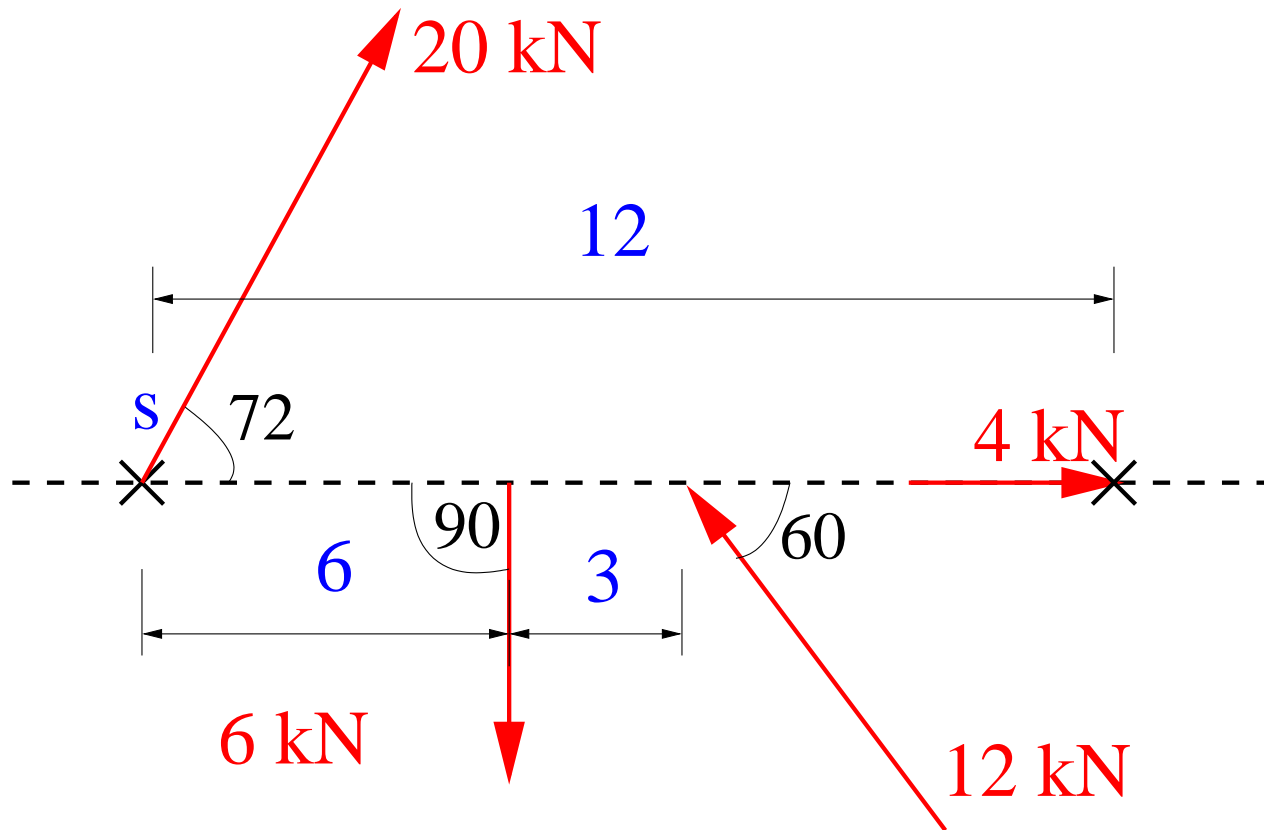
$$P = 20\,000\text{ N}$$

$$M = P \times p$$

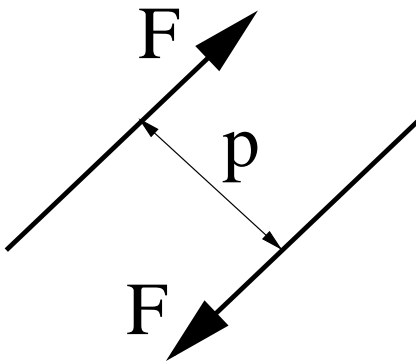
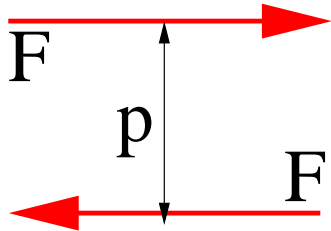
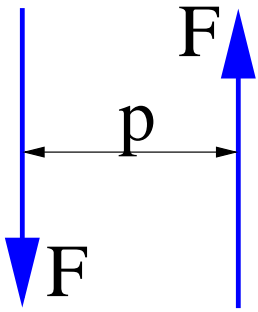
$$M = 20\,000 \times 0,6 = 12\,000\text{ Nm}$$

# Statický moment síly k bodu (3)

Stanovte výsledný moment sil k bodu **s** (úhly jsou ve stupních):



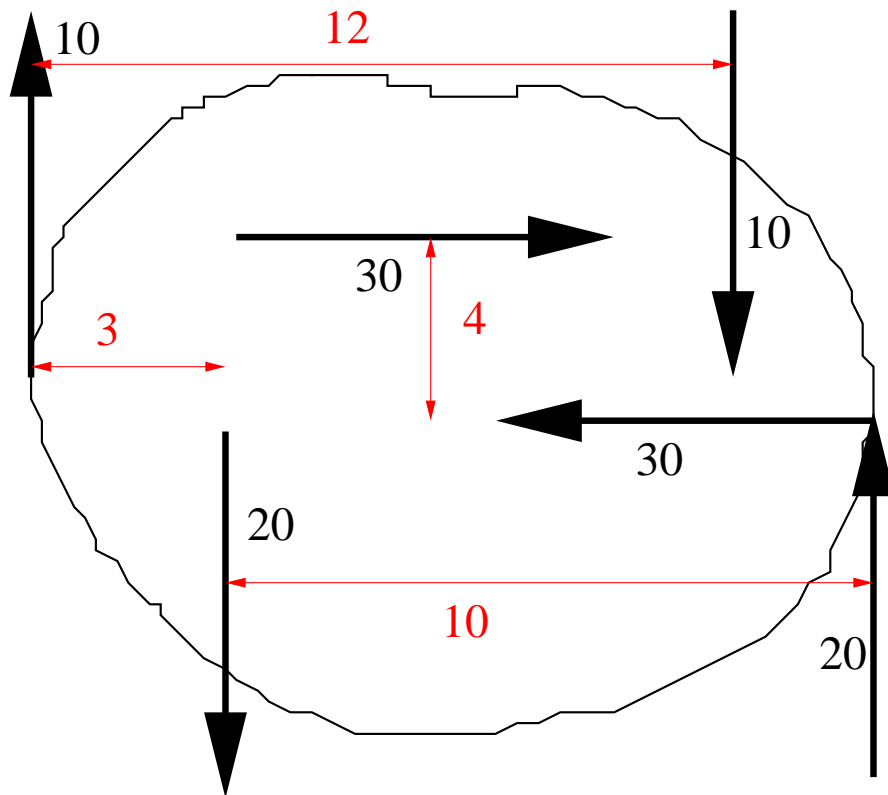
# Dvojice sil



- „Dvojice rovnoběžných sil stejné velikosti, ale opačné orientace“
- Vždy vyvolává moment  $M$
- Stanovíme:  $|M| = |F| |p|$
- Jednotka: [N m]
- Otáčením dvojice sil se moment nemění.
- Výslednice více dvojic sil je jejich algebraickým součtem.
- Moment dvojice sil je **stejný ke všem bodům tělesa.**

# Dvojice sil

Stanovte výsledný moment dvojic sil na obrázku.



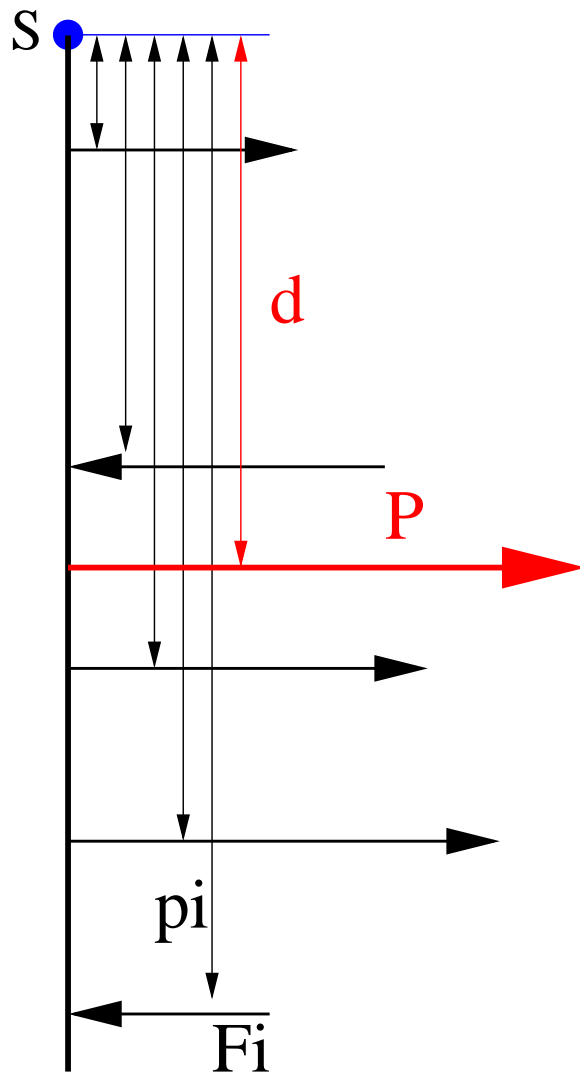
# Varignonova momentová věta

**Výsledný moment soustavy sil k momentovému středu  $s$**  je roven součtu momentů těchto sil k bodu  $s$  plus součtu všech osamělých momentů. Lze jej vyjádřit

$$M_d = P_d p_d = \sum_{i=1}^n F_i p_i + \sum_{j=1}^m M_j,$$

kde  $M_j$  je moment  $j$ -té dvojice sil a  $P_i p_i$  statický moment  $i$ -té síly k momentovému středu  $d$ .

# Rovinná soustava rovnoběžných sil



- Výslednice:

$$P = \sum_{i=1}^n F_i$$

- Výsledný statický moment (k bodu S):

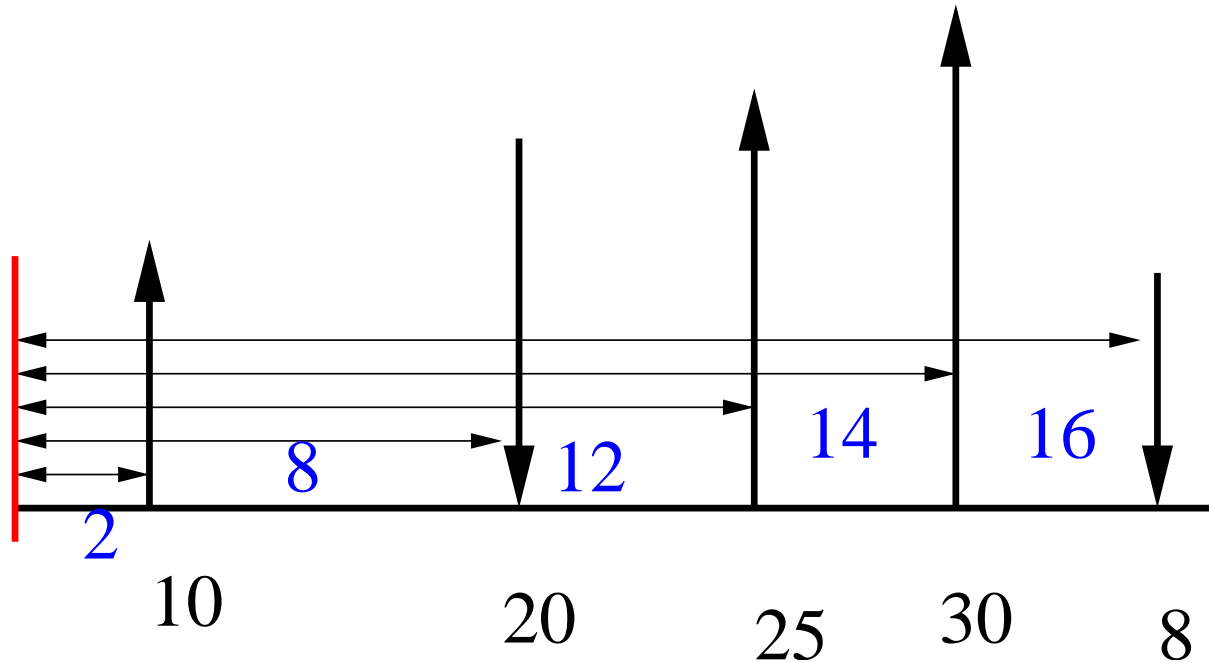
$$M_r = P d = \sum_{i=1}^n F_i p_i$$

- Poloha výslednice (k bodu S):

$$d = \frac{M_r}{P}$$



# Stanovte polohu a velikost výslednice



$$M = \sum F_i \times r_i = 2 \times 10 - 8 \times 20 + 12 \times 25 + 14 \times 30 - 16 \times 8 = 708 \text{ kNm}$$

$$P = \sum F_i = 10 - 20 + 25 + 30 - 8 = 37 \text{ kN } (\uparrow), \quad d = \frac{M}{P} = \frac{708}{37} = 19,14 \text{ m}$$

# Podmínky ekvivalence obecné rovinné soustavy sil

Vždy 3, **obvykle** ve složení:

$$R_x = \sum_{i=1}^n P_{i,x}$$

$$R_z = \sum_{i=1}^n P_{i,z}$$

$$M_s = \sum_{i=1}^n (P_{i,x} p_{i,x} + P_{i,z} p_{i,z}) + \sum_{j=1}^m M_j$$

Tedy, výsledný účinek soustavy sil můžeme vyjádřit pomocí tří hodnot: složek výslednice sil  $P_x$  a  $P_z$  a pomocí momentu  $M_s$ .

# Podmínky rovnováhy obecné rovinné soustavy sil

Vždy 3, **obvykle** ve složení:

$$\begin{aligned}\sum_{i=1}^n P_{i,x} &= 0 \\ \sum_{i=1}^n P_{i,z} &= 0 \\ \sum_{j=1}^m M_{j,s} &= 0\end{aligned}$$

Momenty k libovolnému momentovému středu  $s$  zahrnují jak účinky sil  $P_{i,x}$  a  $P_{i,z}$ , tak případné osamělé momenty  $M_k$ .

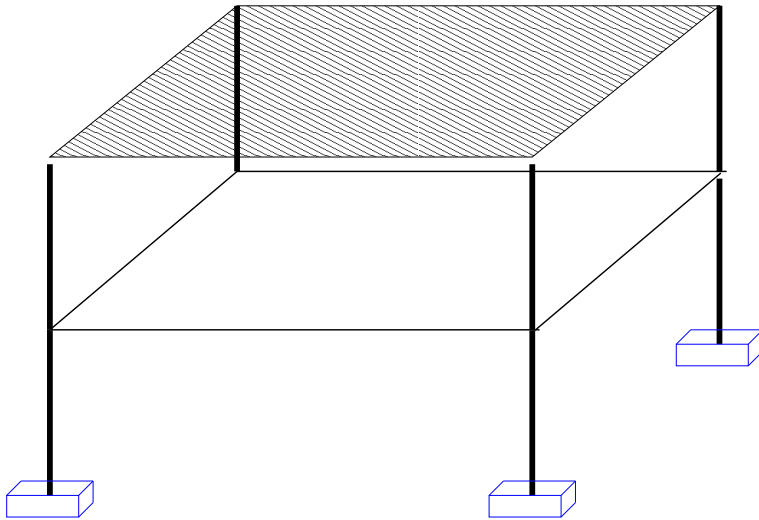
*Je možné* sestavit také 2 podmínky momentové a 1 silovou, nebo 3 momentové.

# Otázky na příště

Prosím, jako kontrolu, že jste látku pochopili, mi **do pátku** na e-mail ([jiri.brozovsky@vsb.cz](mailto:jiri.brozovsky@vsb.cz)) napište odpovědi na následující otázky. Jako předmět e-mailu uveďte „**ZSM**“:

1. Máme dvojici sil, které mají velikost po 29 kN a jsou od sebe vzdáleny 2 m. Jaká bude velikost výsledného momentu?
2. Co to je Varignonova věta? Ve kterých probíraných úlohách byla použita?

# Nosné stavební konstrukce



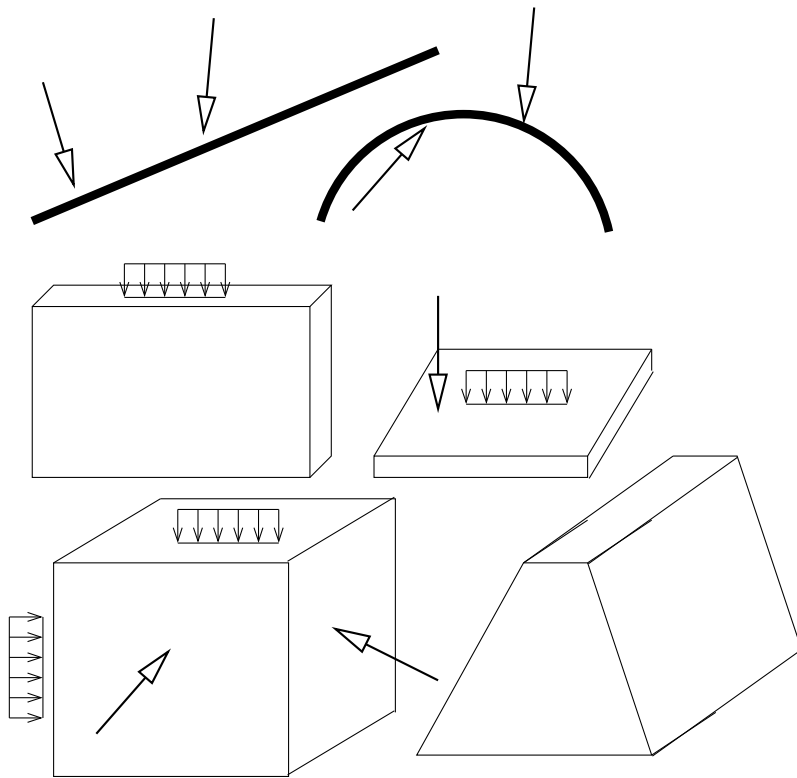
**Nosná stavební konstrukce** slouží k přenosu **zatížení** do **podloží** (horninového masivu):

- horní stavba,
- základová konstrukce.

Požadavky na konstrukci:

- dostatečná **únosnost**,
- dlouhodobá **použitelnost**.

# Typy prvků konstrukcí podle tvaru

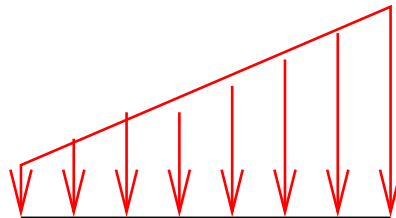
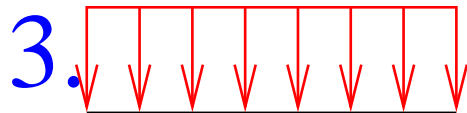
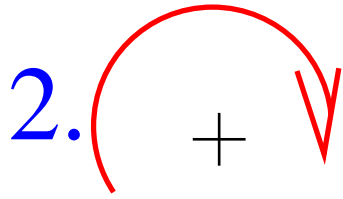
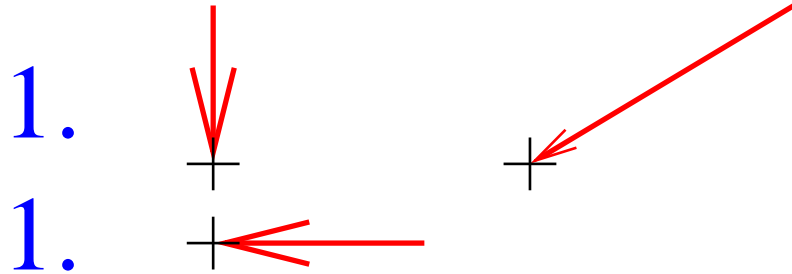


- **prut** - jeden rozměr je výrazně větší než ostatní (idealizace čarou)
- **plošný prvek** (stěna, deska, skořepina) - dva rozměry mnohem větší než třetí (idealizace rovinnou nebo zakřivenou plochou)
- masivní prvek – **těleso** (*idealizace tvaru není třeba*)

# Zatížení konstrukce: charakter zatížení

- Silové: osamělé, liniové, plošné a objemové síly
- Deformační: vynucená změna polohy některých částí konstrukce (poklesy podpor, objemové změny, vč. změn v důsledku změny teploty konstrukce)

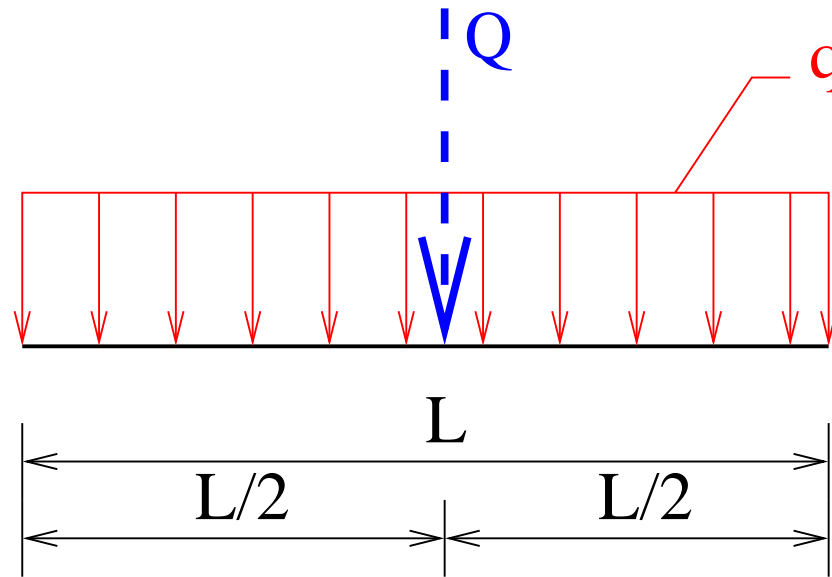
# Idealizované zatížení



1. bodová síla (osamělá síla)
2. bodový moment (osamělý...)
3. liniové silové zatížení
4. liniové momentové zatížení



# Výslednice liniového zatížení



Rozměry veličin:  $Q$  [ $N$ ],  $q$  [ $N/m$ ],  $L$  [ $m$ ];

$$Q = L \times q$$

Pozn. 1: výslednice působí v těžišti zatěžovacího obrazce (zde „uprostřed“).

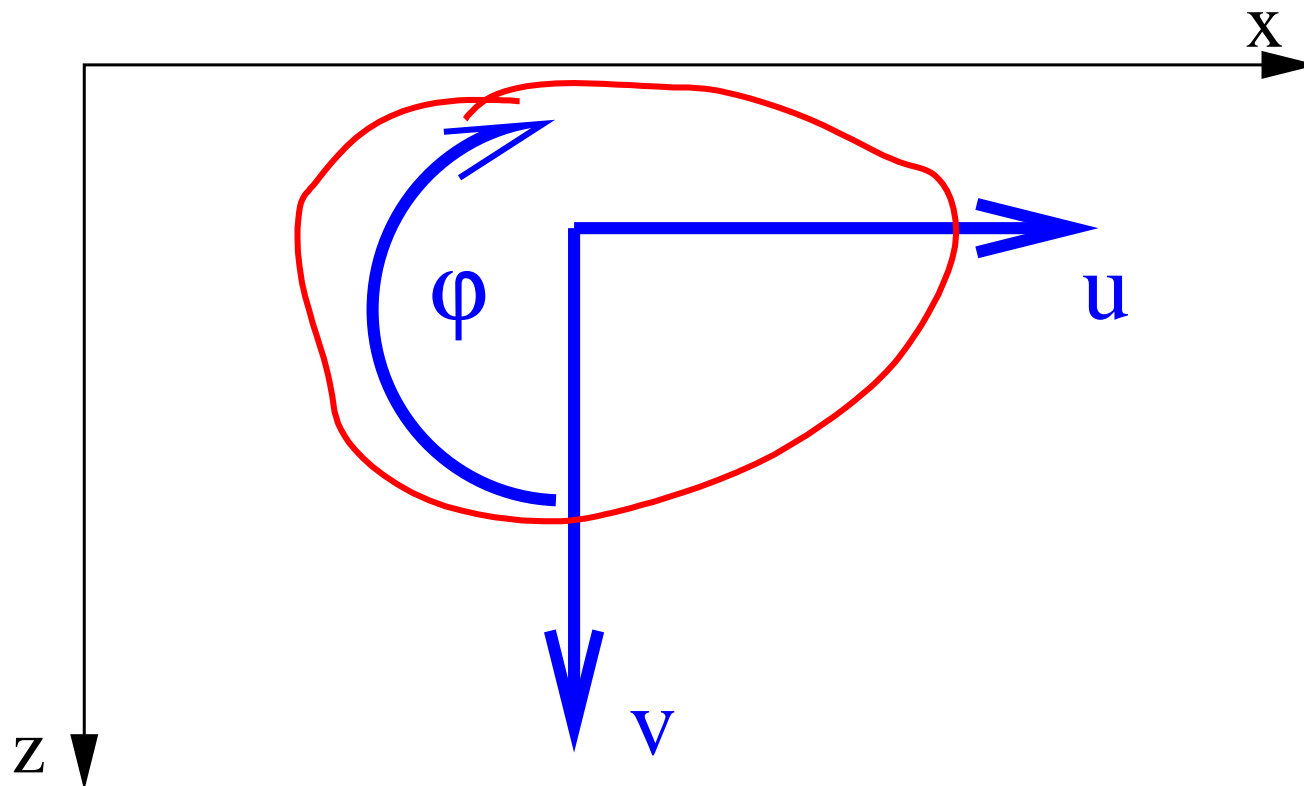
Pozn. 2: složitější zatěžovací obrazce probereme příště.

# Podepření

## Idealizace podepření:

- Vnější vazby – brání **absolutnímu** posunu nebo potočení tělesa (připojením k dokonale tuhé **podporové konstrukci**)
- Vnitřní vazby brání **vzájemnému posunutí** nebo potočení těles.

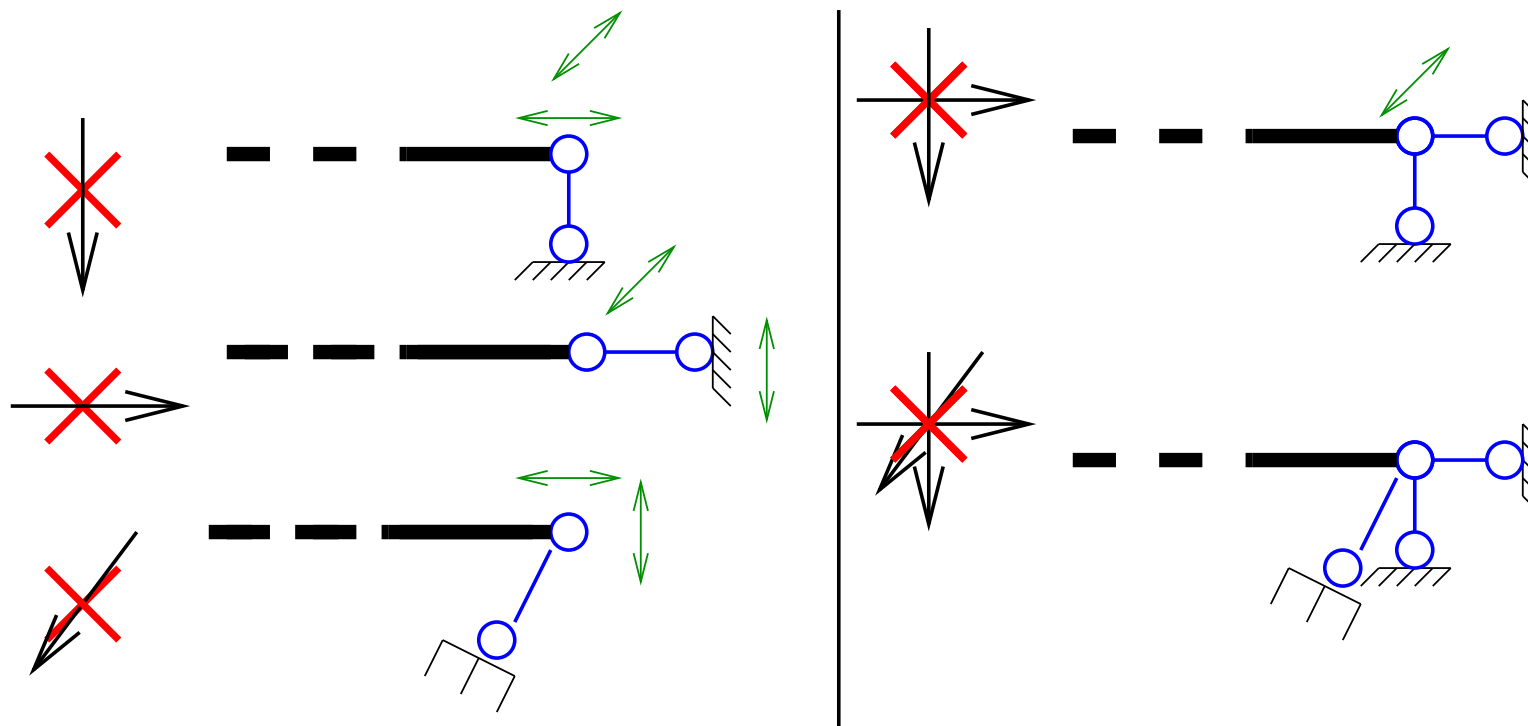
# Možnosti pohybu tělesa v rovině



Celkem **3**: posunutí  $u$ ,  $v$ , pootočení  $\varphi$ .  
(V prostoru celkem 6).

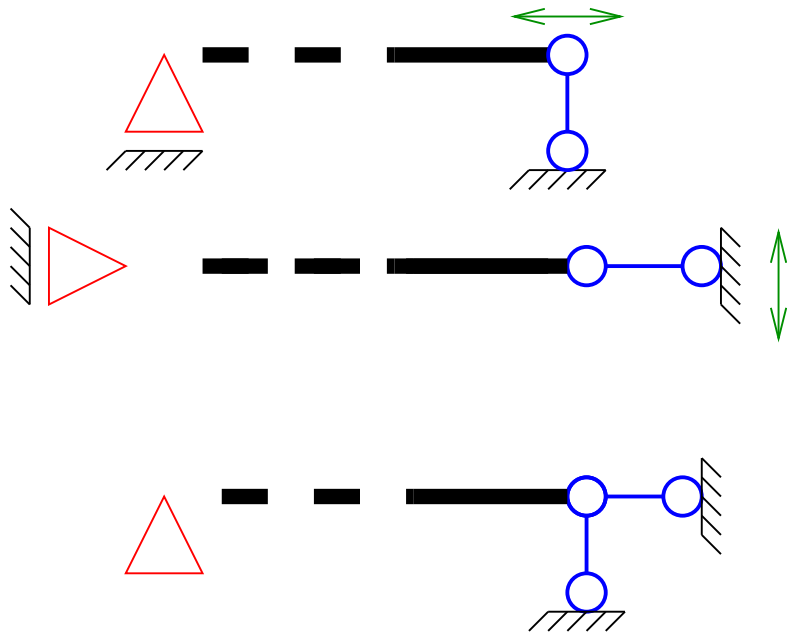
# Vnější vazby

Vazba proti **posunu** v daném směru:



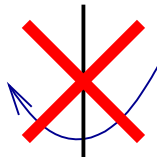
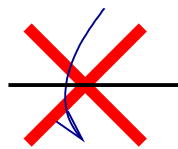
# Vnější vazby: alternativní znázornění pro 2D

Vazba proti **posunu** v daném směru (posuvné a pevné klouby):



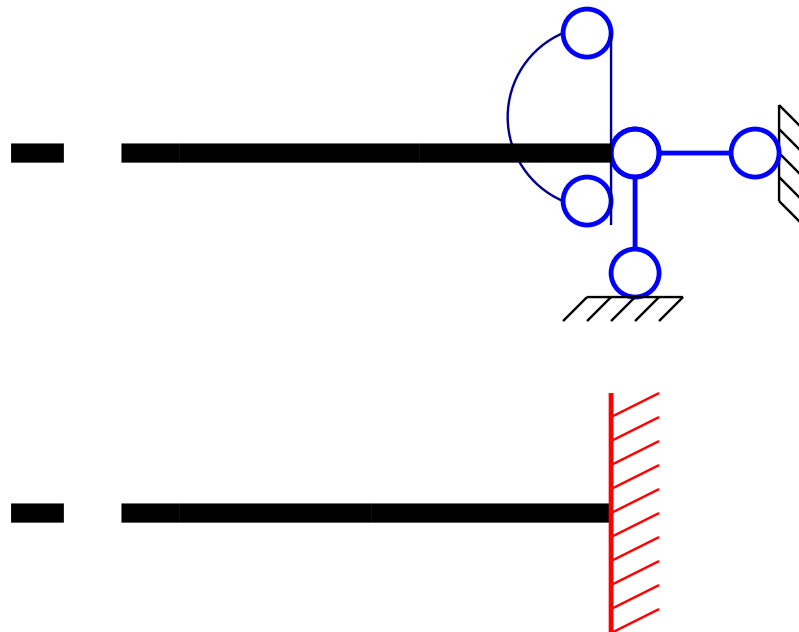
# Vnější vazby – pootočení

Vazba proti **pootočení** v daném směru:

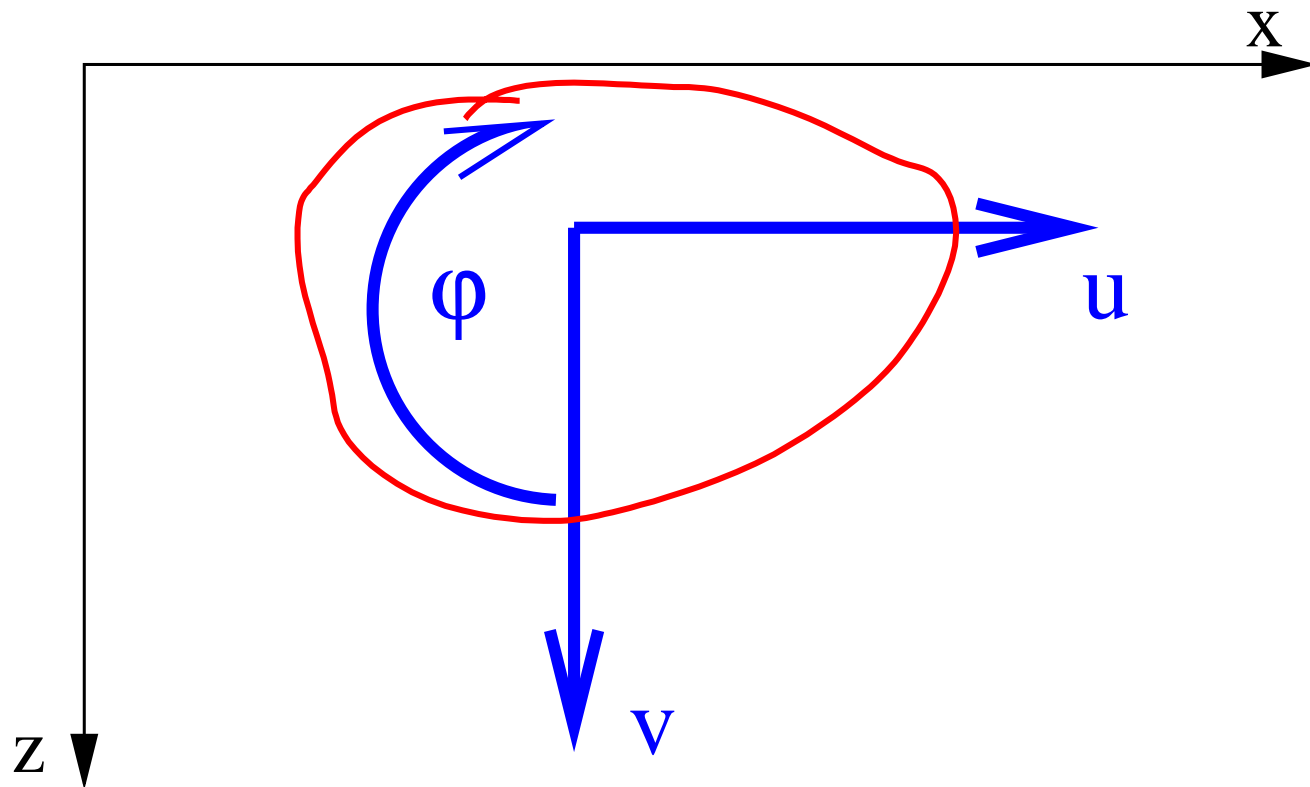


# Vnější vazby – vetknutí ve 2D

Je zabráněno všem posunům (v rovině 2) a pootočení daného bodu prutu v rovině:



# Možnosti pohybu tělesa v rovině (připomenutí)



Celkem **3**: posunutí  $u$ ,  $v$ , pootočení  $\varphi$  (v prostoru celkem 6).

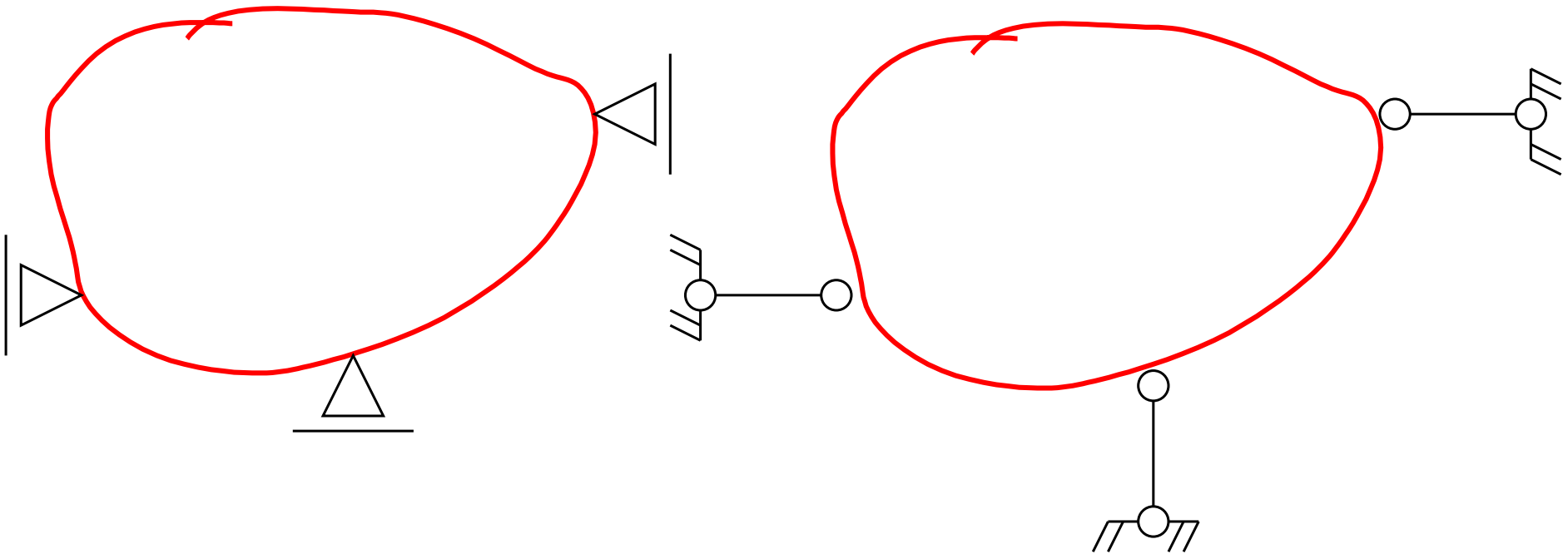


# Vazby tělesa (desky) v rovině (1)

Zajištění **nehybnosti tělesa**:

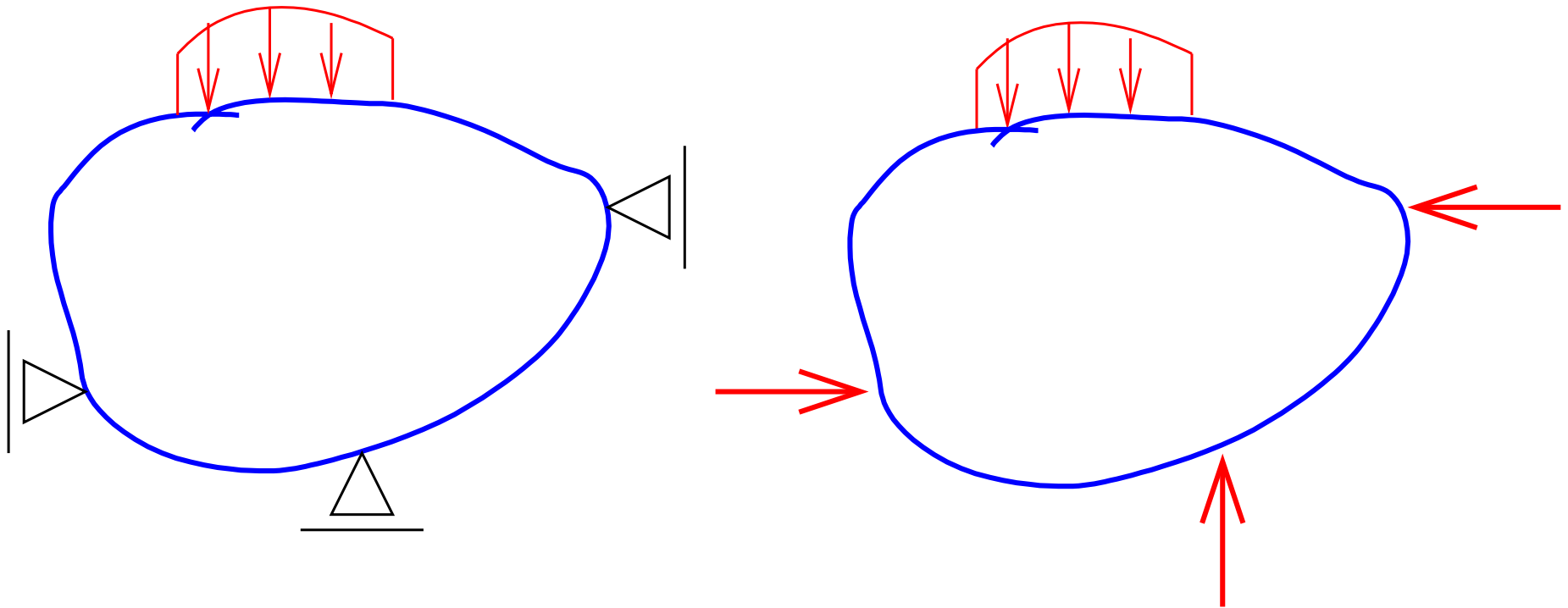
**3** možnosti pohybu (stupně volnosti)  $\Rightarrow$  **3 vazby**

Například:



# Vazby tělesa v rovině (2)

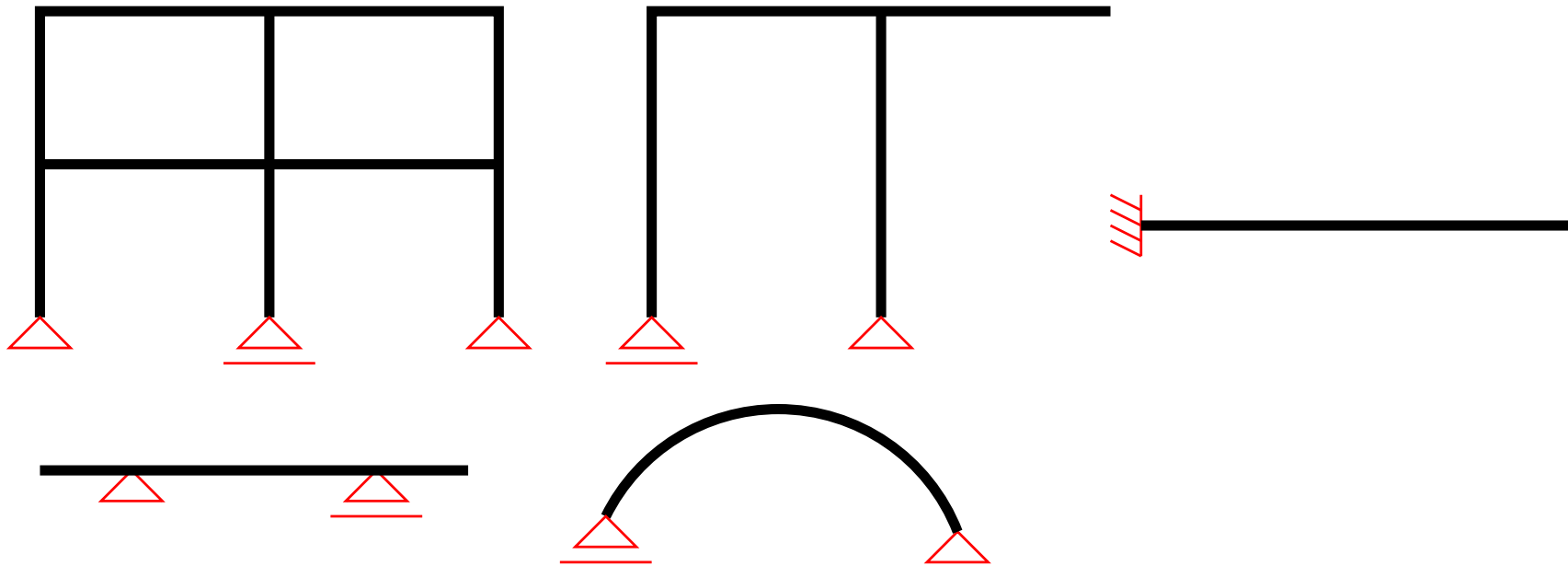
Zatížení tělesa vyvolává **reakce ve vazbách**:



Vazba bránící posunutí  $\Rightarrow$  síla.

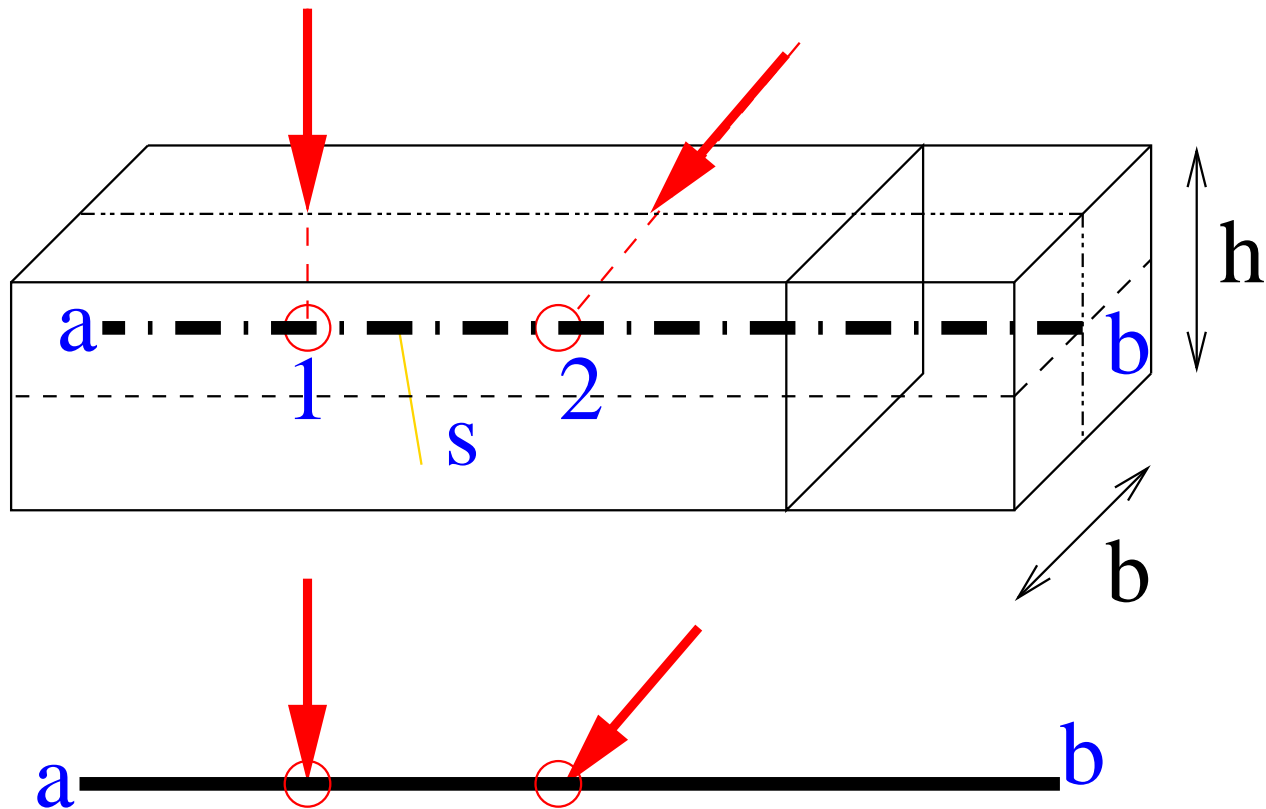
Vazba bránící pootočení  $\Rightarrow$  moment.

# Prutové konstrukce



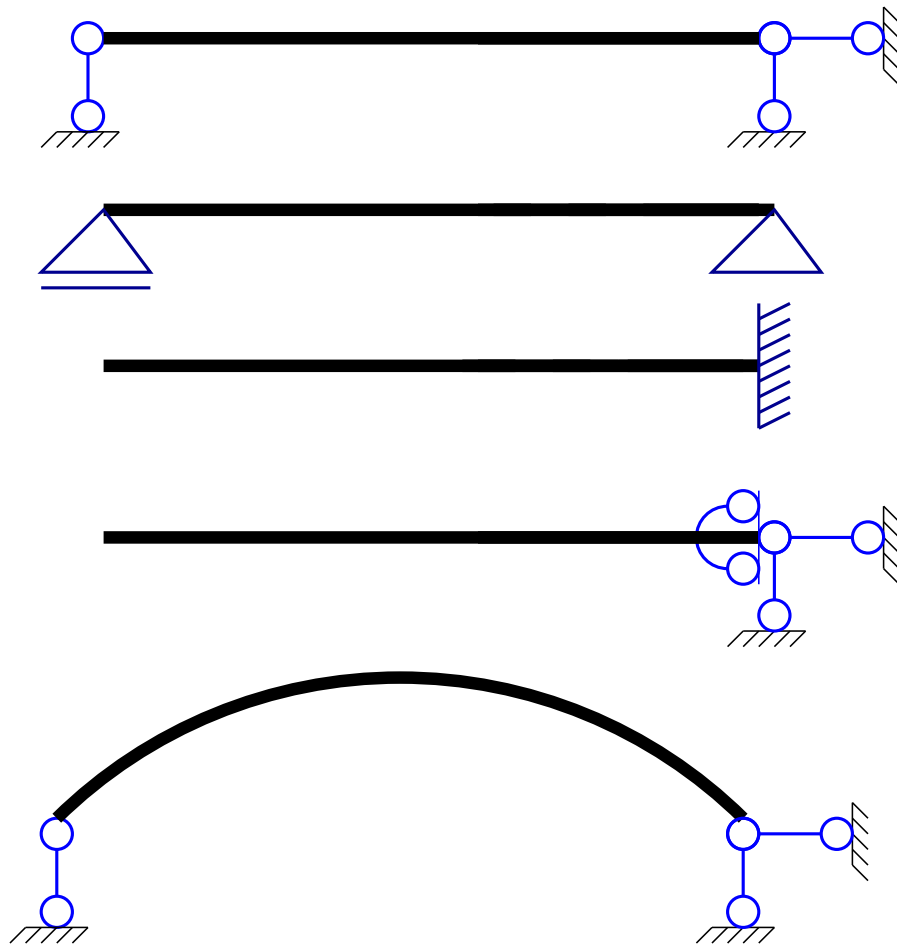
- Nejčastější nosné stavební konstrukce.
- Pro výpočet idealizujeme: řešíme osově jako schéma.
- V tomto semestru: jen staticky určité.

# Prut – geometrický popis

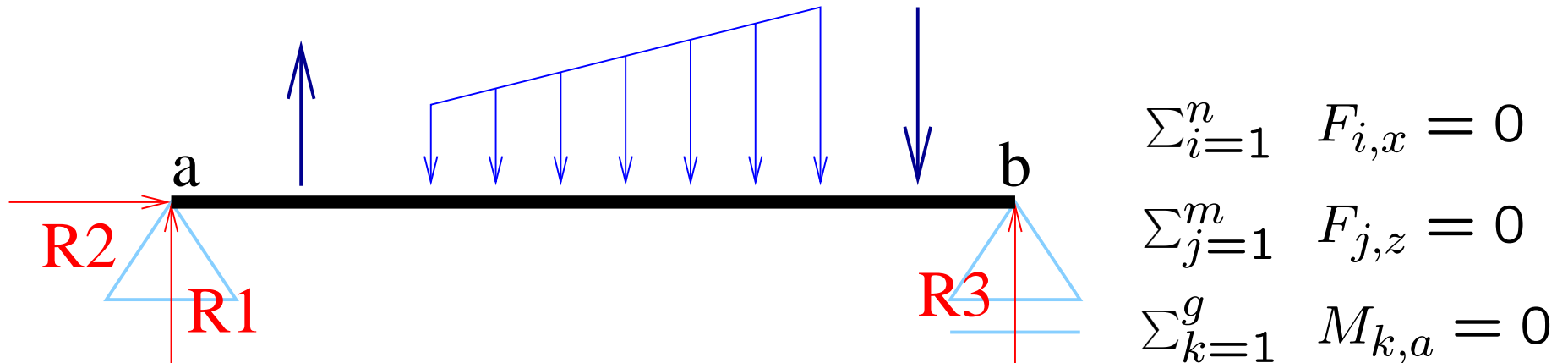


- $s$  - řídící čára (**střednice**, u přímého prutu také **osa prutu**)
- $b, h$  – šířka a výška **průřezu prutu**
- $1, 2$  – **působíště sil**

# Kinematicky a staticky určité konstrukce



# Podmínky rovnováhy uvolněného prutu v rovině

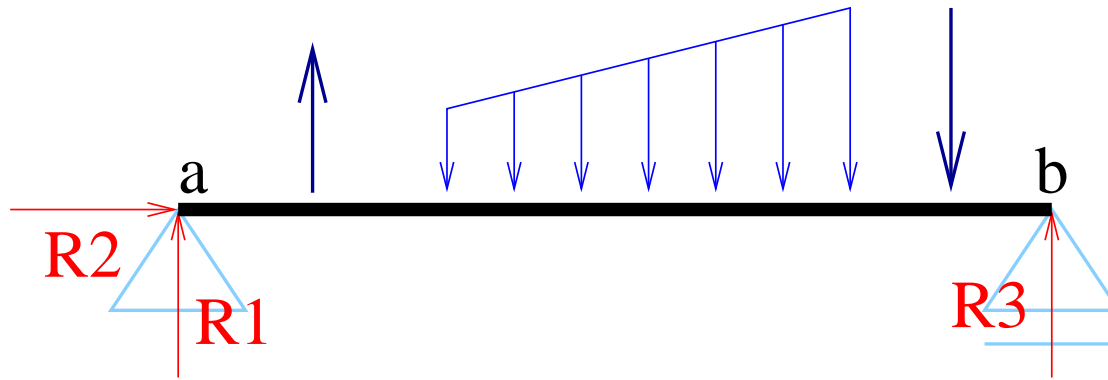


Můžeme (zde to bude i lepší) sestavit i 2 momentové a 1 silovou podmínku (musíme mít **vždy 3 nezávislé rovnice**):

$$\sum_{j=1}^m F_{j,z} = 0; \quad \sum_{k=1}^g M_{k,a} = 0; \quad \sum_{i=1}^h M_{k,b} = 0$$

# Stanovení reakcí nosníku

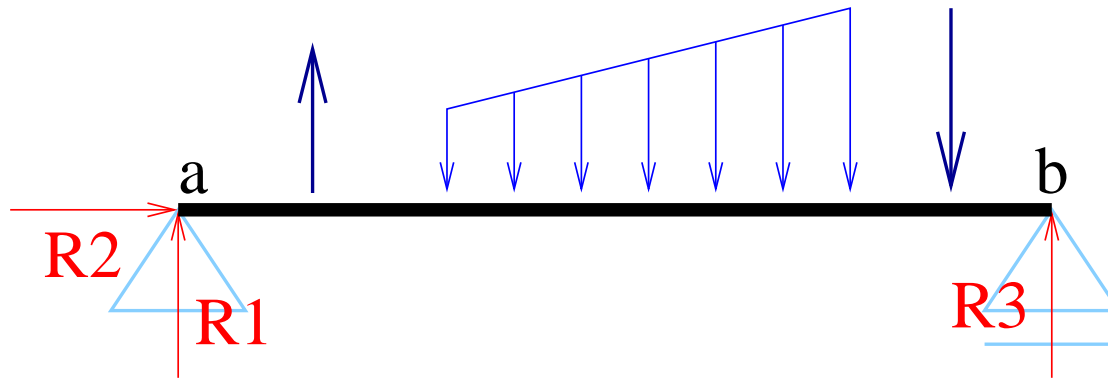
(1)



- z podmínek rovnováhy ( $\sum_{i=1}^n F_{i,x} = 0$ ,  $\sum_{j=1}^m F_{j,z} = 0$ ,  $\sum_{k=1}^g M_{k,a} = 0$ ) vyjádříme neznámé reakce.
- využijeme znalosti výpočtu **výsledného momentu soustavy rovnoběžných sil** a **výslednice přímkové soustavy sil**.

# Stanovení reakcí nosníku

(2)

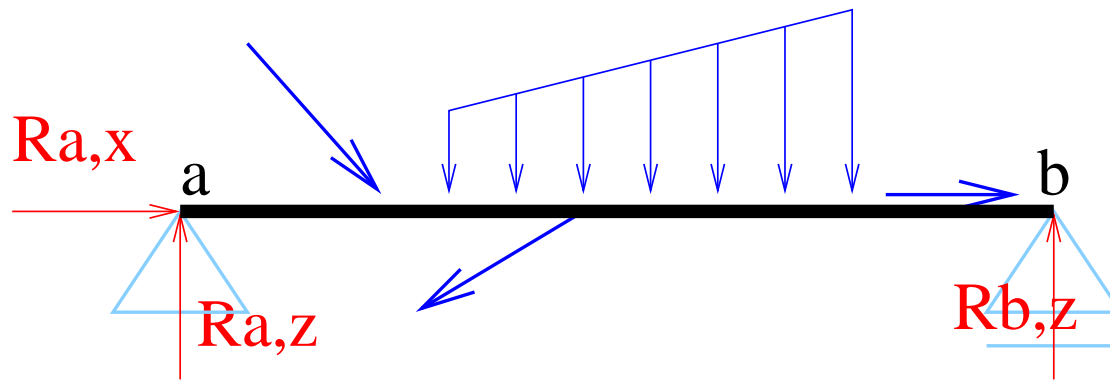


- máme k dispozici vždy tři (3) podmínky rovnováhy, můžeme použít i 2 momentové a 1 silovou, je-li to vhodné.
- momentové podmínky píšeme pro působišť reakcí (reakce v tomto místě z rovnice vypadnou)



# Stanovení reakcí nosníku (3)

Obecné zatížení, **prostý nosník**.



$$\sum_{i=1}^n F_{i,x} = 0 \rightarrow R_{a,x}$$

$$\sum_{j=1}^m M_{j,a} = 0 \rightarrow R_{b,z},$$

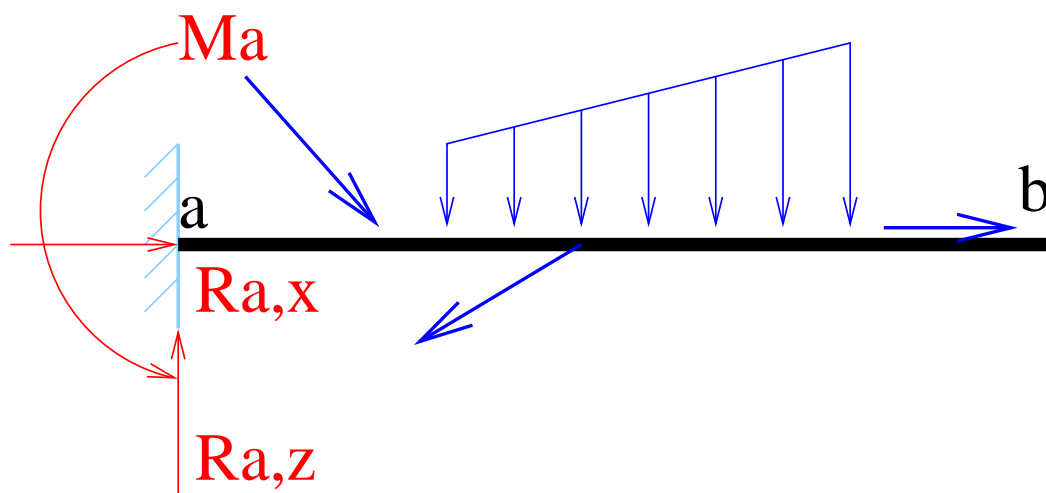
$$\sum_{k=1}^g M_{k,b} = 0 \rightarrow R_{a,z}$$

Kontrola:

$$\sum_{i=1}^m F_{i,z} = 0$$

# Stanovení reakcí nosníku (4)

Obecné zatížení, **konzola**.

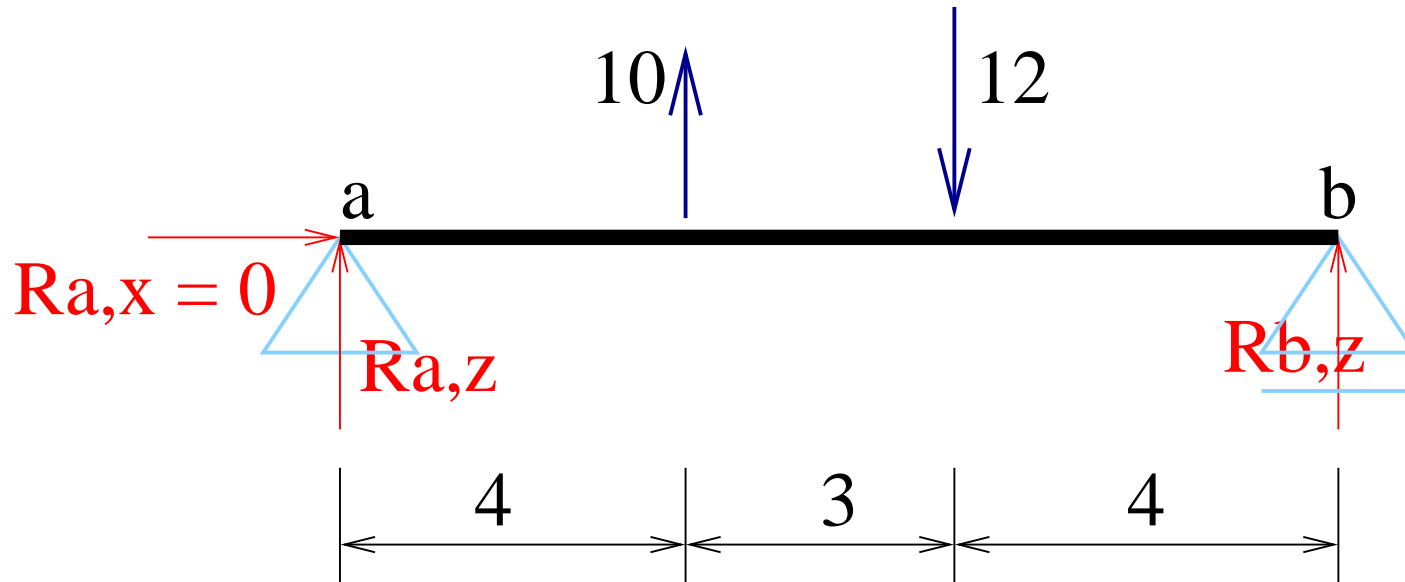


$$\sum_{i=1}^n F_{i,x} = 0 \rightarrow R_{a,x}$$

$$\sum_{i=1}^m F_{i,z} = 0 \rightarrow R_{a,z}$$

$$\sum_{k=1}^g M_{k,a} = 0 \rightarrow M_a$$

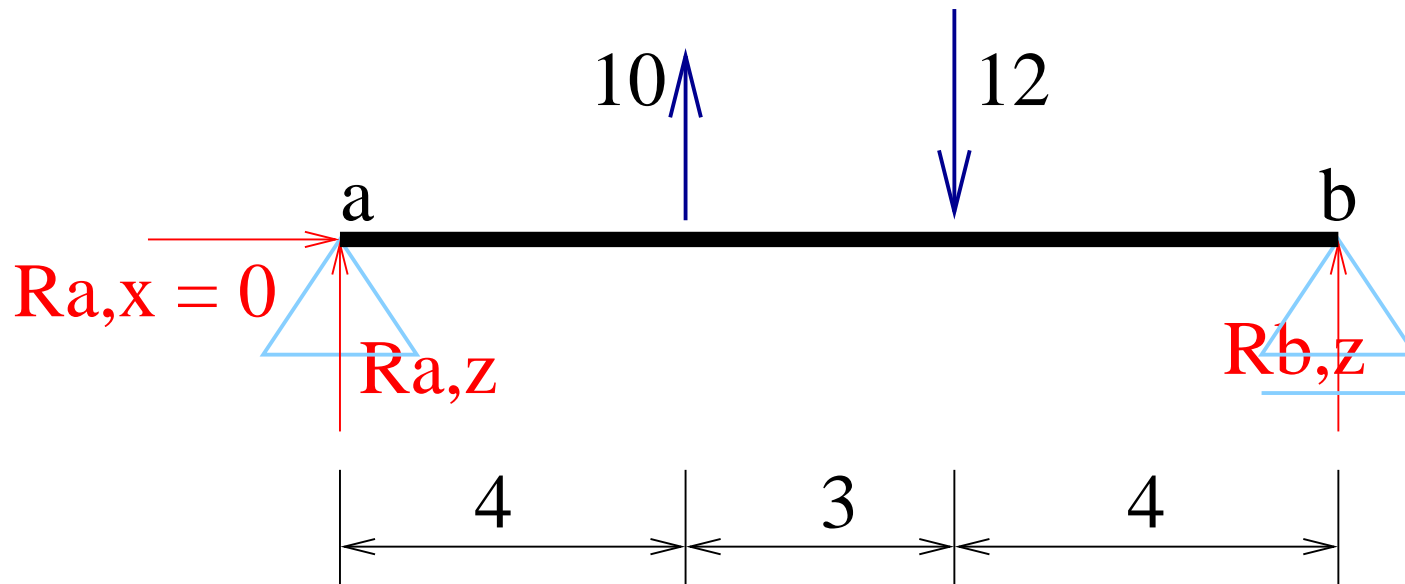
# Příklad stanovení reakcí nosníku



Vodorovné reakce (není zde žádné zatížení ve směru X):

$$\sum R_{i,x} = 0: \quad R_{a,x} + 0 = 0$$

# Příklad stanovení reakcí nosníku



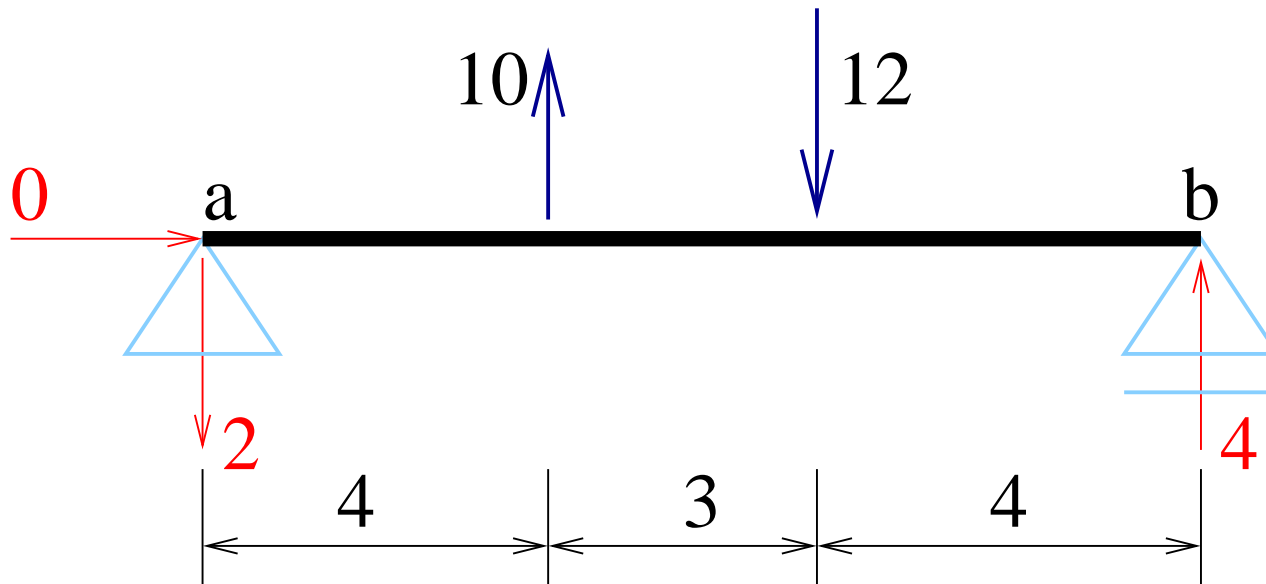
$$\sum M_{i,a} = 0: \quad 4 \times 10 - 7 \times 12 + 11 \times R_{b,z} = 0$$

$$R_{b,z} = \frac{-4 \times 10 + 7 \times 12}{11} = 4 \text{ kN} \uparrow$$

$$\sum M_{k,b} = 0: \quad 11 \times R_{a,z} + 7 \times 10 - 4 \times 12 = 0$$

$$R_{a,z} = \frac{-7 \times 10 + 4 \times 12}{11} = -2 \text{ kN} \downarrow$$

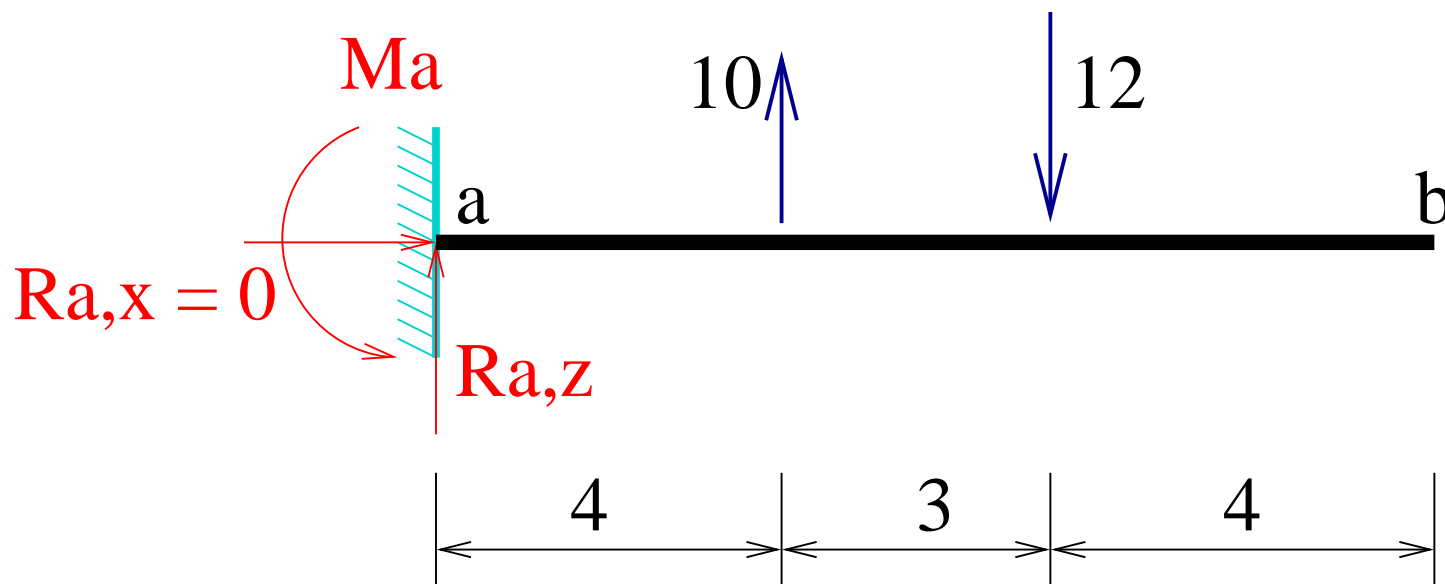
# Příklad stanovení reakcí nosníku



Kontrola:  $\sum F_{i,z} = 0$  :

$$R_{a,z} + (10 - 12) + R_{b,z} = 4 + 10 - 12 - 2 = 0 \Rightarrow \text{kontrola vyšla!}$$

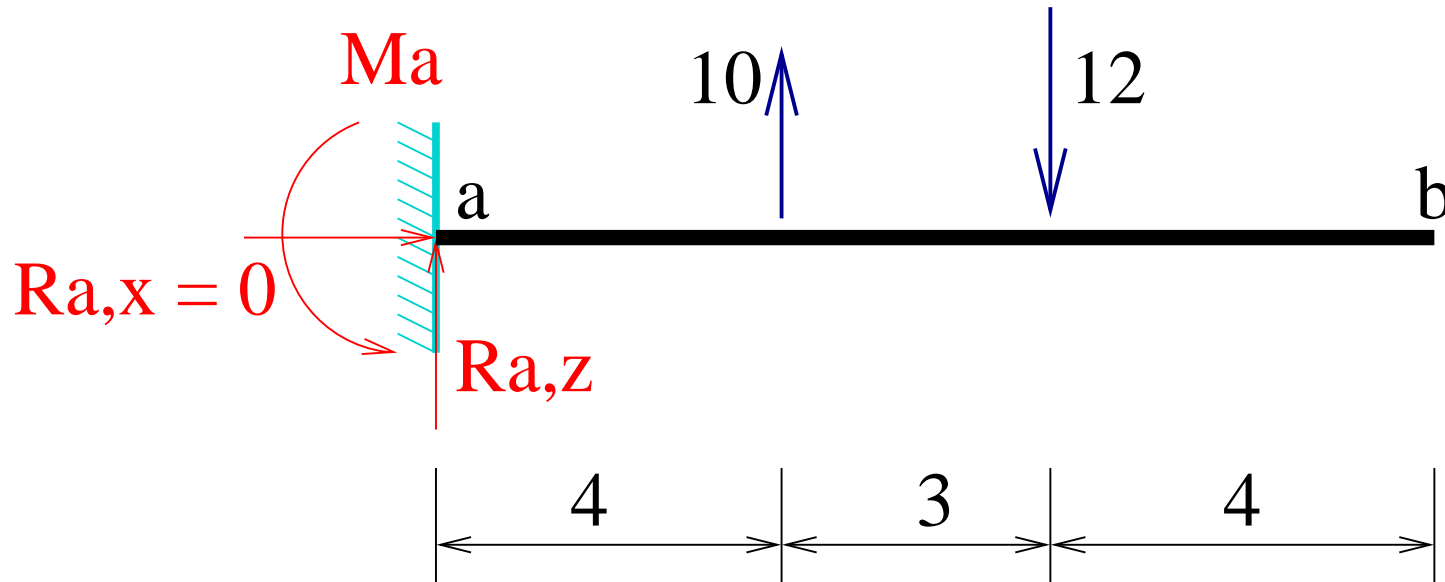
# Příklad stanovení reakcí konzoly



Vodorovné reakce (není zde žádné zatížení ve směru X):

$$\sum R_{i,x} = 0: \quad R_{a,x} + 0 = 0$$

# Příklad stanovení reakcí konzoly



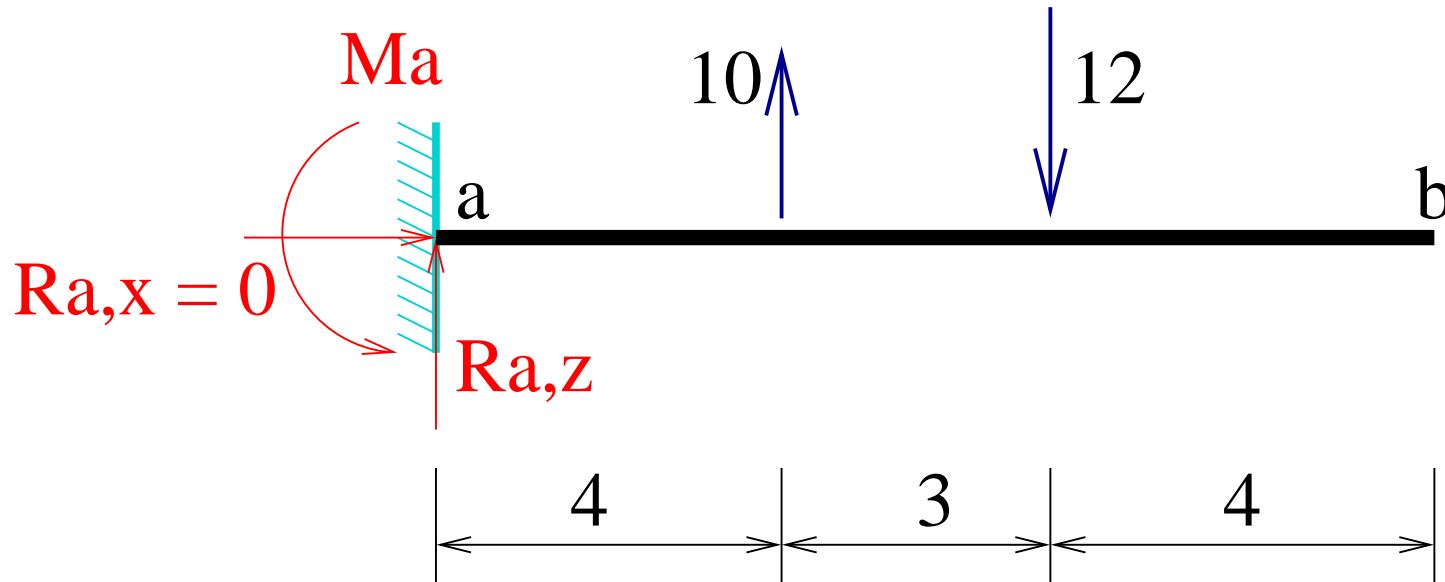
$$\sum M_{i,a} = 0: \quad M_a + 4 \times 10 - 7 \times 12 = 0$$

$$M_a = -4 \times 10 + 7 \times 12 = 44 \text{ kNm}$$

$$\sum F_{i,z} = R_{a,z} + 10 - 12 = 0$$

$$R_{a,z} = -10 + 12 = 2 \text{ kN}(\uparrow)$$

# Příklad stanovení reakcí konzoly



Nebo je možné určit  $R_{a,z}$  z momentové podmínky k bodu b:

$$\sum M_{k,b} = 0: \quad M_a - 11 \times R_{a,z} - 7 \times 10 + 4 \times 12 = 0$$

$$R_{a,z} = \frac{-44 + 7 \times 10 - 4 \times 12}{11} = 2 \text{ kNm}(\uparrow)$$

Tuto podmínku můžeme také využít jako kontrolu.



# Příklad stanovení reakcí konzoly

