

2. Úpravy a řešení soustav lineárních rovnic

Úpravy a řešení soustav lineárních rovnic

1. Soustava lineárních rovnic
2. Ekvivalentní úpravy
3. Maticový zápis
4. Úprava na schodový tvar
5. Zpětná substituce
6. Gaussova eliminace
7. Gaussova-Jordanova metoda
8. Pracnost řešení

2.1 Soustava lineárních rovnic

DEFINICE 1

Soustavou m lineárních rovnic o n neznámých x_1, \dots, x_n nazýváme množinu rovnic ve tvaru:

$$\begin{array}{ccccccc} a_{11}x_1 & + & \dots & + & a_{1n}x_n & = & b_1 \\ \vdots & & \dots & & \vdots & & \vdots \\ a_{m1}x_1 & + & \dots & + & a_{mn}x_n & = & b_m \end{array} \quad (S)$$

Čísla a_{ij} , $i = 1, \dots, m$, $j = 1, \dots, n$ nazýváme koeficienty soustavy a b_i , $i = 1, \dots, m$ nazýváme pravé strany.

2.1 Soustava lineárních rovnic

PŘÍKLAD 1 Příklad soustavy:

$$\begin{aligned}x_1 + x_2 &= 2 \\ 2x_1 - x_2 &= 1\end{aligned}$$

Jedná se o soustavu 2 rovnic o 2 neznámých x_1, x_2 , kde

$$\begin{aligned}a_{11} &= 1, & a_{12} &= 1, & b_1 &= 2 \\ a_{21} &= 2, & a_{22} &= -1, & b_2 &= 1\end{aligned}$$

2.2 Ekvivalentní úpravy

Základní myšlenka řešení soustavy lineárních rovnic spočívá v nahrazení dané soustavy jinou soustavou, která má stejné řešení a je jednodušší.

2.2 Ekvivalentní úpravy

Základní myšlenka řešení soustavy lineárních rovnic spočívá v nahrazení dané soustavy jinou soustavou, která má stejné řešení a je jednodušší.

DEFINICE 2

Ekvivalentními úpravami soustavy lineárních rovnic nazýváme následující úpravy:

2.2 Ekvivalentní úpravy

Základní myšlenka řešení soustavy lineárních rovnic spočívá v nahrazení dané soustavy jinou soustavou, která má stejné řešení a je jednodušší.

DEFINICE 2

Ekvivalentními úpravami soustavy lineárních rovnic nazýváme následující úpravy:

E1 Vzájemná výměna libovolných dvou rovnic soustavy,

2.2 Ekvivalentní úpravy

Základní myšlenka řešení soustavy lineárních rovnic spočívá v nahrazení dané soustavy jinou soustavou, která má stejné řešení a je jednodušší.

DEFINICE 2

Ekvivalentními úpravami soustavy lineárních rovnic nazýváme následující úpravy:

- E1** Vzájemná výměna libovolných dvou rovnic soustavy,
- E2** Násobení obou stran některé rovnice soustavy nenulovým číslem,

2.2 Ekvivalentní úpravy

Základní myšlenka řešení soustavy lineárních rovnic spočívá v nahrazení dané soustavy jinou soustavou, která má stejné řešení a je jednodušší.

DEFINICE 2

Ekvivalentními úpravami soustavy lineárních rovnic nazýváme následující úpravy:

- E1** Vzájemná výměna libovolných dvou rovnic soustavy,
- E2** Násobení obou stran některé rovnice soustavy nenulovým číslem,
- E3** Přičtení násobku některé rovnice soustavy k jiné rovnici.

2.2 Ekvivalentní úpravy

Ekvivalentní úpravy mají tu vlastnost, že jejich pomocí můžeme z upravené soustavy získat zpět původní soustavu.

2.2 Ekvivalentní úpravy

Ekvivalentní úpravy mají tu vlastnost, že jejich pomocí můžeme z upravené soustavy získat zpět původní soustavu.

- Jestliže soustava S' vznikla ze soustavy S vzájemnou výměnou i -té a j -té rovnice podle pravidla E1, pak tatáž úprava použitá na S' nás přivede zpět k S .

2.2 Ekvivalentní úpravy

Ekvivalentní úpravy mají tu vlastnost, že jejich pomocí můžeme z upravené soustavy získat zpět původní soustavu.

- Jestliže soustava S' vznikla ze soustavy S vzájemnou výměnou i -té a j -té rovnice podle pravidla E1, pak tatáž úprava použitá na S' nás přivede zpět k S .
- Jestliže soustava S' vznikla ze soustavy S násobením i -tého řádku nenulovým číslem α podle pravidla E2, pak násobením téhož řádku soustavy S' číslem $\frac{1}{\alpha}$ obdržíme zpátky soustavu S .

2.2 Ekvivalentní úpravy

Ekvivalentní úpravy mají tu vlastnost, že jejich pomocí můžeme z upravené soustavy získat zpět původní soustavu.

- Jestliže soustava S' vznikla ze soustavy S vzájemnou výměnou i -té a j -té rovnice podle pravidla E1, pak tatáž úprava použitá na S' nás přivede zpět k S .
- Jestliže soustava S' vznikla ze soustavy S násobením i -té řádku nenulovým číslem α podle pravidla E2, pak násobením téhož řádku soustavy S' číslem $\frac{1}{\alpha}$ obdržíme zpátky soustavu S .
- Jestliže soustava S' vznikla ze soustavy S přičtením α -násobku i -té rovnice k j -té rovnici ($i \neq j$), pak přičtení $(-\alpha)$ -násobku i -té rovnice soustavy S' k j -té rovnici soustavy S' vede opět k S .

2.2 Ekvivalentní úpravy

Dvě soustavy lineárních rovnic nazýváme *ekvivalentní soustavy*, jestliže jednu z nich lze získat z druhé ekvivalentními úpravami.

2.2 Ekvivalentní úpravy

Dvě soustavy lineárních rovnic nazýváme *ekvivalentní soustavy*, jestliže jednu z nich lze získat z druhé ekvivalentními úpravami.

VĚTA 1

Jsou-li dvě soustavy lineárních rovnic ekvivalentní, potom mají stejné řešení.

2.2 Ekvivalentní úpravy

Dvě soustavy lineárních rovnic nazýváme *ekvivalentní soustavy*, jestliže jednu z nich lze získat z druhé ekvivalentními úpravami.

VĚTA 1

Jsou-li dvě soustavy lineárních rovnic ekvivalentní, potom mají stejné řešení.

PŘÍKLAD 2

$$-2x_1 + x_2 = 0 \quad (1)$$

$$x_1 - 3x_2 = -10 \quad (2)$$

2.2 Ekvivalentní úpravy

Dvě soustavy lineárních rovnic nazýváme *ekvivalentní soustavy*, jestliže jednu z nich lze získat z druhé ekvivalentními úpravami.

VĚTA 1

Jsou-li dvě soustavy lineárních rovnic ekvivalentní, potom mají stejné řešení.

PŘÍKLAD 2

$$-2x_1 + x_2 = 0 \quad (1)$$

$$x_1 - 3x_2 = -10 \quad (2)$$

Vhodná úprava soustavy je například vynásobení (2) dvěma, podle pravidla **E2**, a přičtení (1) k upravené (2), v souladu s pravidlem **E3**. Upravená soustava bude mít

tvar
$$-2x_1 + x_2 = 0 \quad (3)$$

$$-5x_2 = -20 \quad (4)$$

2.2 Ekvivalentní úpravy

Dvě soustavy lineárních rovnic nazýváme *ekvivalentní soustavy*, jestliže jednu z nich lze získat z druhé ekvivalentními úpravami.

VĚTA 1

Jsou-li dvě soustavy lineárních rovnic ekvivalentní, potom mají stejné řešení.

PŘÍKLAD 2

$$-2x_1 + x_2 = 0 \quad (1)$$

$$x_1 - 3x_2 = -10 \quad (2)$$

Vhodná úprava soustavy je například vynásobení (2) dvěma, podle pravidla **E2**, a přičtení (1) k upravené (2), v souladu s pravidlem **E3**. Upravená soustava bude mít

tvar
$$-2x_1 + x_2 = 0 \quad (3)$$

$$-5x_2 = -20 \quad (4)$$

Z rovnice (4) vypočteme $x_2 = 4$ a po dosazení do rovnice (3) dostaneme $-2x_1 + 4 = 0$ odkud $x_1 = 2$.

2.3 Maticový zápis

Soustavu (S) budeme úsporně zapisovat do tabulky

$$\left[\begin{array}{ccc|c} a_{11} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} & b_m \end{array} \right],$$

kterou nazýváme *rozšířená matice soustavy* (S). Matici \mathbf{A} a vektor \mathbf{b}

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix}, \quad \mathbf{b} = \begin{bmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_m \end{bmatrix},$$

nazýváme *maticí soustavy* (S) a *pravou stranou soustavy* (S).

2.3 Maticový zápis

Soustavu (S) budeme úsporně zapisovat do tabulky

$$\left[\begin{array}{ccc|c} a_{11} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} & b_m \end{array} \right],$$

kterou nazýváme *rozšířená matice soustavy* (S). Matici \mathbf{A} a vektor \mathbf{b}

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix}, \quad \mathbf{b} = \begin{bmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_m \end{bmatrix},$$

nazýváme *maticí soustavy* (S) a *pravou stranou soustavy* (S).

Pokud vektor \mathbf{x} má za složky neznámé x_1, \dots, x_n můžeme soustavu zapsat v maticové podobě $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$.

2.3 Maticový zápis

Ekvivalentním úpravám soustavy rovnic odpovídají operace s řádky rozšířené matice soustavy, které nazýváme *elementární (řádkové) operace*:

2.3 Maticový zápis

Ekvivalentním úpravám soustavy rovnic odpovídají operace s řádky rozšířené matice soustavy, které nazýváme *elementární (řádkové) operace*:

(e1) Vzájemná výměna libovolných dvou řádků.

2.3 Maticový zápis

Ekvivalentním úpravám soustavy rovnic odpovídají operace s řádky rozšířené matice soustavy, které nazýváme *elementární (řádkové) operace*:

- (e1) Vzájemná výměna libovolných dvou řádků.
- (e2) Násobení některého řádku nenulovým číslem.

2.3 Maticový zápis

Ekvivalentním úpravám soustavy rovnic odpovídají operace s řádky rozšířené matice soustavy, které nazýváme *elementární (řádkové) operace*:

- (e1) Vzájemná výměna libovolných dvou řádků.
- (e2) Násobení některého řádku nenulovým číslem.
- (e3) Přičtení násobku některého řádku k jinému řádku.

2.3 Maticový zápis

Ekvivalentním úpravám soustavy rovnic odpovídají operace s řádky rozšířené matice soustavy, které nazýváme *elementární (řádkové) operace*:

- (e1) Vzájemná výměna libovolných dvou řádků.
- (e2) Násobení některého řádku nenulovým číslem.
- (e3) Přičtení násobku některého řádku k jinému řádku.

Máme-li dvě matice, z nichž jedna vznikla z druhé pomocí elementárních řádkových operací, říkáme, že matice jsou *řádkově ekvivalentní*.

2.3 Maticový zápis

VĚTA 2

Mají-li dvě soustavy lineárních rovnic řádkově ekvivalentní rozšířené matice, potom mají stejné řešení.

2.3 Maticový zápis

VĚTA 2

Mají-li dvě soustavy lineárních rovnic řádkově ekvivalentní rozšířené matice, potom mají stejné řešení.

PŘÍKLAD 3 Úpravu soustavy (1),(2) na (3),(4) můžeme zapsat pomocí elementárních operací ve tvaru

$$\left[\begin{array}{cc|c} -2 & 1 & 0 \\ 1 & -3 & -10 \end{array} \right]$$

2.3 Maticový zápis

VĚTA 2

Mají-li dvě soustavy lineárních rovnic řádkově ekvivalentní rozšířené matice, potom mají stejné řešení.

PŘÍKLAD 3 Úpravu soustavy (1),(2) na (3),(4) můžeme zapsat pomocí elementárních operací ve tvaru

$$\left[\begin{array}{cc|c} -2 & 1 & 0 \\ 1 & -3 & -10 \end{array} \right] \cdot 2$$

2.3 Maticový zápis

VĚTA 2

Mají-li dvě soustavy lineárních rovnic řádkově ekvivalentní rozšířené matice, potom mají stejné řešení.

PŘÍKLAD 3 Úpravu soustavy (1),(2) na (3),(4) můžeme zapsat pomocí elementárních operací ve tvaru

$$\left[\begin{array}{cc|c} -2 & 1 & 0 \\ 1 & -3 & -10 \end{array} \right] \cdot 2 \mapsto \left[\begin{array}{cc|c} -2 & 1 & 0 \\ 2 & -6 & -20 \end{array} \right]$$

2.3 Maticový zápis

VĚTA 2

Mají-li dvě soustavy lineárních rovnic řádkově ekvivalentní rozšířené matice, potom mají stejné řešení.

PŘÍKLAD 3 Úpravu soustavy (1),(2) na (3),(4) můžeme zapsat pomocí elementárních operací ve tvaru

$$\left[\begin{array}{cc|c} -2 & 1 & 0 \\ 1 & -3 & -10 \end{array} \right] \cdot 2 \mapsto \left[\begin{array}{cc|c} -2 & 1 & 0 \\ 2 & -6 & -20 \end{array} \right] + r_1$$

2.3 Maticový zápis

VĚTA 2

Mají-li dvě soustavy lineárních rovnic řádkově ekvivalentní rozšířené matice, potom mají stejné řešení.

PŘÍKLAD 3 Úpravu soustavy (1),(2) na (3),(4) můžeme zapsat pomocí elementárních operací ve tvaru

$$\left[\begin{array}{cc|c} -2 & 1 & 0 \\ 1 & -3 & -10 \end{array} \right] \cdot 2 \mapsto \left[\begin{array}{cc|c} -2 & 1 & 0 \\ 2 & -6 & -20 \end{array} \right] +r_1 \mapsto \left[\begin{array}{cc|c} -2 & 1 & 0 \\ 0 & -5 & -20 \end{array} \right]$$

2.4 Úprava na schodový tvar

DEFINICE 3

Budeme říkat, že matice je ve *schodovém tvaru*, jestliže má první nenulové prvky řádků zvané *vedoucí prvky* uspořádaný jako schody klesající zleva doprava. Požaduje se přitom, aby vedoucí prvky nebyly nad sebou a aby všechny případné nulové řádky byly dole.

2.4 Úprava na schodový tvar

DEFINICE 3

Budeme říkat, že matice je ve *schodovém tvaru*, jestliže má první nenulové prvky řádků zvané *vedoucí prvky* uspořádaný jako schody klesající zleva doprava. Požaduje se přitom, aby vedoucí prvky nebyly nad sebou a aby všechny případné nulové řádky byly dole.

PŘÍKLAD 4

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{B} = \begin{bmatrix} 0 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{C} = \begin{bmatrix} 0 & 3 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

2.4 Úprava na schodový tvar

Pomocí elementárních řádkových operací můžeme převést lib. matici na schodový tvar.

Je-li v matici soustavy $[\mathbf{A}|\mathbf{b}]$ prvek a_{ij} nenulový, pak vynásobíme-li i -tý řádek této matice číslem $-a_{kj}/a_{ij}$ a přičteme-li ho ke k -tému řádku, bude mít upravená matice v k -tém řádku a j -tém sloupci prvek

$$a_{kj} + (-a_{kj}/a_{ij}) a_{ij} = 0.$$

2.4 Úprava na schodový tvar

Pomocí elementárních řádkových operací můžeme převést lib. matici na schodový tvar.

Je-li v matici soustavy $[\mathbf{A}|\mathbf{b}]$ prvek a_{ij} nenulový, pak vynásobíme-li i -tý řádek této matice číslem $-a_{kj}/a_{ij}$ a přičteme-li ho ke k -tému řádku, bude mít upravená matice v k -tém řádku a j -tém sloupci prvek

$$a_{kj} + (-a_{kj}/a_{ij}) a_{ij} = 0.$$

Pokud je prvek a_{11} nenulový, lze takto transformovat matici $[\mathbf{A}|\mathbf{b}]$ na tvar

$$\left[\begin{array}{cccc|c} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ 0 & a_{22}^1 & \dots & a_{2n}^1 & b_2^1 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & a_{m2}^1 & \dots & a_{mn}^1 & b_m^1 \end{array} \right]$$

2.4 Úprava na schodový tvar

Pokud bude také prvek a_{22}^1 nenulový, můžeme obdobně dosáhnout pomocí elementárních řádkových operací, aby i pod ním byly v upravené matici nuly.

Bude-li pokaždé $a_{ii}^{i-1} \neq 0$, dostaneme nakonec matici ve schodovém tvaru (nebo též v tzv. *trojúhelníkovém tvaru*) s nenulovými prvky $a_{11}, a_{22}^1, \dots, a_{kk}^{k-1}$.

$$\left[\begin{array}{cccccc|c} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1k} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ 0 & a_{22}^1 & \dots & a_{2k}^1 & \dots & a_{2n}^1 & b_2^1 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & & a_{kk}^{k-1} & \dots & a_{kn}^{k-1} & b_k^{k-1} \\ 0 & 0 & \dots & 0 & \dots & 0 & b_{k+1}^k \\ 0 & 0 & \dots & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & \dots & 0 & 0 \end{array} \right]$$

2.4 Úprava na schodový tvar

Pokud bude také prvek a_{22}^1 nenulový, můžeme obdobně dosáhnout pomocí elementárních řádkových operací, aby i pod ním byly v upravené matici nuly.

Bude-li pokaždé $a_{ii}^{i-1} \neq 0$, dostaneme nakonec matici ve schodovém tvaru (nebo též v tzv. *trojúhelníkovém tvaru*) s nenulovými prvky $a_{11}, a_{22}^1, \dots, a_{kk}^{k-1}$.

$$\left[\begin{array}{cccccc|c} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1k} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ 0 & a_{22}^1 & \dots & a_{2k}^1 & \dots & a_{2n}^1 & b_2^1 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & & a_{kk}^{k-1} & \dots & a_{kn}^{k-1} & b_k^{k-1} \\ 0 & 0 & \dots & 0 & \dots & 0 & b_{k+1}^k \\ 0 & 0 & \dots & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & \dots & 0 & 0 \end{array} \right]$$

Pokud $a_{ii}^{i-1} = 0$ a je možno nalézt prvek $a_{ji}^{i-1} \neq 0, j > i$, stačí vzájemně vyměnit před úpravou i -tý a j -tý řádek.

2.4 Úprava na schodový tvar

POZOR! Neprovádíme-li postupné úpravy na upravené matici, můžeme se dopustit chyby. Například úpravami

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right] \begin{array}{l} \\ -r_3 \\ -r_2 \end{array} \mapsto \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & 0 & 1 \end{array} \right] \begin{array}{l} \\ \\ +r_2 \end{array} \mapsto \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

nedostaneme rozšířenou matici soustavy ekvivalentní s původní maticí soustavy.

2.4 Úprava na schodový tvar

POZOR! Neprovádíme-li postupné úpravy na upravené matici, můžeme se dopustit chyby. Například úpravami

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right] \begin{array}{l} \\ -r_3 \\ -r_2 \end{array} \mapsto \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & 0 & 1 \end{array} \right] \begin{array}{l} \\ \\ +r_2 \end{array} \mapsto \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

nedostaneme rozšířenou matici soustavy ekvivalentní s původní maticí soustavy. Této chybě se můžeme vyhnout tak, že zvolíme jeden řádek, který neupravujeme, ale použijeme ho k úpravě ostatních. Například úpravy následující úpravy jsou již ekvivalentní.

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 2 & 1 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 & 1 \end{array} \right] \begin{array}{l} \\ -2r_1 \\ -2r_1 \end{array} \mapsto \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & -1 & -2 \\ 0 & -2 & -1 & -1 \end{array} \right] \begin{array}{l} \\ \\ -2r_2 \end{array} \mapsto \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & -1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & 3 \end{array} \right]$$

2.5 Zpětná substituce

Uvažujme, že rozšířená matice soustavy je ve schodovém tvaru

$$\left[\begin{array}{cccccc|c} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1k} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ 0 & a_{22}^1 & \dots & a_{2k}^1 & \dots & a_{2n}^1 & b_2^1 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & & a_{kk}^{k-1} & \dots & a_{kn}^{k-1} & b_k^{k-1} \\ 0 & 0 & \dots & 0 & \dots & 0 & b_{k+1}^k \\ 0 & 0 & \dots & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & \dots & 0 & 0 \end{array} \right]$$

2.5 Zpětná substituce

Uvažujme, že rozšířená matice soustavy je ve schodovém tvaru

$$\left[\begin{array}{cccccc|c} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1k} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ 0 & a_{22}^1 & \dots & a_{2k}^1 & \dots & a_{2n}^1 & b_2^1 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & & a_{kk}^{k-1} & \dots & a_{kn}^{k-1} & b_k^{k-1} \\ 0 & 0 & \dots & 0 & \dots & 0 & b_{k+1}^k \\ 0 & 0 & \dots & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & \dots & 0 & 0 \end{array} \right]$$

1. Jestliže poslední nenulový řádek rozšířené matice soustavy má nenulový pouze poslední prvek b_{k+1}^k , pak tomuto řádku odpovídá rovnice

$$0 = b_{k+1}^k,$$

která nemá pro $b_{k+1}^k \neq 0$ řešení. V tomto případě tedy daná *soustava nemá řešení*.

2.5 Zpětná substituce

PŘÍKLAD 4 *Soustava nemá řešení*

Rozšířená matice soustavy byla elementárními řádkovými operacemi převedena na schodový tvar:

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & -3 \end{array} \right]$$

2.5 Zpětná substituce

PŘÍKLAD 4 *Soustava nemá řešení*

Rozšířená matice soustavy byla elementárními řádkovými operacemi převedena na schodový tvar:

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & -3 \end{array} \right]$$

Tato rozšířená matice soustavy odpovídá soustavě:

$$\begin{aligned} x_1 + 2x_2 - x_3 &= 1 \\ x_2 - x_3 &= 2 \\ 0 &= -3 \end{aligned}$$

2.5 Zpětná substituce

PŘÍKLAD 4 *Soustava nemá řešení*

Rozšířená matice soustavy byla elementárními řádkovými operacemi převedena na schodový tvar:

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & -3 \end{array} \right]$$

Tato rozšířená matice soustavy odpovídá soustavě:

$$\begin{aligned} x_1 + 2x_2 - x_3 &= 1 \\ x_2 - x_3 &= 2 \\ 0 &= -3 \end{aligned}$$

Poslední rovnici $0 = -3$ nelze splnit pro žádnou volbu x_1, x_2, x_3 a soustava tudíž nemá řešení.

2.5 Zpětná substituce

Uvažujme, že rozšířená matice soustavy je ve schodovém tvaru

$$\left[\begin{array}{cccccc|c} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1k} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ 0 & a_{22}^1 & \dots & a_{2k}^1 & \dots & a_{2n}^1 & b_2^1 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & & a_{kk}^{k-1} & \dots & a_{kn}^{k-1} & b_k^{k-1} \\ 0 & 0 & \dots & 0 & \dots & 0 & b_{k+1}^k \\ 0 & 0 & \dots & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & \dots & 0 & 0 \end{array} \right]$$

2.5 Zpětná substituce

Uvažujme, že rozšířená matice soustavy je ve schodovém tvaru

$$\left[\begin{array}{cccccc|c} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1k} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ 0 & a_{22}^1 & \dots & a_{2k}^1 & \dots & a_{2n}^1 & b_2^1 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & & a_{kk}^{k-1} & \dots & a_{kn}^{k-1} & b_k^{k-1} \\ 0 & 0 & \dots & 0 & \dots & 0 & b_{k+1}^k \\ 0 & 0 & \dots & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & \dots & 0 & 0 \end{array} \right] \mapsto \left[\begin{array}{cccc|c} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ 0 & a_{22}^1 & \dots & a_{2n}^1 & b_2^1 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & a_{nn}^{n-1} & b_n^{n-1} \end{array} \right]$$

2. Jestliže $k = n$, $b_{n+1}^n = 0$ a $a_{ii}^{i-1} \neq 0$, $i = 1, \dots, n$, pak n -tá rovnice má tvar

$$a_{nn}^{n-1} x_n = b_n^{n-1},$$

ze které snadno vypočteme x_n . Po dosazení do předchozích rovnic zbude v $(n - 1)$ -ní rovnici opět jediná neznámá. Budeme-li takto postupovat dále, určíme *jediné řešení soustavy*.

2.5 Zpětná substituce

PŘÍKLAD 5 *Soustava má jediné řešení*

Rozšířená matice soustavy byla elementárními řádkovými operacemi převedena na schodový tvar:

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & -3 \end{array} \right]$$

2.5 Zpětná substituce

PŘÍKLAD 5 *Soustava má jediné řešení*

Rozšířená matice soustavy byla elementárními řádkovými operacemi převedena na schodový tvar:

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & -3 \end{array} \right]$$

Tato rozšířená matice soustavy odpovídá soustavě:

$$\begin{array}{rclcl} x_1 & +2x_2 & -x_3 & = & 1 \\ & x_2 & -x_3 & = & 2 \\ & & x_3 & = & -3 \end{array}$$

2.5 Zpětná substituce

PŘÍKLAD 5 *Soustava má jediné řešení*

Rozšířená matice soustavy byla elementárními řádkovými operacemi převedena na schodový tvar:

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & -3 \end{array} \right]$$

Tato rozšířená matice soustavy odpovídá soustavě:

$$\begin{array}{rcll} x_1 & +2x_2 & -x_3 & = & 1 \\ & x_2 & -x_3 & = & 2 \\ & & x_3 & = & -3 \end{array} \Rightarrow \begin{array}{rcll} x_1 & +2x_2 & -(-3) & = & 1 \\ & x_2 & -(-3) & = & 2 \end{array}$$

2.5 Zpětná substituce

PŘÍKLAD 5 *Soustava má jediné řešení*

Rozšířená matice soustavy byla elementárními řádkovými operacemi převedena na schodový tvar:

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & -3 \end{array} \right]$$

Tato rozšířená matice soustavy odpovídá soustavě:

$$\begin{array}{rcl} x_1 + 2x_2 - x_3 & = & 1 \\ x_2 - x_3 & = & 2 \\ x_3 & = & -3 \end{array} \Rightarrow \begin{array}{rcl} x_1 + 2x_2 - (-3) & = & 1 \\ x_2 - (-3) & = & 2 \end{array} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{array}{rcl} x_1 + 2x_2 & = & -2 \\ x_2 & = & -1 \end{array}$$

2.5 Zpětná substituce

PŘÍKLAD 5 *Soustava má jediné řešení*

Rozšířená matice soustavy byla elementárními řádkovými operacemi převedena na schodový tvar:

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & -3 \end{array} \right]$$

Tato rozšířená matice soustavy odpovídá soustavě:

$$\begin{array}{rcl} x_1 + 2x_2 - x_3 & = & 1 \\ x_2 - x_3 & = & 2 \\ x_3 & = & -3 \end{array} \Rightarrow \begin{array}{rcl} x_1 + 2x_2 - (-3) & = & 1 \\ x_2 - (-3) & = & 2 \end{array} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{array}{rcl} x_1 + 2x_2 & = & -2 \\ x_2 & = & -1 \end{array} \Rightarrow x_1 + 2(-1) = -2$$

2.5 Zpětná substituce

PŘÍKLAD 5 *Soustava má jediné řešení*

Rozšířená matice soustavy byla elementárními řádkovými operacemi převedena na schodový tvar:

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & -3 \end{array} \right]$$

Tato rozšířená matice soustavy odpovídá soustavě:

$$\begin{array}{rcl} x_1 + 2x_2 - x_3 & = & 1 \\ x_2 - x_3 & = & 2 \\ x_3 & = & -3 \end{array} \Rightarrow \begin{array}{rcl} x_1 + 2x_2 - (-3) & = & 1 \\ x_2 - (-3) & = & 2 \end{array} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{array}{rcl} x_1 + 2x_2 & = & -2 \\ x_2 & = & -1 \end{array} \Rightarrow x_1 + 2(-1) = -2 \Rightarrow x_1 = 0$$

2.5 Zpětná substituce

PŘÍKLAD 5 *Soustava má jediné řešení*

Rozšířená matice soustavy byla elementárními řádkovými operacemi převedena na schodový tvar:

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & -3 \end{array} \right]$$

Tato rozšířená matice soustavy odpovídá soustavě:

$$\begin{array}{rcl} x_1 + 2x_2 - x_3 & = & 1 \\ x_2 - x_3 & = & 2 \\ x_3 & = & -3 \end{array} \Rightarrow \begin{array}{rcl} x_1 + 2x_2 - (-3) & = & 1 \\ x_2 - (-3) & = & 2 \end{array} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{array}{rcl} x_1 + 2x_2 & = & -2 \\ x_2 & = & -1 \end{array} \Rightarrow x_1 + 2(-1) = -2 \Rightarrow x_1 = 0$$

Soustava má jediné řešení $x_1 = 0, x_2 = -1, x_3 = -3$.

2.5 Zpětná substituce

$$\left[\begin{array}{cccccc|c} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1k} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ 0 & a_{22}^1 & \dots & a_{2k}^1 & \dots & a_{2n}^1 & b_2^1 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & & a_{kk}^{k-1} & \dots & a_{kn}^{k-1} & b_k^{k-1} \\ 0 & 0 & \dots & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & \dots & 0 & 0 \end{array} \right]$$

2.5 Zpětná substituce

$$\left[\begin{array}{cccccc|c} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1k} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ 0 & a_{22}^1 & \dots & a_{2k}^1 & \dots & a_{2n}^1 & b_2^1 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & & a_{kk}^{k-1} & \dots & a_{kn}^{k-1} & b_k^{k-1} \\ 0 & 0 & \dots & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & \dots & 0 & 0 \end{array} \right]$$

3. Jestliže rozšířená matice má obecný schodový tvar, pak z každé rovnice soustavy vyjádříme neznámou, která odpovídá vedoucímu prvku. Postupným dosazováním od posledního řádku dostaneme vzorce pro neznámé odpovídající vedoucím prvkům vyjádřené pomocí neznámých na pravé straně. V tomto případě má soustava *nekonečně mnoho řešení*.

2.5 Zpětná substituce

PŘÍKLAD 6 *Soustava má nekonečně mnoho řešení*

Rozšířená matice soustavy byla elementárními řádkovými operacemi převedena na schodový tvar:

$$\left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

2.5 Zpětná substituce

PŘÍKLAD 6 *Soustava má nekonečně mnoho řešení*

Rozšířená matice soustavy byla elementárními řádkovými operacemi převedena na schodový tvar:

$$\left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

Tato rozšířená matice soustavy odpovídá soustavě:

$$\begin{array}{rccccrcr} x_1 & +x_2 & -x_3 & +x_4 & = & 1 & \\ & & x_3 & -x_4 & = & 2 & \\ & & & 0 & = & 0 & \end{array}$$

2.5 Zpětná substituce

PŘÍKLAD 6 *Soustava má nekonečně mnoho řešení*

Rozšířená matice soustavy byla elementárními řádkovými operacemi převedena na schodový tvar:

$$\left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

Tato rozšířená matice soustavy odpovídá soustavě:

$$\begin{array}{cccc} x_1 & +x_2 & -x_3 & +x_4 & = & 1 \\ & & x_3 & -x_4 & = & 2 \\ & & & 0 & = & 0 \end{array} \Rightarrow \begin{array}{l} x_1 = 1 - x_2 + x_3 - x_4 \\ x_3 = 2 + x_4 \end{array}$$

2.5 Zpětná substituce

PŘÍKLAD 6 *Soustava má nekonečně mnoho řešení*

Rozšířená matice soustavy byla elementárními řádkovými operacemi převedena na schodový tvar:

$$\left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

Tato rozšířená matice soustavy odpovídá soustavě:

$$\begin{array}{rcl} x_1 + x_2 - x_3 + x_4 = 1 & & \\ & x_3 - x_4 = 2 & \Rightarrow x_1 = 1 - x_2 + x_3 - x_4 \Rightarrow \\ & 0 = 0 & x_3 = 2 + x_4 \Rightarrow \\ & & \Rightarrow x_1 = 1 - x_2 + (2 + x_4) - x_4 \end{array}$$

2.5 Zpětná substituce

PŘÍKLAD 6 *Soustava má nekonečně mnoho řešení*

Rozšířená matice soustavy byla elementárními řádkovými operacemi převedena na schodový tvar:

$$\left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

Tato rozšířená matice soustavy odpovídá soustavě:

$$\begin{array}{rcl} x_1 + x_2 - x_3 + x_4 & = & 1 \\ & x_3 - x_4 & = 2 \\ & 0 & = 0 \end{array} \Rightarrow \begin{array}{rcl} x_1 & = & 1 - x_2 + x_3 - x_4 \\ & x_3 & = 2 + x_4 \end{array} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow x_1 = 1 - x_2 + (2 + x_4) - x_4 = 3 - x_2$$

2.5 Zpětná substituce

PŘÍKLAD 6 *Soustava má nekonečně mnoho řešení*

Rozšířená matice soustavy byla elementárními řádkovými operacemi převedena na schodový tvar:

$$\left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

Tato rozšířená matice soustavy odpovídá soustavě:

$$\begin{array}{rcl} x_1 + x_2 - x_3 + x_4 = 1 & & \\ & x_3 - x_4 = 2 & \Rightarrow \\ & 0 = 0 & \end{array} \Rightarrow \begin{array}{rcl} x_1 & = & 1 - x_2 + x_3 - x_4 \\ & & x_3 = 2 + x_4 \end{array} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow x_1 = 1 - x_2 + (2 + x_4) - x_4 = 3 - x_2$$

Soustava má nekonečně mnoho řešení $x_1 = 3 - x_2$, $x_3 = 2 + x_4$
přižemž x_2, x_4 volíme libovolně.

2.6 Gaussova eliminace

Gaussova eliminační metoda:

1. *dopředná redukce*, tj. redukce na schodový tvar
2. *zpětná substituce*, tj. řešení soustavy se schodovou maticí

2.6 Gaussova eliminace

Gaussova eliminační metoda:

1. *dopředná redukce*, tj. redukce na schodový tvar
2. *zpětná substituce*, tj. řešení soustavy se schodovou maticí

PŘÍKLAD 7 *Soustava, která nemá řešení.*

Řešme soustavu

$$\begin{aligned}2x_1 + x_2 &= 2 \\x_1 + 2x_2 - x_3 &= 1 \\4x_1 + 5x_2 - 2x_3 &= -1\end{aligned}$$

Ekvivalentními řádkovými úpravami dostaneme postupně

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 2 & 1 & 0 & 2 \\ 1 & 2 & -1 & 1 \\ 4 & 5 & -2 & -1 \end{array} \right] \begin{array}{l} \\ \cdot 2 - r_1 \\ -2r_1 \end{array} \mapsto \left[\begin{array}{ccc|c} 2 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 3 & -2 & 0 \\ 0 & 3 & -2 & -5 \end{array} \right] \begin{array}{l} \\ \\ -r_2 \end{array} \mapsto \left[\begin{array}{ccc|c} 2 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 3 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -5 \end{array} \right]$$

2.6 Gaussova eliminace

Gaussova eliminační metoda:

1. *dopředná redukce*, tj. redukce na schodový tvar
2. *zpětná substituce*, tj. řešení soustavy se schodovou maticí

PŘÍKLAD 7 *Soustava, která nemá řešení.*

Řešme soustavu

$$\begin{aligned}2x_1 + x_2 &= 2 \\x_1 + 2x_2 - x_3 &= 1 \\4x_1 + 5x_2 - 2x_3 &= -1\end{aligned}$$

Ekvivalentními řádkovými úpravami dostaneme postupně

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 2 & 1 & 0 & 2 \\ 1 & 2 & -1 & 1 \\ 4 & 5 & -2 & -1 \end{array} \right] \begin{array}{l} \\ \cdot 2 - r_1 \\ -2r_1 \end{array} \mapsto \left[\begin{array}{ccc|c} 2 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 3 & -2 & 0 \\ 0 & 3 & -2 & -5 \end{array} \right] \begin{array}{l} \\ \\ -r_2 \end{array} \mapsto \left[\begin{array}{ccc|c} 2 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 3 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -5 \end{array} \right]$$

Poslední rovnici $0x_1 + 0x_2 + 0x_3 = -5$ nelze splnit žádnou volbou x_1, x_2, x_3 . Soustava proto nemá řešení.

2.6 Gaussova eliminace

PŘÍKLAD 8 *Soustava s jediným řešením.*

Řešme soustavu

$$2x_2 + 3x_3 = 2$$

$$x_2 + x_3 = 0$$

$$x_1 + x_3 = 4$$

2.6 Gaussova eliminace

PŘÍKLAD 8 *Soustava s jediným řešením.*

Řešme soustavu

$$\begin{aligned}2x_2 + 3x_3 &= 2 \\x_2 + x_3 &= 0 \\x_1 + x_3 &= 4\end{aligned}$$

Ekvivalentními řádkovými úpravami dostaneme postupně

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 0 & 2 & 3 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 4 \end{array} \right] \begin{array}{l} r_3 \\ \updownarrow \\ r_1 \end{array} \mapsto \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 1 & 4 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 3 & 2 \end{array} \right] \begin{array}{l} \\ \\ -2r_2 \end{array} \mapsto \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 1 & 4 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \end{array} \right]$$

2.6 Gaussova eliminace

PŘÍKLAD 8 *Soustava s jediným řešením.*

Řešme soustavu

$$\begin{aligned}2x_2 + 3x_3 &= 2 \\x_2 + x_3 &= 0 \\x_1 + x_3 &= 4\end{aligned}$$

Ekvivalentními řádkovými úpravami dostaneme postupně

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 0 & 2 & 3 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 4 \end{array} \right] \begin{array}{l} r_3 \\ \updownarrow \\ r_1 \end{array} \mapsto \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 1 & 4 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 3 & 2 \end{array} \right] \begin{array}{l} \\ \\ -2r_2 \end{array} \mapsto \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 1 & 4 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \end{array} \right]$$

Řešením rovnic dostaneme postupně

$$\begin{aligned}x_3 &= 2 \\x_2 &= -x_3 = -2 \\x_1 &= 4 - x_3 = 2\end{aligned}$$

což je jediné řešení naší soustavy.

2.6 Gaussova eliminace

PŘÍKLAD 9 *Soustava, která má nekonečně mnoho řešení.*

Řešme soustavu

$$x_1 + x_2 + x_3 = 1$$

$$x_1 - x_3 = 1$$

$$x_2 + 2x_3 = 0$$

2.6 Gaussova eliminace

PŘÍKLAD 9 *Soustava, která má nekonečně mnoho řešení.*

Řešme soustavu

$$x_1 + x_2 + x_3 = 1$$

$$x_1 - x_3 = 1$$

$$x_2 + 2x_3 = 0$$

Ekvivalentními řádkovými úpravami dostaneme postupně

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{-r_1} \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & -2 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{+r_2} \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

2.6 Gaussova eliminace

PŘÍKLAD 9 *Soustava, která má nekonečně mnoho řešení.*

Řešme soustavu

$$x_1 + x_2 + x_3 = 1$$

$$x_1 - x_3 = 1$$

$$x_2 + 2x_3 = 0$$

Ekvivalentními řádkovými úpravami dostaneme postupně

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{-r_1} \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & -2 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 0 \end{array} \right] \xrightarrow{+r_2} \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

Poslední matice je rozšířenou maticí soustavy

$$x_1 + x_2 + x_3 = 1$$

$$-x_2 - 2x_3 = 0$$

$$0 = 0$$

2.6 Gaussova eliminace

PŘÍKLAD 9 *Pokračování*

$$x_1 + x_2 + x_3 = 1 \quad (1)$$

$$-x_2 - 2x_3 = 0 \quad (2)$$

$$0 = 0 \quad (3)$$

2.6 Gaussova eliminace

PŘÍKLAD 9 *Pokračování*

$$x_1 + x_2 + x_3 = 1 \quad (1)$$

$$-x_2 - 2x_3 = 0 \quad (2)$$

$$0 = 0 \quad (3)$$

Z rovnice (2) vypočteme x_2 pomocí x_3 , tj. $x_2 = -2x_3$. Po dosazení za x_2 do rovnice (1) dostaneme $x_1 = 1 + x_3$.

Soustava má tedy nekonečně mnoho řešení ve tvaru x_3 *libovolné*, $x_2 = -2x_3$, $x_1 = 1 + x_3$. Můžeme je zapsat také pomocí libovolného parametru p ve tvaru $x_3 = p$, $x_2 = -2p$, $x_1 = 1 + p$.

2.6 Gaussova eliminace

PŘÍKLAD 9 *Pokračování*

$$x_1 + x_2 + x_3 = 1 \quad (1)$$

$$-x_2 - 2x_3 = 0 \quad (2)$$

$$0 = 0 \quad (3)$$

Z rovnice (2) vypočteme x_2 pomocí x_3 , tj. $x_2 = -2x_3$. Po dosazení za x_2 do rovnice (1) dostaneme $x_1 = 1 + x_3$.

Soustava má tedy nekonečně mnoho řešení ve tvaru x_3 *libovolné*, $x_2 = -2x_3$, $x_1 = 1 + x_3$. Můžeme je zapsat také pomocí libovolného parametru p ve tvaru $x_3 = p$, $x_2 = -2p$, $x_1 = 1 + p$.

Poznámka: Má-li soustava nekonečně mnoho řešení, je *množina* řešení určena jednoznačně, nikoliv však její *parametrizace*.

Například $x_2 = p$, $x_3 = -\frac{1}{2}p$ a $x_1 = -\frac{1}{2}p + 1$ je *jiný* tvar *téhož* řešení.

2.7 Gaussova-Jordanova metoda

DEFINICE 4

Budeme říkat, že matice je v *normovaném schodovém tvaru*, jestliže je v takovém schodovém tvaru, že všechny prvky nad vedoucími prvky jsou nulové a navíc vedoucí prvky jsou rovny jedné.

2.7 Gaussova-Jordanova metoda

DEFINICE 4

Budeme říkat, že matice je v *normovaném schodovém tvaru*, jestliže je v takovém schodovém tvaru, že všechny prvky nad vedoucími prvky jsou nulové a navíc vedoucí prvky jsou rovny jedné.

Gaussova–Jordanova metoda:

1. *dopředná redukce*, tj. redukce na schodový tvar
2. úprava na normovaný schodový tvar
 - (a) dělení řádků matice vedoucími prvky
 - (b) nulování prvků nad vedoucími prvky pomocí elementárních řádkových operací (e1),(e2) a (e3)

2.7 Gaussova-Jordanova metoda

PŘÍKLAD 10 Například dodatečnou úpravou rozšířené matice soustavy z příkladu 8 dostaneme

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 1 & 4 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \end{array} \right] \begin{array}{l} -r_3 \\ -r_3 \end{array} \mapsto \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \end{array} \right]$$

2.7 Gaussova-Jordanova metoda

PŘÍKLAD 10 Například dodatečnou úpravou rozšířené matice soustavy z příkladu 8 dostaneme

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 1 & 4 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \end{array} \right] \begin{array}{l} -r_3 \\ -r_3 \end{array} \mapsto \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \end{array} \right]$$

Řešení soustavy se nachází v posledním sloupci matice vpravo, neboť rovnice, které odpovídají rozšířené matici soustavy napravo, jsou $x_1 = 2$, $x_2 = -2$ a $x_3 = 2$

2.8 Pracnost řešení

- Gaussova eliminace je velmi efektivní pro ruční řešení malých soustav a pro počítačové řešení soustav stovek až tisíců rovnic.

2.8 Pracnost řešení

- Gaussova eliminace je velmi efektivní pro ruční řešení malých soustav a pro počítačové řešení soustav stovek až tisíců rovnic.
- Metoda je velmi efektivní i pro počítačové řešení větších soustav se speciální strukturou rozložení nenulových prvků.

2.8 Pracnost řešení

- Gaussova eliminace je velmi efektivní pro ruční řešení malých soustav a pro počítačové řešení soustav stovek až tisíců rovnic.
- Metoda je velmi efektivní i pro počítačové řešení větších soustav se speciální strukturou rozložení nenulových prvků.
- Pro rozsáhlejší soustavy existují efektivnější metody, které se rozvíjejí i v současné době.

2.8 Pracnost řešení

- Gaussova eliminace je velmi efektivní pro ruční řešení malých soustav a pro počítačové řešení soustav stovek až tisíců rovnic.
- Metoda je velmi efektivní i pro počítačové řešení větších soustav se speciální strukturou rozložení nenulových prvků.
- Pro rozsáhlejší soustavy existují efektivnější metody, které se rozvíjejí i v současné době.
- Gaussova eliminace není vhodná pro paralelní počítačovou implementaci.

2.8 Pracnost řešení

- Gaussova eliminace je velmi efektivní pro ruční řešení malých soustav a pro počítačové řešení soustav stovek až tisíců rovnic.
- Metoda je velmi efektivní i pro počítačové řešení větších soustav se speciální strukturou rozložení nenulových prvků.
- Pro rozsáhlejší soustavy existují efektivnější metody, které se rozvíjejí i v současné době.
- Gaussova eliminace není vhodná pro paralelní počítačovou implementaci.

Pracnost řešení soustavy metodou Gaussovy eliminace ($m = n$):

2.8 Pracnost řešení

- Gaussova eliminace je velmi efektivní pro ruční řešení malých soustav a pro počítačové řešení soustav stovek až tisíců rovnic.
- Metoda je velmi efektivní i pro počítačové řešení větších soustav se speciální strukturou rozložení nenulových prvků.
- Pro rozsáhlejší soustavy existují efektivnější metody, které se rozvíjejí i v současné době.
- Gaussova eliminace není vhodná pro paralelní počítačovou implementaci.

Pracnost řešení soustavy metodou Gaussovy eliminace ($m = n$):

1. Dopředná redukce: $\frac{1}{6}(2n + 1)(n + 1)n$ násobení, tj. cca $\frac{1}{3}n^3$ pro velká n

2.8 Pracnost řešení

- Gaussova eliminace je velmi efektivní pro ruční řešení malých soustav a pro počítačové řešení soustav stovek až tisíců rovnic.
- Metoda je velmi efektivní i pro počítačové řešení větších soustav se speciální strukturou rozložení nenulových prvků.
- Pro rozsáhlejší soustavy existují efektivnější metody, které se rozvíjejí i v současné době.
- Gaussova eliminace není vhodná pro paralelní počítačovou implementaci.

Pracnost řešení soustavy metodou Gaussovy eliminace ($m = n$):

1. Dopředná redukce: $\frac{1}{6}(2n + 1)(n + 1)n$ násobení, tj. cca $\frac{1}{3}n^3$ pro velká n
2. Zpětná substituce: $\frac{1}{2}n(n - 1)$ násobení, tj. cca $\frac{1}{2}n^2$ pro velká n .