

# Laplaceova (a Poissonova) PDR

Nechť  $x \in \Omega \subset \mathbb{R}^n$ ,  $\Omega$  je otevřená,  $u : \bar{\Omega} \rightarrow \mathbb{R}$  a je zadaná  $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ . Následující PDR označme

$$\text{Laplaceova rovnice:} \quad -\Delta u = 0 \quad (1)$$

$$\text{Poissonova rovnice:} \quad -\Delta u = f \quad (2)$$

Funkci  $v \in C^2$  splňující (1) nazveme harmonická funkce. Laplaceův operátor  $-\Delta u = -(\sum_{i=1}^n u_{x_i x_i})$  je invariantní k translaci a rotaci (viz 6.1).

*Poznámka 1.* Pojmy harmonická funkce (v  $\Omega \subset \mathbb{R}^2$ ) a holomorfní funkce (v  $\Omega \subset \mathbb{C}$ ) spolu (po obvyklém ztotožnění  $\mathbb{R}^2 \equiv \mathbb{C}$ ) souvisejí: Obě složky funkce  $f = u + iv$ , která je holomorfní v otevřené množině  $\Omega_{\mathbb{C}} \subset \mathbb{C}$  jsou harmonické na  $\Omega_{\mathbb{R}^2} = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid z = x + iy \in \Omega_{\mathbb{C}}\}$ . Z Cauchyho-Riemannových podmínek

$$u_x = v_y, \quad u_y = -v_x$$

totiž plyne

$$\Delta u = u_{xx} + u_{yy} = \partial_x(v_y) + \partial_y(-v_x) = 0$$

$$\Delta v = v_{xx} + v_{yy} = \partial_x(-u_y) + \partial_y(u_x) = 0$$

Připomeňme, že holomorfní funkce je automaticky  $f \in C^\infty(\mathbb{C})$

## 1 Vlastnosti Laplaceova operátoru

Funkci  $u \in C^2(\Omega)$  nazveme na otevřené množině  $\Omega$

$$\text{subharmonická} \Leftrightarrow -\Delta u \leq 0 \quad \forall x \in \Omega$$

$$\text{superharmonická} \Leftrightarrow -\Delta u \geq 0 \quad \forall x \in \Omega$$

**Věta 2.** *Mějme subharmonickou funkci  $u$  na (otevřené) množině  $\Omega$  a kouli  $B(x; R)$  se středem v bodě  $x \in \Omega$  a poloměrem  $R$ , která je celá uvnitř  $\Omega$ . Označme dále*

$$\varphi(r) = \frac{1}{|\partial B(x; r)|} \int_{\partial B(x; r)} u(\xi) dS(\xi), \quad 0 < r < R \quad (3)$$

*Pak pro všechna  $r \in (0, R)$  je  $\varphi'(r) \geq 0$  a navíc*

$$\lim_{r \rightarrow 0^+} \varphi(r) = u(x). \quad (4)$$

*Důkaz.* Nejprve dokažme tvrzení  $\varphi' \geq 0$ . Předpis pro  $\varphi$  lze (viz vzorce v odstavci 5.4) upravit (pro zkrácení textu zde budeme psát  $B_1$  místo  $B(0; 1)$ ) na

$$\varphi(r) = \frac{1}{r^{n-1} |\partial B_1|} \int_{\partial B_1} u(x + rz) dS(z) = \frac{1}{|\partial B_1|} \int_{\partial B_1} u(x + rz) dS(z)$$

Toho lze využít pro výpočet derivace

$$\begin{aligned} \varphi'(r) &= \frac{1}{|\partial B_1|} \int_{\partial B_1} \nabla u(x + rz) \cdot z dS(z) = \frac{1}{|\partial B(x; r)|} \int_{\partial B(x; r)} \nabla u(\xi) \cdot \frac{\xi - x}{r} dS(\xi) \\ &= \frac{1}{|\partial B(x; r)|} \int_{B(x; r)} \operatorname{div}(\nabla u(y)) dy = \frac{1}{|\partial B(x; r)|} \int_{B(x; r)} \Delta u(y) dy \geq 0 \end{aligned}$$

protože  $\Delta u \geq 0$ . V úpravách jsme využili Gaussovy věty a toho, že jednotkový vektor vnější normály  $\nu(\xi)$  lze ve všech bodech  $\xi \in \partial B(x; r)$  napsat jako  $\nu(\xi) = \frac{\xi - x}{r}$ . Nyní se věnujme druhému tvrzení,  $\lim_{r \rightarrow 0^+} \varphi(r) = u(x)$ . Následujícími úpravami odhadneme

$$\begin{aligned} |\varphi(r) - u(x)| &= \frac{1}{|\partial B(x; r)|} \left| \int_{\partial B(x; r)} u(\xi) - u(x) dS(\xi) \right| \leq \frac{1}{|\partial B(x; r)|} \int_{\partial B(x; r)} |u(\xi) - u(x)| dS(\xi) \\ &\leq \sup_{\xi \in \partial B(x; r)} |u(\xi) - u(x)| \end{aligned}$$

jelikož pro všechny  $\xi \in B(x; r)$  je  $\|\xi - x\| = r$ , plyne ze spojitosti  $u$  (4). □

**Důsledek 3.** Za předpokladů z věty 2 navíc pro všechna  $r \in (0, R)$  platí

$$u(x) \leq \frac{1}{|\partial B(x; r)|} \int_{\partial B(x; r)} u(\xi) dS(\xi) \quad (5)$$

$$u(x) \leq \frac{1}{|B(x; r)|} \int_{B(x; r)} u(y) dy \quad (6)$$

*Důkaz.* Platnost (5) plyne z vlastnosti  $\varphi' \geq 0$ , definice  $\varphi$  (3) a limitní vlastnosti (4). Nerovnost (6) plyne z

$$\begin{aligned} u(x) \frac{|B(x; r)|}{|B(x; r)|} &= \frac{u(x)}{|B(x; r)|} \int_0^r |\partial B(x; \rho)| d\rho = \frac{1}{|B(x; r)|} \int_0^r u(x) |\partial B(x; \rho)| d\rho \\ &\stackrel{(5)}{\leq} \frac{1}{|B(x; r)|} \int_0^r \int_{\partial B(x; \rho)} u(\xi) dS(\xi) d\rho = \frac{1}{|B(x; r)|} \int_{B(x; r)} u(y) dy \end{aligned}$$

□

**Věta 4.** *V2ta*

## 2 Fundamentální řešení Laplaceovy rovnice

Před četbou tohoto odstavce si prostudujte pomocné poznámky 5.4 o kouli v  $\mathbb{R}^n$ . Řešme (1) ve hypersférických souřadnicích [wiki]. Z invariance Laplaceova operátoru k translaci a rotaci plyne, že řešení  $v$  bude záviset pouze na vzdálenosti od počátku:

$$v(x) = w(r)$$

kde  $r = \|x\| = (\sum_{i=1}^n x_i^2)^{1/2}$  a platí tedy

$$\begin{aligned} r_{x_i} &= \frac{1}{2} \left( \sum_{i=1}^n x_i^2 \right)^{-\frac{1}{2}} 2x_i = \frac{x_i}{r} \\ r_{x_i x_j} &= \frac{1}{r} \delta_{ij} + x_i (-1) r^{-2} r_{x_j} = \frac{1}{r} \delta_{ij} - \frac{x_i x_j}{r^3} \end{aligned}$$

pro nenulové  $x$ . Vyjádříme Laplaceovu rovnici v hypersférických souřadnicích:

$$\begin{aligned} v_{x_i} &= w'(r) \frac{x_i}{r} \\ v_{x_i x_i} &= w''(r) \frac{x_i^2}{r^2} + w'(r) \left( \frac{1}{r} - \frac{x_i^2}{r^3} \right) \\ 0 = \Delta v &= \sum_{i=1}^n v_{x_i x_i} = w''(r) \frac{\sum_{i=1}^n x_i^2}{r^2} + w'(r) \left( \frac{n}{r} - \frac{\sum_{i=1}^n x_i^2}{r^3} \right) \\ &= w''(r) + \frac{n-1}{r} w'(r) \end{aligned}$$

Obdrželi jsme ODR, kterou zkusíme vyřešit. Pro  $r > 0$  a  $w' \neq 0$  (konstantní řešení nás nezajímá) pak

$$\begin{aligned} \frac{1-n}{r} &= \frac{1}{w'} w'' = (\ln(w'))' \\ \ln(w') &= \int \frac{1-n}{r} dr = (1-n) \ln(r) + c_1 \\ w' &= c_2 r^{1-n} = \frac{c_2}{r^{n-1}} \\ w &= \begin{cases} b \ln(r) + c & n = 2 \\ \frac{b}{r^{n-2}} + c & n \geq 3 \end{cases} \end{aligned}$$

Funkci

$$\Phi(x) = \begin{cases} -\frac{1}{2\pi} \ln(|x|) & n = 2 \\ \frac{1}{n(n-2)\alpha(n)} \frac{1}{|x|^{n-2}} & n \geq 3 \end{cases}$$

kde  $0 \neq x \in \mathbb{R}^n$  a  $\alpha(n)$  je objem jednotkové  $n$ -rozměrné koule  $B^n(0,1)$  nazveme fundamentální řešení Laplaceovy rovnice. Pro  $\Phi(x)$  platí

$$\begin{aligned}\Phi(x) &= \Phi(|x|) \\ \Phi_{x_i}(x) &= -\frac{1}{n\alpha(n)} \frac{x_i}{|x|^n} \\ \Phi_{x_i x_j}(x) &= -\frac{1}{n\alpha(n)} \left( \frac{\delta_{ij}}{|x|^n} - n \frac{x_i x_j}{|x|^{n+2}} \right)\end{aligned}$$

a proto se dá odhadnout (odhady platí pro nějakou konstantu  $c > 0$ ):

$$\begin{aligned}|D\Phi(x)| &= \left( \sum_{a_1+\dots+a_d=1} |D^{(a_1,\dots,a_d)}u|^2 \right)^{\frac{1}{2}} = \frac{1}{n\alpha(n)} \frac{1}{|x|^{n-1}} \leq \frac{c}{|x|^{n-1}} \\ |D^2\Phi(x)| &= \left( \sum_{a_1+\dots+a_d=2} |D^{(a_1,\dots,a_d)}u|^2 \right)^{\frac{1}{2}} \leq \frac{c}{|x|^n}\end{aligned}$$

Podívejme se pro  $k \in \mathbb{N}$  na integrály

$$\begin{aligned}\int_{B^2(0,r)} |\ln(|x|)| \, dx &\stackrel{\varepsilon \leq 1}{=} -\int_0^{2\pi} \int_0^\varepsilon \ln(r)r \, dr = 2\pi \left| \frac{\varepsilon^2 \ln(\varepsilon)}{2} - \frac{\varepsilon^2}{4} \right| \leq 2\pi\varepsilon^2 |\ln(\varepsilon)| \\ \int_{B^n(0,r)} |x|^{-k} \, dx &= \int_0^r \int_{\partial B^n(0,\rho)} |\xi|^{-k} \, dS(\xi) d\rho = \int_0^r |\rho|^{-k} \overbrace{|\partial B^n(0,\rho)|}^{\rho^{n-1}|\partial B^n(0,1)|} \, d\rho \\ &= \kappa(n) \int_0^r \rho^{n-1-k} \, d\rho = \begin{cases} \frac{\kappa(n)r^{n-k}}{n-k} < \infty & k \leq n-1 \\ \infty & k > n-1 \end{cases}\end{aligned}$$

Funkce  $|x|^{-k}$  je tedy integrovatelná na  $B^n(0,r)$  právě tehdy když  $k \leq n-1$ , z čehož plyne  $\Phi, \partial_i \Phi \in L^1(B^n(0,r))$  a  $\partial_j \partial_i \Phi \notin L^1(B^n(0,r))$ . Na závěr odstavce ještě několik odhadů:

$$\begin{aligned}\int_{B(0,\varepsilon)} |\ln(|y|)| \, dy &\stackrel{\varepsilon \leq 1}{=} -\int_0^{2\pi} \int_0^\varepsilon \ln(r)r \, dr = 2\pi \left| \frac{\varepsilon^2 \ln(\varepsilon)}{2} - \frac{\varepsilon^2}{4} \right| \leq 2\pi\varepsilon^2 |\ln(\varepsilon)| \\ \int_{B(0,\varepsilon)} \frac{1}{|y|^{n-2}} \, dy &= \int_0^{2\pi} \int_0^\pi \dots \int_0^\pi \int_0^\varepsilon \frac{r^{n-1} \sin^{n-2}(\phi_1) \dots \sin(\phi_{n-2})}{r^{n-2}} \, dr d\phi_1 \dots d\phi_{n-2} d\phi_{n-1} \\ &= 2\pi \left( \prod_{i=1}^{n-2} \int_0^\pi \sin^{n-1-i}(\phi_i) \, d\phi_i \right) \int_0^\varepsilon r \, dr = C\varepsilon^2 \\ \int_{\partial B(0,\varepsilon)} |\ln(|y|)| \, dS(y) &= |\ln(\varepsilon)| \int_{\partial B(0,\varepsilon)} dS(y) = |\ln(\varepsilon)| 2\pi\varepsilon \\ \int_{\partial B(0,\varepsilon)} \frac{1}{|y|^{n-2}} \, dS(y) &= \frac{1}{\varepsilon^{n-2}} \int_{\partial B(0,\varepsilon)} dS(y) = \frac{\varepsilon^{n-1}}{\varepsilon^{n-2}} n\alpha(n) = n\alpha(n)\varepsilon\end{aligned}$$

a proto

$$\int_{B^n(x,\varepsilon)} \Phi(y-x) \, dy \leq \begin{cases} C\varepsilon^2 |\ln(\varepsilon)| & n=2 \\ C\varepsilon^2 & n \geq 3 \end{cases} \quad (7)$$

$$\int_{\partial B^n(x,\varepsilon)} \Phi(y-x) \, dS(y) = \begin{cases} \varepsilon |\ln(\varepsilon)| & n=2 \\ \frac{\varepsilon}{n-2} & n \geq 3 \end{cases} \quad (8)$$

### 3 Věta o třech potenciálech

Dokažme, že pro omezenou oblast  $\Omega \in \mathbb{R}^n$  s dostatečně hladkou hranicí (takovou aby platila Gaussova-Ostrogradského věta) a funkci  $u \in C^2(\overline{\Omega})$  platí (tzv. věta o třech potenciálech) pro všechna  $x \in \Omega$ :

$$u(x) = \underbrace{\int_{\partial\Omega} \Phi(y-x)u_\nu(y) dS(y)}_{v_u(x) \text{ potenciál jednoduché vrstvy}} - \underbrace{\int_{\partial\Omega} \Phi_\nu(y-x)u(y) dS(y)}_{w_u(x) \text{ potenciál dvojrstvy}} - \underbrace{\int_{\Omega} \Phi(y-x)\Delta u(y) dy}_{\varphi_u(x) \text{ objemový potenciál}} \quad (9)$$

**Důkaz** Předně si uvědomíme, že pro  $\varepsilon > 0$  jsou  $\Phi(y-x)$  a  $\Phi_\nu(y-x)$  integrovatelné na  $\Omega \setminus B^n(x, \varepsilon)$ . Vzpomeneme si na druhou Greenovu formuli (13) a aplikujme ji na oblast  $\Omega \setminus B_0^n(x, \varepsilon)$

$$\begin{aligned} \int_{\Omega \setminus B_0^n(x, \varepsilon)} \Phi(y-x)\Delta u(y) dy &= \int_{\Omega \setminus B_0^n(x, \varepsilon)} \overbrace{\Delta_y \Phi(y-x)}^{=0} u(y) dy \\ &+ \left( \int_{\partial\Omega} + \int_{\partial B^n(x, \varepsilon)} \right) (\Phi(y-x)u_\nu - u\Phi_\nu(y-x)) dS(x) \end{aligned}$$

V objemovém potenciálu na pravé straně (9) rozdělíme  $\Omega = (\Omega \setminus B_0^n(x, \varepsilon)) \cup B_0^n(x, \varepsilon)$  a využijeme právě odvozeného vztahu:

$$\begin{aligned} v_u(x) - w_u(x) - \int_{\Omega \setminus B_0^n(x, \varepsilon)} \Phi(y-x)\Delta u(y) dy - \int_{B^n(x, \varepsilon)} \Phi(y-x)\Delta u(y) dy \\ = \int_{\partial B^n(x, \varepsilon)} u\Phi_\nu(y-x) dy \\ - \underbrace{\int_{\partial B^n(x, \varepsilon)} \Phi(y-x)u_\nu dy}_{\rightarrow 0} - \underbrace{\int_{B^n(x, \varepsilon)} \Phi(y-x)\Delta u(y) dy}_{\rightarrow 0} \end{aligned}$$

protože  $u \in C^2(\overline{\Omega})$  a  $\Phi \in L^1(\Omega)$  lze tedy s použitím (7) a (8) prokázat, že opravdu

$$\begin{aligned} \int_{B^n(x, \varepsilon)} \Phi(y-x)\Delta u(y) dy &\leq \|D^2u\|_{L^\infty(\mathbb{R}^n)} \int_{B^n(x, \varepsilon)} \Phi(y-x) dy \rightarrow 0 \\ \int_{\partial B^n(x, \varepsilon)} \Phi(y-x)u_\nu d(y) &\leq \|Du\|_{L^\infty(\mathbb{R}^n)} \int_{\partial B^n(x, \varepsilon)} \Phi(y-x) dS(y) \rightarrow 0 \end{aligned}$$

Ve zbývajícím integrálu na chvíli zapomeňme na  $u$  a získáme tak rovnost

$$\begin{aligned} \int_{\partial B^n(x, \varepsilon)} \Phi_\nu(y-x) dy &= \int_{\partial B^n(x, \varepsilon)} \nabla \Phi(y-x) \cdot \underbrace{\left( -\frac{y-x}{|y-x|} \right)}_{\nu} dy \\ &= \int_{\partial B^n(x, \varepsilon)} \frac{1}{\kappa(n)\varepsilon^{n-1}} dy = 1 \end{aligned}$$

kterou dále využijeme v odhadu

$$\begin{aligned} \left| u(x) - \int_{\partial B^n(x, \varepsilon)} u\Phi_\nu(y-x) dy \right| &= \left| \int_{\partial B^n(x, \varepsilon)} (u(x) - u(y)) \Phi_\nu(y-x) dy \right| \\ &\leq \sup_{y \in \partial B^n(x, \varepsilon)} |u(x) - u(y)| \left| \int_{\partial B^n(x, \varepsilon)} \Phi_\nu(y-x) dy \right| \rightarrow 0 \end{aligned}$$

Tímto je dokázána věta o třech potenciálech a dále se zmíníme několik důsledků:

- Je-li  $u \in C_c^2(\mathbb{R}^n)$ , tedy  $u \in C^2(\mathbb{R}^n)$  a  $\text{supp}(u)$  je kompaktní, pak

$$u(x) = - \int_{\mathbb{R}^n} \Phi(y-x)\Delta u(y) dy$$

což plyne z věty o třech potenciálech v případě, že použijeme dostatečně velkou oblast  $\Omega \supset \text{supp}(u)$  a vypadnou tedy potenciály jednoduché vrstvy a dvojvrstvy, jelikož  $u = u_\nu = 0$ .

- Pokud je  $u$  harmonická ( $\Delta u = 0$ ), pak vypadne objemový potenciál

$$u(x) = \int_{\partial\Omega} \Phi(y-x)u_\nu(y) dS(y) - \Phi_\nu(y-x)u(y) dS(y)$$

- Pokud je  $\Omega$  otevřená a  $u$  harmonická, pak  $u \in C^\infty(\Omega)$  a ke každému  $y \in \Omega$  existuje okolí, na kterém lze  $u$  vyjádřit pomocí Taylorovy řady.

Poslední tvrzení je nutné dokázat. Nechť tedy  $y \in \Omega$  a  $r$  je takový poloměr otevřené koule  $B(y, r)$  se středem v  $y$ , že  $\overline{B(y, r)} \subset \Omega$ . Pro všechny  $x \in B(y, r)$  pak platí

$$u(x) = \int_{\partial B} \Phi(z-x)u_\nu(z) dS(z) - \Phi_\nu(z-x)u(z) dS(z)$$

DOKONCIT

## 4 Řešení Poissonovy rovnice

Dokažme, že pro  $f \in C_c^2(\mathbb{R}^n)$ , (tj.  $f \in C^2(\mathbb{R}^n)$  a  $f$  má kompaktní support), pro funkci  $v$  danou vzorcem

$$v(x) = \int_{\mathbb{R}^n} \Phi(x-y)f(y) dy = \begin{cases} -\frac{1}{2\pi} \int_{\mathbb{R}^2} \ln(|x-y|)f(y) dy & n = 2 \\ \frac{1}{n(n-2)\alpha(n)} \int_{\mathbb{R}^n} \frac{f(y)}{|x|^{n-2}} dy & n \geq 3 \end{cases} \quad (10)$$

platí  $v \in C^2(\mathbb{R}^n)$  a je řešením Poissonovy rovnice (2). Toto tvrzení si dokážeme:

**Důkaz**  $v \in C^2(\mathbb{R}^n)$  Předně ukážeme, že integrální vztah v (10) je konvoluce:

$$v(x) = \int_{\mathbb{R}^n} \Phi(x-y)f(y) dy = \int_{-\infty}^{\infty} \cdots \int_{-\infty}^{\infty} \Phi(x-y)f(y) dy_1 \cdots dy_n$$

použijeme substituci  $i \in \{1, \dots, n\}$ :  $z_i = x_i - y_i$ ,

$$dz_i = -dy_i, \quad \begin{array}{ll} y_i \rightarrow \infty & \Rightarrow z_i \rightarrow -\infty \\ y_i \rightarrow -\infty & \Rightarrow z_i \rightarrow \infty \end{array}$$

a tedy:

$$\begin{aligned} v(x) &= \int_{-\infty}^{\infty} \cdots \int_{-\infty}^{\infty} \Phi(z)f(x-z)(-1)^n dz_1 \cdots dz_n \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} \cdots \int_{-\infty}^{\infty} \Phi(z)f(x-z) dz_1 \cdots dz_n \quad \text{přeznačení } y = z \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} \cdots \int_{-\infty}^{\infty} \Phi(y)f(x-y) dy_1 \cdots dy_n = \int_{\mathbb{R}^n} \Phi(y)f(x-y) dy \end{aligned}$$

Pro

$$\frac{v(x+he_i) - v(x)}{h} = \int_{\mathbb{R}^n} \Phi(y) \frac{f(x+he_i-y) - f(x-y)}{h} dy$$

konverguje  $\frac{f(x+he_i-y)-f(x-y)}{h} \rightarrow f_{x_i}$  stejnoměrně a  $f$  má kompaktní support, a proto [wiki]:

$$\begin{aligned} v_{x_i}(x) &= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{v(x+he_i) - v(x)}{h} = \int_{\mathbb{R}^n} \Phi(y) \lim_{h \rightarrow 0} \left[ \frac{f(x+he_i-y) - f(x-y)}{h} \right] dy \\ &= \int_{\mathbb{R}^n} \Phi(y)f_{x_i}(x-y) dy \quad \text{a podobně} \\ v_{x_i x_j}(x) &= \int_{\mathbb{R}^n} \Phi(y)f_{x_i x_j}(x-y) dy \end{aligned}$$

Pravá strana je spojitá vzhledem k proměnné  $x$  a tedy (pokud integrál existuje) je  $v \in C^2(\mathbb{R}^n)$ .

**Důkaz**  $-\Delta v = f$  Podívejme se tedy (bez podvádění) na

$$\begin{aligned}
\Delta v(x) &= \sum_{i=1}^n v_{x_i x_i}(x) = \int_{\mathbb{R}^n} \Phi(y) \sum_{i=1}^n f_{x_i x_i}(x-y) dy = \int_{\mathbb{R}^n} \Phi(y) \Delta_x f(x-y) dy \\
&= \underbrace{\int_{B(0,\varepsilon)} \Phi(y) \Delta_x f(x-y) dy}_{I_1(\varepsilon)} + \int_{\mathbb{R}^n \setminus B(0,\varepsilon)} \Phi(y) \Delta_x f(x-y) dy \\
&= I_1(\varepsilon) + \int_{\mathbb{R}^n \setminus B(0,\varepsilon)} \Phi(y) \Delta_y f(x-y) dy \\
&= I_1(\varepsilon) + \underbrace{\int_{\partial B(0,\varepsilon)} \Phi(y) f_\nu(x-y) dS(y)}_{I_2(\varepsilon)} - \int_{\mathbb{R}^n \setminus B(0,\varepsilon)} D\Phi(y) \cdot D_y f(x-y) dy \\
&= I_1(\varepsilon) + I_2(\varepsilon) - \underbrace{\int_{\partial B(0,\varepsilon)} \Phi_\nu(y) f(x-y) dS(y)}_{I_3(\varepsilon)} + \\
&\quad + \underbrace{\int_{\mathbb{R}^n \setminus B(0,\varepsilon)} \Delta\Phi(y) \cdot f(x-y) dy}_0
\end{aligned}$$

kde jsme využili skutečnosti, že

$$\begin{aligned}
\Delta_x f(x-y) &= \sum_{i=1}^n \partial_{x_i} \partial_{x_i} (f(x-y)) = \sum_{i=1}^n \partial_{x_i} (f_i(x-y) \cdot 1) = \underbrace{\sum_{i=1}^n f_{ii}(x-y)}_{\parallel} \\
\Delta_y f(x-y) &= \sum_{i=1}^n \partial_{y_i} \partial_{y_i} (f(x-y)) = \sum_{i=1}^n \partial_{y_i} (f_i(x-y) \cdot (-1)) = \underbrace{\sum_{i=1}^n f_{ii}(x-y)}_{\parallel}
\end{aligned}$$

Pro  $I_1(\varepsilon)$  s použitím (7) platí

$$\begin{aligned}
|I_1(\varepsilon)| &\leq C \|D^2 f\|_{L^\infty(\mathbb{R}^n)} \int_{B(0,\varepsilon)} |\Phi(y)| dy \\
&\leq \begin{cases} \frac{1}{2\pi} C \|D^2 f\|_{L^\infty(\mathbb{R}^2)} \int_{B(0,\varepsilon)} |\ln(|y|)| dy \leq C\varepsilon^2 |\ln(\varepsilon)| & n=2 \\ \frac{1}{n(n-2)\alpha(n)} C \|D^2 f\|_{L^\infty(\mathbb{R}^n)} \int_{B(0,\varepsilon)} \frac{1}{|y|^{n-2}} dy \leq C\varepsilon^2 & n \geq 3 \end{cases}
\end{aligned}$$

a dále z (8)

$$\begin{aligned}
|I_2(\varepsilon)| &\leq \|Df\|_{L^\infty(\mathbb{R}^n)} \int_{\partial B(0,\varepsilon)} |\Phi(y)| dS(y) \\
&\leq \begin{cases} \|Df\|_{L^\infty(\mathbb{R}^n)} \frac{1}{2\pi} \int_{\partial B(0,\varepsilon)} |\ln(|y|)| dS(y) \leq C\varepsilon |\ln(\varepsilon)| & n=2 \\ \|Df\|_{L^\infty(\mathbb{R}^n)} \frac{1}{n(n-2)\alpha(n)} \int_{\partial B(0,\varepsilon)} \frac{1}{|y|^{n-2}} dS(y) \leq C\varepsilon & n \geq 3 \end{cases}
\end{aligned}$$

V poslední části  $I_3(\varepsilon)$  si všimneme, že

$$\begin{aligned}
D\Phi(y) &= \left\{ \partial_{y_i} \frac{1}{n(n-2)\alpha(n)} \frac{1}{|y|^{n-2}} \right\}_{i=1}^n = \left\{ \frac{2-n}{n(n-2)\alpha(n)} \frac{2y_i}{|y|^{n-1} \cdot 2|y|} \right\}_{i=1}^n \\
&= \frac{-1}{n\alpha(n)} \frac{y}{|y|^n}, \quad \nu = \frac{-y}{|y|} \\
\Phi_\nu(y) &= \nu^\top D\Phi(y) = \frac{-1}{n\alpha(n)} \frac{\varepsilon^2}{\varepsilon^n} \frac{-1}{\varepsilon} = \frac{1}{n\alpha(n)\varepsilon^{n-1}} \quad \text{na } \partial B(0,\varepsilon)
\end{aligned}$$

a proto

$$\begin{aligned} I_3(\varepsilon) &= - \int_{\partial B(0,\varepsilon)} \Phi_\nu(y) f(x-y) \, dS(y) = - \frac{1}{\underbrace{n\alpha(n)\varepsilon^{n-1}}_{|\partial B(0,\varepsilon)|}} \int_{\partial B(0,\varepsilon)} f(x-y) \, dS(y) \\ &= - \frac{1}{|\partial B(0,\varepsilon)|} \int_{\partial B(x,\varepsilon)} f(y) \, dS(y) \xrightarrow{\varepsilon \rightarrow 0} f(x) \end{aligned}$$

jelikož poslední výraz je průměrná hodnota na povrchu koule se středem v bodě  $x$  a poloměrem  $\varepsilon \rightarrow 0$ .

## 5 Pomocné poznámky

### 5.1 Substituce ve vícenásobném integrálu

Mějme otevřenou množinu  $\Omega \subseteq \mathbb{R}^n$ , prosté regulární (tj. s nenulovým Jakobiánem  $J_G$  na  $\Omega$ ) zobrazení  $G : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^n$ , uzavřenou měřitelnou množinu  $A \subseteq \Omega$  a spojitě zobrazení  $f : B \rightarrow \mathbb{R}^n$ , kde  $B = G(A)$ . Pak platí

$$\int_B f(y) \, dy_1 \dots dy_n = \int_A f(g_1(x), \dots, g_n(x)) |J_G(x)| \, dx_1 \dots dx_n$$

### 5.2 Integrální věty

#### 5.2.1 Gaussova věta (Gauss-Green theorem, Divergence theorem) [wiki]

pro  $u \in C^1(\bar{\Omega})$  a  $F \in (C^1(\bar{\Omega}))^n$

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} u_{x_i} \, dx &= \int_{\partial\Omega} u \nu_i \, dS(x) \quad i = 1, \dots, n \\ \int_{\Omega} \nabla \cdot F \, dx &= \int_{\partial\Omega} F \cdot \nu \, dS(x) \end{aligned} \tag{11}$$

#### 5.2.2 První Greenova věta (Integration-by-parts formula, Green's first identity) [wiki]

Dosazením  $F = v\nabla u$  do Gaussovy věty dostaneme

$$\int_{\Omega} (v\Delta u + \nabla v \cdot \nabla u) \, dx = \int_{\partial\Omega} v \overbrace{(\nabla u \cdot \nu)}^{u_\nu} \, dS(x) \tag{12}$$

#### 5.2.3 Druhá Greenova věta (Green's second identity) [wiki]

Dosazením  $F = v\nabla u - u\nabla v$  do Gaussovy věty dostaneme

$$\int_{\Omega} (v\Delta u - u\Delta v) \, dx = \int_{\partial\Omega} \overbrace{(v\nabla u \cdot \nu - u\nabla v \cdot \nu)}^{vu_\nu - uv_\nu} \, dS(x) \tag{13}$$

### 5.3 Zobecněné sférické souřadnice [wiki]

Zde si popíšeme transformaci

$$H^n : \langle 0, \infty \rangle \times \langle 0, 2\pi \rangle \times \overbrace{\langle 0, \pi \rangle \times \dots \times \langle 0, \pi \rangle}^{n-2 \text{ krát}} \rightarrow \mathbb{R}^n, \quad n \geq 2$$

do souřadnic  $r, \varphi, \phi_1, \dots, \phi_{n-2}$ , kterým se říká zobecněné sférické souřadnice (pro  $n = 2$  se používá název polární a pro  $n = 3$  sférické). Ta je dána vztahy

$$\begin{aligned} x_1 &= r \cos(\varphi) \sin(\phi_1) \sin(\phi_2) \cdots \sin(\phi_{n-4}) \sin(\phi_{n-3}) \sin(\phi_{n-2}) \\ x_2 &= r \sin(\varphi) \sin(\phi_1) \sin(\phi_2) \cdots \sin(\phi_{n-4}) \sin(\phi_{n-3}) \sin(\phi_{n-2}) \\ x_3 &= r \cos(\phi_1) \sin(\phi_2) \cdots \sin(\phi_{n-4}) \sin(\phi_{n-3}) \sin(\phi_{n-2}) \\ x_4 &= r \cos(\phi_2) \cdots \sin(\phi_{n-4}) \sin(\phi_{n-3}) \sin(\phi_{n-2}) \\ &\vdots \\ x_{n-2} &= r \cos(\phi_{n-4}) \sin(\phi_{n-3}) \sin(\phi_{n-2}) \\ x_{n-1} &= r \cos(\phi_{n-3}) \sin(\phi_{n-2}) \\ x_n &= r \cos(\phi_{n-2}) \end{aligned}$$

$$\varphi \in \langle 0, 2\pi \rangle, (\forall i \in \langle 1, n-2 \rangle_{\mathbb{N}}) : \phi_i \in \langle 0, \pi \rangle$$

Jakobián této transformace je

$$J_n = (-1)^n r^{n-1} \sin^{n-2}(\phi_{n-2}) \sin^{n-3}(\phi_{n-3}) \cdots \sin(\phi_1).$$

## 5.4 Koule v $\mathbb{R}^n$

otevřená koule :  $B_0^n(x; r) = \{y \in \mathbb{R}^n \mid |y - x| < r\}$  v  $\mathbb{R}^n$  se středem v bodě  $x$   
a poloměrem  $r > 0$

uzavřená koule :  $B^n(x; r)$   
jednotková sféra :  $\partial B^n(x; r)$  ... povrch jednotkové koule

objem jednotkové koule :  $\alpha(n) = |B^n(0; 1)| = \frac{\pi^{\frac{n}{2}}}{\Gamma(\frac{n}{2} + 1)} = \frac{2\pi^{\frac{n}{2}}}{n\Gamma(\frac{n}{2})}$

plocha jednotkové sféry :  $\kappa(n) = |\partial B^n(0; 1)| = n |B^n(0; 1)| = \frac{n\pi^{\frac{n}{2}}}{\Gamma(\frac{n}{2} + 1)} = \frac{2\pi^{\frac{n}{2}}}{\Gamma(\frac{n}{2})}$

platí :  $|B(x; r)| = r^n |B(0; 1)|, \quad |\partial B(x; r)| = r^{n-1} |\partial B(0; 1)|$

budeme navíc zkráceně značit  $B_r \equiv B(0; r)$ .

## 6 Některé důkazy

### 6.1 Důkaz invariance Laplaceova operátoru vůči translaci a rotaci

Důkaz provedeme ve 2D, obecný případ n  $n$ D si lze představit jako posloupnost operací rotace kolem jedné osy a translace. Změnu souřadnic ve 2D si lze napsat jako

$$\begin{bmatrix} \bar{x}_1 \\ \bar{x}_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cos(\alpha) & \sin(\alpha) \\ -\sin(\alpha) & \cos(\alpha) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} t_1 \\ t_2 \end{bmatrix}$$

V nových souřadnicích pak lze psát

$$u(x_1, x_2) = u^*(\bar{x}_1, \bar{x}_2) = u^*(x_1 \cos(\alpha) + x_2 \sin(\alpha) + t_1, -x_1 \sin(\alpha) + x_2 \cos(\alpha) + t_2)$$

tedy

$$\begin{aligned} u_{x_1} &= u_{\bar{x}_1}^* \cos(\alpha) - u_{\bar{x}_2}^* \sin(\alpha) \\ u_{x_2} &= u_{\bar{x}_1}^* \sin(\alpha) + u_{\bar{x}_2}^* \cos(\alpha) \\ u_{x_1 x_1} &= u_{\bar{x}_1 \bar{x}_1}^* \cos^2(\alpha) - 2u_{\bar{x}_1 \bar{x}_2}^* \sin(\alpha) \cos(\alpha) + u_{\bar{x}_2 \bar{x}_2}^* \sin^2(\alpha) \\ u_{x_2 x_2} &= u_{\bar{x}_1 \bar{x}_1}^* \sin^2(\alpha) + 2u_{\bar{x}_1 \bar{x}_2}^* \sin(\alpha) \cos(\alpha) + u_{\bar{x}_2 \bar{x}_2}^* \cos^2(\alpha) \\ 0 &= u_{x_1 x_1} + u_{x_2 x_2} = u_{\bar{x}_1 \bar{x}_1}^* + u_{\bar{x}_2 \bar{x}_2}^* \end{aligned}$$



## 6.2 Odvození vzorce pro Jakobián transformace do zobecněných sférických souřadnic

Spočítejme Jakobián (pravé strany vydělené  $r$  označme  $g_i^n$ ,  $i \in \langle 1, n \rangle_{\mathbb{N}}$ )

$$\begin{aligned}
 J_n &= \begin{vmatrix} g_1^n & r\partial_\varphi g_1^n & r\partial_{\phi_1} g_1^n & \cdots & r\partial_{\phi_{n-3}} g_1^n & r\partial_{\phi_{n-2}} g_1^n \\ g_2^n & r\partial_\varphi g_2^n & r\partial_{\phi_1} g_2^n & \cdots & r\partial_{\phi_{n-3}} g_2^n & r\partial_{\phi_{n-2}} g_2^n \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ g_{n-1}^n & r\partial_\varphi g_{n-1}^n & r\partial_{\phi_1} g_{n-1}^n & \cdots & r\partial_{\phi_{n-3}} g_{n-1}^n & r\partial_{\phi_{n-2}} g_{n-1}^n \\ g_n^n & r\partial_\varphi g_n^n & r\partial_{\phi_1} g_n^n & \cdots & r\partial_{\phi_{n-3}} g_n^n & r\partial_{\phi_{n-2}} g_n^n \end{vmatrix} \\
 &= r^{n-1} \begin{vmatrix} g_1^n & \partial_\varphi g_1^n & \partial_{\phi_1} g_1^n & \cdots & \partial_{\phi_{n-3}} g_1^n & \partial_{\phi_{n-2}} g_1^n \\ g_2^n & \partial_\varphi g_2^n & \partial_{\phi_1} g_2^n & \cdots & \partial_{\phi_{n-3}} g_2^n & \partial_{\phi_{n-2}} g_2^n \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ g_{n-1}^n & \partial_\varphi g_{n-1}^n & \partial_{\phi_1} g_{n-1}^n & \cdots & \partial_{\phi_{n-3}} g_{n-1}^n & \partial_{\phi_{n-2}} g_{n-1}^n \\ g_n^n & \partial_\varphi g_n^n & \partial_{\phi_1} g_n^n & \cdots & \partial_{\phi_{n-3}} g_n^n & \partial_{\phi_{n-2}} g_n^n \end{vmatrix}
 \end{aligned}$$

zobrazení z odstavce 5.3. Pokusme se odvodit rekurzivní vztah pro  $J_n$  a to tak, že matici v předchozím determinantu vyjádříme pomocí  $J_n$ . Snadno lze ukázat, že pro  $n = 2$  je

$$J_2 = r \begin{vmatrix} \cos(\varphi) & -\sin(\phi_1) \\ \sin(\varphi) & \cos(\phi_1) \end{vmatrix} = r.$$

Dále pak

$$\begin{aligned}
 J_n &= r^{n-1} \begin{vmatrix} \sin(\phi_{n-2})g_1^{n-1} & \sin(\phi_{n-2})\partial_\varphi g_1^{n-1} & \sin(\phi_{n-2})\partial_{\phi_1} g_1^{n-1} & \cdots & \sin(\phi_{n-2})\partial_{\phi_{n-3}} g_1^{n-1} & \cos(\phi_{n-2})g_1^{n-1} \\ \sin(\phi_{n-2})g_2^{n-1} & \sin(\phi_{n-2})\partial_\varphi g_2^{n-1} & \sin(\phi_{n-2})\partial_{\phi_1} g_2^{n-1} & \cdots & \sin(\phi_{n-2})\partial_{\phi_{n-3}} g_2^{n-1} & \cos(\phi_{n-2})g_2^{n-1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ \sin(\phi_{n-2})g_{n-1}^{n-1} & \sin(\phi_{n-2})\partial_\varphi g_{n-1}^{n-1} & \sin(\phi_{n-2})\partial_{\phi_1} g_{n-1}^{n-1} & \cdots & \sin(\phi_{n-2})\partial_{\phi_{n-3}} g_{n-1}^{n-1} & \cos(\phi_{n-2})g_{n-1}^{n-1} \\ \cos(\phi_{n-2}) & 0 & 0 & \cdots & 0 & -\sin(\phi_{n-2}) \end{vmatrix} \\
 &= r \sin^{n-3}(\phi_{n-2}) r^{n-2} \begin{vmatrix} \sin^2(\phi_{n-2})g_1^{n-1} & \partial_\varphi g_1^{n-1} & \partial_{\phi_1} g_1^{n-1} & \cdots & \partial_{\phi_{n-3}} g_1^{n-1} & \cos(\phi_{n-2})g_1^{n-1} \\ \sin^2(\phi_{n-2})g_2^{n-1} & \partial_\varphi g_2^{n-1} & \partial_{\phi_1} g_2^{n-1} & \cdots & \partial_{\phi_{n-3}} g_2^{n-1} & \cos(\phi_{n-2})g_2^{n-1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ \sin^2(\phi_{n-2})g_{n-1}^{n-1} & \partial_\varphi g_{n-1}^{n-1} & \partial_{\phi_1} g_{n-1}^{n-1} & \cdots & \partial_{\phi_{n-3}} g_{n-1}^{n-1} & \cos(\phi_{n-2})g_{n-1}^{n-1} \\ \cos(\phi_{n-2})\sin(\phi_{n-2}) & 0 & 0 & \cdots & 0 & -\sin(\phi_{n-2}) \end{vmatrix} \\
 &= r \sin^{n-3}(\phi_{n-2}) r^{n-2} \begin{vmatrix} g_1^{n-1} & \partial_\varphi g_1^{n-1} & \partial_{\phi_1} g_1^{n-1} & \cdots & \partial_{\phi_{n-3}} g_1^{n-1} & \cos(\phi_{n-2})g_1^{n-1} \\ g_2^{n-1} & \partial_\varphi g_2^{n-1} & \partial_{\phi_1} g_2^{n-1} & \cdots & \partial_{\phi_{n-3}} g_2^{n-1} & \cos(\phi_{n-2})g_2^{n-1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ g_{n-1}^{n-1} & \partial_\varphi g_{n-1}^{n-1} & \partial_{\phi_1} g_{n-1}^{n-1} & \cdots & \partial_{\phi_{n-3}} g_{n-1}^{n-1} & \cos(\phi_{n-2})g_{n-1}^{n-1} \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 & -\sin(\phi_{n-2}) \end{vmatrix} = (-1)r \sin^{n-3}(\phi_{n-2}) \cdot J_{n-1}
 \end{aligned}$$

kde v poslední úpravě matice jsme k prvním sloupcům přičetli  $\cos(\phi_{n-2})$  násobek posledního. Pomocí tohoto rekurentního vztahu již obdržíme

$$\begin{aligned}
 J_n &= (-1)^{n-2} r^{n-2} \sin^{n-2}(\phi_{n-2}) \sin^{n-3}(\phi_{n-3}) \cdots \sin(\phi_1) J_2 \\
 &= (-1)^n r^{n-1} \sin^{n-2}(\phi_{n-2}) \sin^{n-3}(\phi_{n-3}) \cdots \sin(\phi_1).
 \end{aligned}$$

## 6.3 Důkaz $\alpha(n) = |B^n(0, 1)| = \frac{\pi^{n/2}}{\Gamma(\frac{n}{2}+1)}$ , $\kappa(n) = |\partial B^n(0, 1)| = \frac{2\pi^{n/2}}{\Gamma(\frac{n}{2})}$

Spočteme obecnější integrály (značení viz 5.4)

$$\int_{B^n(0,R)} |x|^{2\alpha} dx, \quad \int_{\partial B^n(0,R)} |x|^{2\alpha} dx$$

požadované důkazy pak získáme dosazením  $\alpha = 0$ ,  $R = 1$ . Pomocí substituce do zobecněných sférických souřadnic (viz 5.3) získáme

$$\begin{aligned} \int_{B^n(0,R)} |x|^{2\alpha} dx &= \int_0^R \rho^{2\alpha+n-1} dx \cdot \int_0^{2\pi} 1 d\rho \cdot \prod_{i=1}^{n-2} \int_0^{2\pi} \sin^i(\phi_i) d\phi_i \\ &= \left[ \frac{\rho^{2\alpha+n}}{2\alpha+n} \right]_0^R \cdot \left[ \varphi \right]_0^{2\pi} \cdot \prod_{i=1}^{n-2} I_i = \frac{2\pi R^{2\alpha+n}}{2\alpha+n} \cdot \prod_{i=1}^{n-2} I_i \\ \int_{\partial B^n(0,R)} |x|^{2\alpha} dx &= R^{2\alpha+n-1} \cdot \int_0^{2\pi} 1 d\rho \cdot \prod_{i=1}^{n-2} \int_0^{2\pi} \sin^i(\phi_i) d\phi_i \\ &= 2\pi R^{2\alpha+n-1} \cdot \prod_{i=1}^{n-2} I_i = \frac{2\alpha+n}{R} \int_{B^n(0,R)} |x|^{2\alpha} dx \end{aligned}$$

kde jsme využili

$$\begin{aligned} I_1 &= \int_0^\pi \sin(\phi) d\phi = \left[ -\cos(\phi) \right]_0^\pi = 2 \\ I_2 &= \int_0^\pi \sin^2(\phi) d\phi = \int_0^\pi \frac{1 + \cos(2\phi)}{2} d\phi = \left[ \frac{\phi}{2} - \frac{\sin(2\phi)}{4} \right]_0^\pi = \frac{\pi}{2} \end{aligned}$$

a rekurzivního vztahu

$$\begin{aligned} I_k &= \int_0^\pi \sin^k(\phi) d\phi = \int_0^\pi \sin^{k-1}(\phi) \sin(\phi) d\phi \\ &= \left[ -\sin^{k-1}(\phi) \cos(\phi) \right]_0^\pi + (k-1) \int_0^\pi \sin^{k-2}(\phi) \cos^2(\phi) d\phi \\ &= (k-1) \int_0^\pi \sin^{k-2}(\phi) (1 - \sin^2(\phi)) d\phi = (k-1) (I_{k-2} - I_k) = \frac{k-1}{k} I_{k-2} \\ &= \begin{cases} 2 \cdot \frac{2}{3} \cdot \frac{4}{5} \cdots \frac{2l}{2l+1} = 2 \frac{(k-1)!!}{k!!} & k = 2l+1 \\ \frac{\pi}{2} \cdot \frac{3}{4} \cdot \frac{5}{6} \cdots \frac{2l-1}{2l} = \pi \frac{(k-1)!!}{k!!} & k = 2l \end{cases}, l \in \mathbb{N} \end{aligned}$$

kde symbolem  $(\cdot)!!$  (dvojitý faktoriál) jsme označili

$$n!! = \prod_{i=1}^k (2i+m), \quad n = 2k+m, \quad k \in \mathbb{N}, \quad m \in \{0,1\} \quad \text{a} \quad 0!! = 1!! = 1$$

Pro zajímavost

$k$	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13
$I_k$	2	$\frac{1\pi}{2}$	$\frac{4}{3}$	$\frac{3\pi}{8}$	$\frac{16}{15}$	$\frac{5\pi}{16}$	$\frac{32}{35}$	$\frac{35\pi}{128}$	$\frac{256}{315}$	$\frac{63\pi}{256}$	$\frac{512}{693}$	$\frac{231\pi}{1024}$	$\frac{2048}{3003}$
$\prod_{i=1}^k I_i$	2	$\pi$	$\frac{4\pi}{3}$	$\frac{1\pi^2}{2}$	$\frac{8\pi^2}{15}$	$\frac{1\pi^3}{6}$	$\frac{16\pi^3}{105}$	$\frac{1\pi^4}{24}$	$\frac{32\pi^4}{945}$	$\frac{1\pi^5}{120}$	$\frac{64\pi^5}{10395}$	$\frac{1\pi^6}{720}$	$\frac{128\pi^6}{135135}$

Dále

$$I_k I_{k+1} = 2 \frac{(k-1)!!}{k!!} \pi \frac{(k)!!}{(k+1)!!} = 2\pi \frac{(k-1)!!}{(k+1)[(k-1)!!]} = \frac{2\pi}{k+1}$$

a proto

$$\prod_{i=1}^{n-2} I_i = \begin{cases} I_1 \prod_{j=1}^{\frac{n-3}{2}} I_{2j} I_{2j+1} = 2 \prod_{j=1}^{\frac{n-3}{2}} \frac{2\pi}{2j+1} = 2 \frac{(2\pi)^{\frac{n-3}{2}}}{(n-2)!!} = \frac{2^{\frac{n-1}{2}} \pi^{\frac{n-3}{2}}}{(n-2)!!} & n = 2k+1 \\ \prod_{j=1}^{\frac{n-2}{2}} I_{2j-1} I_{2j} = \prod_{j=1}^{\frac{n-2}{2}} \frac{\pi}{j} = \frac{\pi^{\frac{n-2}{2}}}{(\frac{n-2}{2})!} & n = 2k+2 \end{cases}, k \in \mathbb{N}$$

$$= \frac{2^{\lfloor \frac{n-1}{2} \rfloor} \pi^{\lfloor \frac{n-2}{2} \rfloor}}{(n-2)!!} = \frac{\pi^{\lfloor \frac{n-2}{2} \rfloor}}{\Gamma(\frac{n}{2})}$$

Využijeme toho k dopočetní

$$\int_{B^n(0,R)} |x|^{2\alpha} dx = \begin{cases} \frac{2\pi R^{2\alpha+n}}{2\alpha+n} \frac{2^{\frac{n-1}{2}} \pi^{\frac{n-3}{2}}}{(n-2)!!} = \frac{2^{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor} \pi^{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor} R^{2\alpha+n}}{(2\alpha+n) \cdot (n-2)!!} & n = 2k+1 \\ \frac{2\pi R^{2\alpha+n}}{2\alpha+n} \frac{\pi^{\frac{n-2}{2}}}{(\frac{n-2}{2})!} = \frac{2\pi^{\frac{n}{2}} R^{2\alpha+n}}{(2\alpha+n) \cdot (n-2)!!} & n = 2k+2 \end{cases}, k \in \mathbb{N}$$

Speciálně pro  $\alpha = 0$  je

$$|B^n(0, R)| = \begin{cases} \frac{2^{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor} \pi^{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor} R^n}{n \cdot (n-2)!!} = \frac{2^{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor} \pi^{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor} R^n}{n!!} & n = 2k+1 \\ \frac{2\pi^{\frac{n}{2}} R^n}{n \cdot (\frac{n-2}{2})!} = \frac{\pi^{\frac{n}{2}} R^n}{n \cdot (\frac{n-2}{2})!} & n = 2k+2 \end{cases}, k \in \mathbb{N}$$

a další volbou  $R = 1$  obdržíme pro  $|B^n(0, 1)| = \int_{B^n(0,1)} 1 dx$  a  $|\partial B^n(0, 1)| = n|B^n(0, 1)|$  vztahy (viz také [wiki])

$$|\partial B^n(0, 1)| = n|B^n(0, 1)| = \begin{cases} \frac{n 2^{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor} \pi^{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor}}{n!!} = \frac{2\pi^{\frac{n}{2}}}{\sqrt{\pi(n-2)!!}} & n = 2k+1 \\ \frac{\pi^{\frac{n}{2}}}{(\frac{n-2}{2})!} & n = 2k+2 \end{cases}, k \in \mathbb{N}$$

$$= \frac{2\pi^{\frac{n}{2}}}{\Gamma(\frac{n}{2})} = \frac{n\pi^{\frac{n}{2}}}{\Gamma(1 + \frac{n}{2})}$$

kde jsme využili vlastností

$$\Gamma\left(\frac{n}{2}\right) = \Gamma\left(\frac{1}{2} + k\right) = \frac{(2k-1)!!\sqrt{\pi}}{2^k} = \frac{(n-2)!!\sqrt{\pi}}{2^{\frac{n-1}{2}}} \quad \forall n = 2k+1, k \in \mathbb{N}$$

$$\Gamma\left(\frac{n}{2}\right) = \Gamma(k) = (k-1)! = \left(\frac{n-2}{2}\right)! \quad \forall n = 2k+2, k \in \mathbb{N}$$

$$\Gamma(1+x) = x\Gamma(x)$$

funkce  $\Gamma$ , viz [wiki]. Pro počáteční hodnoty hodnoty  $n$  můžeme sestavit tabulku

$n$	2	3	4	5	6	7	8	9	10
$ B^n(0, 1) $	$\pi$	$\frac{4\pi}{3}$	$\frac{\pi^2}{2}$	$\frac{8\pi^2}{15}$	$\frac{\pi^3}{6}$	$\frac{16\pi^3}{105}$	$\frac{\pi^4}{24}$	$\frac{32\pi^4}{945}$	$\frac{\pi^5}{120}$
$ \partial B^n(0, 1) $	$2\pi$	$4\pi$	$2\pi^2$	$\frac{8\pi^2}{3}$	$\pi^3$	$\frac{16\pi^3}{15}$	$\frac{\pi^4}{3}$	$\frac{32\pi^4}{105}$	$\frac{\pi^5}{12}$

## Reference

- [Rok11] Mirko Rokyta: Parciální diferenciální rovnice I, Klasická teorie, <http://www.karlin.mff.cuni.cz/~rokyta/vyuka/>
- [KalKub09] Josef Kalas, Jaromír Kuben: Integrovaný počet funkcí více proměnných, [http://is.muni.cz/e1/1431/podzim2011/M3100/IP\\_II.pdf](http://is.muni.cz/e1/1431/podzim2011/M3100/IP_II.pdf)
- [Bro12] Martin Brokate: Partielle Differentialgleichungen, [http://www-m6.ma.tum.de/~brokate/pde\\_ws11.pdf](http://www-m6.ma.tum.de/~brokate/pde_ws11.pdf)
- [Ewa10] Lawrence C. Evans: Partial Differential Equations