

Numerické metody a statistika

Radek Kučera

VŠB-TU Ostrava

2016-2017

Iterační metody řešení soustav lineárních rovnic

Formulace úlohy

$$\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$$

- **Předpoklad:** existuje jediné řešení \mathbf{x}
- **Iterační postup řešení:** počítá se posloupnost vektorů $\mathbf{x}^{(k)}$

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \mathbf{x}^{(k)} = \mathbf{x}$$

Příklad

$$\begin{pmatrix} 4 & -1 & 2 \\ 2 & 5 & 1 \\ 1 & 1 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -12 \\ 5 \\ -4 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x_1^{(0)} \\ x_2^{(0)} \\ x_3^{(0)} \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} x_1^{(1)} \\ x_2^{(1)} \\ x_3^{(1)} \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} x_1^{(2)} \\ x_2^{(2)} \\ x_3^{(2)} \end{pmatrix} \dots \Rightarrow \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$$

Přímé metody

- malé soustavy ($n = 100, 1000$)
- plné matice (téměř všechny prvky jsou nenulové)
- dobře podmíněné matice

Iterační metody

- velké soustavy ($n > 100, 1000$)
- řídké matice (obsahují hodně nulových prvků, ty se neukládají)
- špatně podmíněné matice (každou iteraci lze chápat jako počáteční)
- iterační zpřesnění řešení vypočítaného přímo metodou
- iterační výpočty lze zobecnit pro složitější úlohy (s omezením)

Obecná lineární iterační metoda

- soustavu rovnic $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$ převedeme do **iteračního tvaru**:

$$\mathbf{x} = \mathbf{Cx} + \mathbf{d}$$

- zvolíme počáteční aproximaci: $\mathbf{x}^{(0)}$
- postupně počítáme jednotlivé aproximace $\mathbf{x}^{(k+1)}$:

$$\mathbf{x}^{(k+1)} = \mathbf{Cx}^{(k)} + \mathbf{d}, \quad k = 0, 1, 2, \dots$$

- sledujeme přitom ukončovací kritérium:

$$\|\mathbf{x}^{(k+1)} - \mathbf{x}^{(k)}\| \leq \varepsilon,$$

kde ε je předepsaná tolerance

Příklad 1 (konvergentní výpočet)

$$\left. \begin{array}{l} 4x_1 - x_2 + 2x_3 = -12 \\ 2x_1 + 5x_2 + x_3 = 5 \\ x_1 + x_2 - 3x_3 = -4 \end{array} \right\} \iff \begin{cases} x_1 = \frac{1}{4}(-12 + x_2 - 2x_3) \\ x_2 = \frac{1}{5}(5 - 2x_1 - x_3) \\ x_3 = \frac{1}{-3}(-4 - x_1 - x_2) \end{cases}$$

Zde je:

$$\mathbf{C} = \begin{pmatrix} 0 & 1/4 & -2/4 \\ -2/5 & 0 & -1/5 \\ 1/3 & 1/3 & 0 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{d} = \begin{pmatrix} -12/4 \\ 1 \\ 4/3 \end{pmatrix}$$

Iterační vzorce:

$$\begin{aligned} x_1^{(k+1)} &= \frac{1}{4}(-12 + x_2^{(k)} - 2x_3^{(k)}) \\ x_2^{(k+1)} &= \frac{1}{5}(5 - 2x_1^{(k)} - x_3^{(k)}) \\ x_3^{(k+1)} &= \frac{1}{-3}(-4 - x_1^{(k)} - x_2^{(k)}) \end{aligned}$$

Příklad 1 (konvergentní výpočet)

k	$x_1^{(k)}$	$x_2^{(k)}$	$x_3^{(k)}$	$\ \mathbf{x}^{(k)} - \mathbf{x}^{(k-1)}\ _R$
0	0	0	0	—
1	-3.000	1.0000	1.3333	1.3333
2	-3.4167	1.9333	0.6667	0.9333
3	-2.8500	2.2333	0.8389	0.5667
4	-2.8611	1.9722	1.1278	0.2889
5	-3.0708	1.9189	1.0370	0.2097
6	-3.0388	2.0209	0.9494	0.1020
7	-2.9694	2.0256	0.9940	0.0694
8	-2.9906	1.9890	1.0187	0.0367
9	-3.0121	1.9925	0.9995	0.0215
10	-3.0016	2.0050	0.9935	0.0125
11	-2.9955	2.0019	1.0011	0.0077 $< \varepsilon = 10^{-2}$
	-3	2	1	

Příklad 2 (divergentní výpočet)

$$\left. \begin{array}{l} 4x_1 - x_2 + 2x_3 = -12 \\ 2x_1 + 5x_2 + x_3 = 5 \\ x_1 + x_2 - 3x_3 = -4 \end{array} \right\} \iff \begin{cases} x_1 = -12 - 3x_1 + x_2 - 2x_3 \\ x_2 = 5 - 2x_1 - 4x_2 - x_3 \\ x_3 = -4 - x_1 - x_2 + 4x_3 \end{cases}$$

Zde je:

$$\mathbf{C} = \begin{pmatrix} -3 & 1 & -2 \\ -2 & -4 & -1 \\ -1 & -1 & 4 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{d} = \begin{pmatrix} -12 \\ 5 \\ -4 \end{pmatrix}$$

Iterační vzorce:

$$\begin{aligned} x_1^{(k+1)} &= -12 - 3x_1^{(k)} + x_2^{(k)} - 2x_3^{(k)} \\ x_2^{(k+1)} &= 5 - 2x_1^{(k)} - 4x_2^{(k)} - x_3^{(k)} \\ x_3^{(k+1)} &= -4 - x_1^{(k)} - x_2^{(k)} + 4x_3^{(k)} \end{aligned}$$

Příklad 2 (divergentní výpočet)

k	$x_1^{(k)}$	$x_2^{(k)}$	$x_3^{(k)}$	$\ \mathbf{x}^{(k)} - \mathbf{x}^{(k-1)}\ _R$
0	0	0	0	—
1	-12	5	-4	5
2	37	13	-13	49
3	-84	-108	-106	93
4	344	711	-236	819
5	139	-3291	-2003	205
6	286	14894	-4864	18185
7	23752	-55279	-34640	23466
	-3	2	1	

Jacobiova iterační metoda

- převod na iterační tvar podle Příkladu 1: z první rovnice vyjádříme x_1 , ze druhé x_2 , atd.
- obecný zápis po rovnicích: $\mathbf{A} = (a_{ij})$, $a_{ii} \neq 0$, $\mathbf{b} = (b_i)$

$$x_i^{(k+1)} = \frac{1}{a_{ii}} \left(b_i - \sum_{j=1}^{i-1} a_{ij} x_j^{(k)} - \sum_{j=i+1}^n a_{ij} x_j^{(k)} \right), \quad i = 1, \dots, n$$

- obecný zápis maticově: $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$, $\mathbf{A} = \mathbf{L} + \mathbf{D} + \mathbf{U}$

$$(\mathbf{L} + \mathbf{D} + \mathbf{U})\mathbf{x} = \mathbf{b}$$

$$\mathbf{x} = -\mathbf{D}^{-1}(\mathbf{L} + \mathbf{U})\mathbf{x} + \mathbf{D}^{-1}\mathbf{b}$$

$$\mathbf{x}^{(k+1)} = -\mathbf{D}^{-1}(\mathbf{L} + \mathbf{U})\mathbf{x}^{(k)} + \mathbf{D}^{-1}\mathbf{b}$$

- iterační matice $\mathbf{C}_J = -\mathbf{D}^{-1}(\mathbf{L} + \mathbf{U})$, $\mathbf{d}_J = \mathbf{D}^{-1}\mathbf{b}$

Gauss-Seidelova iterační metoda

Příklad 1 (pokračování)

Iterační vzorce Jacobiovy metody:

$$\begin{aligned}x_1^{(k+1)} &= \frac{1}{4}(-12 + x_2^{(k)} - 2x_3^{(k)}) \\x_2^{(k+1)} &= \frac{1}{5}(5 - 2x_1^{(k)} - x_3^{(k)}) \\x_3^{(k+1)} &= \frac{1}{-3}(-4 - x_1^{(k)} - x_2^{(k)})\end{aligned}$$

Iterační vzorce Gauss-Seidelovy metody:

$$\begin{aligned}x_1^{(k+1)} &= \frac{1}{4}(-12 + x_2^{(k)} - 2x_3^{(k)}) \\x_2^{(k+1)} &= \frac{1}{5}(5 - 2x_1^{(k+1)} - x_3^{(k)}) \\x_3^{(k+1)} &= \frac{1}{-3}(-4 - x_1^{(k+1)} - x_2^{(k+1)})\end{aligned}$$

Snahou je urychlit konvergenci iteračního výpočtu.

Příklad 1 (pokračování)

k	$x_1^{(k)}$	$x_2^{(k)}$	$x_3^{(k)}$	$\ \mathbf{x}^{(k)} - \mathbf{x}^{(k-1)}\ _R$
0	0	0	0	—
1	-3.0000	2.2000	1.0667	3.0000
2	-2.9833	1.9800	0.9989	0.2200
3	-3.0044	2.0020	0.9992	0.0220
4	-2.9991	1.9998	1.0002	$0.0054 < \varepsilon = 10^{-2}$
	-3	2	1	

- obecný zápis po rovnicích: $\mathbf{A} = (a_{ij})$, $a_{ii} \neq 0$, $\mathbf{b} = (b_i)$

$$x_i^{(k+1)} = \frac{1}{a_{ii}} \left(b_i - \sum_{j=1}^{i-1} a_{ij} x_j^{(k+1)} - \sum_{j=i+1}^n a_{ij} x_j^{(k)} \right), \quad i = 1, \dots, n$$

- obecný zápis maticově: $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$, $\mathbf{A} = \mathbf{L} + \mathbf{D} + \mathbf{U}$

$$(\mathbf{L} + \mathbf{D} + \mathbf{U})\mathbf{x} = \mathbf{b}$$

$$(\mathbf{L} + \mathbf{D})\mathbf{x} = -\mathbf{U}\mathbf{x} + \mathbf{b}$$

$$(\mathbf{L} + \mathbf{D})\mathbf{x}^{(k+1)} = -\mathbf{U}\mathbf{x}^{(k)} + \mathbf{b}$$

$$\mathbf{x}^{(k+1)} = -(\mathbf{L} + \mathbf{D})^{-1}\mathbf{U}\mathbf{x}^{(k)} + (\mathbf{L} + \mathbf{D})^{-1}\mathbf{b}$$

- iterační matice $\mathbf{C}_{GS} = -(\mathbf{L} + \mathbf{D})^{-1}\mathbf{U}$, $\mathbf{d}_{GS} = (\mathbf{L} + \mathbf{D})^{-1}\mathbf{b}$

Definice

Řekneme, že čtvercová matice $\mathbf{A} = (a_{ij})$ řádu n je **ostře diagonálně dominantní**, jestliže platí:

$$|a_{ii}| > \sum_{j=1}^{i-1} |a_{ij}| + \sum_{j=i+1}^n |a_{ij}|, \quad i = 1, \dots, n$$

Věta (o konvergenci)

Jacobiova (a také Gauss-Seidelova) iterační metoda konverguje pro libovolnou počáteční aproximaci $\mathbf{x}^{(0)}$, jestliže matice soustavy $\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$ je **ostře diagonálně dominantní**.

Poznámka

Pokud není matice soustavy ostře diagonálně dominantní, pak můžeme celou soustavu vhodně upravit.

Příklad

Daná soustava:

$$-8x_1 + 2x_2 + x_3 = -1$$

$$-2x_1 + x_2 - 3x_3 = -9$$

$$x_1 + x_2 + 3x_3 = 12$$

Upravená soustava, která má stejné řešení a ostře diagonální matici:

$$-8x_1 + 2x_2 + x_3 = -1$$

$$-x_1 + 2x_2 = 3$$

$$x_1 + x_2 + 3x_3 = 12$$

Konvergence iteračních metod

Definice

Nechť \mathbf{A} je čtvercová matice řádu n . Číslo λ (obecně komplexní), pro které má soustava rovnic

$$\mathbf{A}\mathbf{v} = \lambda\mathbf{v}$$

nenulové řešení, se nazývá **vlastní číslo** matice \mathbf{A} . Odpovídající nenulové řešení $\mathbf{v} \in \mathbb{R}^n$ se nazývá **vlastní vektor** matice \mathbf{A} .

Příklad

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 2 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

- tři vlastní čísla: $\lambda_1 = 1$, $\lambda_2 = 2$, $\lambda_3 = 3$
- tři lineárně nezávislé vlastní vektory:

$$\mathbf{v}_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1/\sqrt{2} \\ -1/\sqrt{2} \end{pmatrix}, \quad \mathbf{v}_2 = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{6} \\ -1/\sqrt{6} \\ -2/\sqrt{6} \end{pmatrix}, \quad \mathbf{v}_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1/\sqrt{2} \\ 1/\sqrt{2} \end{pmatrix}$$

Závěr

- vlastní čísla jsou kořeny **charakteristického polynomu**:

$$p_{\mathbf{A}}(\lambda) = \det(\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I})$$

- odpovídající vlastní vektory lze určit řešením singulárních soustav:

$$(\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I})\mathbf{v} = \mathbf{0}$$

- každá matice řádu n má **právě n** vlastních čísel (mohou být komplexní a násobná)
- počet lineárně nezávislých vlastních vektorů je **nejvýše n**

Příklad pro matice \mathbf{A} , \mathbf{B} , \mathbf{C} , \mathbf{D}

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

Věta

Vlastní čísla trojúhelníkové matice jsou její diagonální prvky.

Věta

Nechť λ , \mathbf{v} jsou vlastní číslo a odpovídající vlastní vektor matice \mathbf{A} , $c \in \mathbb{R}$, $k \in \mathbb{N}$. Pak $c\lambda^k$ je vlastní číslo matice $c\mathbf{A}^k$ odpovídající vlastnímu vektoru \mathbf{v} .

$$c\mathbf{A}^k \mathbf{v} = c\lambda \mathbf{A}^{k-1} \mathbf{v} = \dots = c\lambda^k \mathbf{v}$$

Věta

Nechť \mathbf{A} je reálná a symetrická čtvercová matice. Platí:

- 1 všechna vlastní čísla jsou reálná
- 2 všechny vlastní vektory odpovídající různým vlastním číslům jsou ortogonální
- 3 k -násobnému vlastnímu číslu odpovídá k lineárně nezávislých vlastních vektorů, které lze zvolit tak, aby byly ortogonální

Používáme komplexně sdružená čísla a vektory: $\bar{\lambda}, \bar{\mathbf{v}}$

1.

$$\left. \begin{aligned} \mathbf{A}\mathbf{v} &= \lambda\mathbf{v} \implies \bar{\mathbf{v}}^T \mathbf{A}\mathbf{v} = \lambda\bar{\mathbf{v}}^T \mathbf{v} \\ \mathbf{A}\bar{\mathbf{v}} &= \bar{\lambda}\bar{\mathbf{v}} \implies \mathbf{v}^T \mathbf{A}\bar{\mathbf{v}} = \bar{\lambda}\mathbf{v}^T \bar{\mathbf{v}} \end{aligned} \right\} \text{odečteme}$$

$$0 = (\lambda - \bar{\lambda}) \cdot \bar{\mathbf{v}}^T \mathbf{v} \implies \lambda = \bar{\lambda} \implies \lambda_{Im} = 0$$

2.

$$\left. \begin{aligned} \mathbf{A}\mathbf{v} &= \lambda\mathbf{v} \implies \mathbf{w}^T \mathbf{A}\mathbf{v} = \lambda\mathbf{w}^T \mathbf{v} \\ \mathbf{A}\mathbf{w} &= \mu\mathbf{w} \implies \mathbf{v}^T \mathbf{A}\mathbf{w} = \mu\mathbf{v}^T \mathbf{w} \end{aligned} \right\} \text{odečteme}$$

$$0 = (\lambda - \mu) \cdot \mathbf{w}^T \mathbf{v} \implies \mathbf{w}^T \mathbf{v} = 0$$

Důsledek

Vlastní vektory u reálné symetrické matice lze zvolit tak, že tvoří v \mathbb{R}^n bázi (která je dokonce ortogonální).

Výpočet vlastních čísel metodou LU-rozkladu

Definice

Čtvercové matice \mathbf{A} , \mathbf{B} jsou **podobné** jestliže existuje regulární matice \mathbf{C} taková, že platí:

$$\mathbf{B} = \mathbf{C}^{-1} \mathbf{A} \mathbf{C}$$

Věta

Podobné matice mají stejná vlastní čísla.

$$\mathbf{A} \mathbf{v} = \lambda \mathbf{v} \implies \mathbf{C}^{-1} \mathbf{A} \mathbf{C} \mathbf{C}^{-1} \mathbf{v} = \lambda \mathbf{C}^{-1} \mathbf{v} \implies \mathbf{B} \mathbf{w} = \lambda \mathbf{w}, \quad \mathbf{w} = \mathbf{C}^{-1} \mathbf{v}$$

Princip metody

LU-rozklad

násobení

$$\mathbf{A}_0 = \mathbf{A}: \quad \mathbf{A}_{k-1} = \mathbf{L}_k \mathbf{U}_k, \quad \mathbf{A}_k = \mathbf{U}_k \mathbf{L}_k, \quad k = 1, 2, \dots$$

- předkládáme konvergenci posloupností matic:

$$\{\mathbf{A}_k\} \rightarrow \bar{\mathbf{A}}, \quad \{\mathbf{L}_k\} \rightarrow \bar{\mathbf{L}}, \quad \{\mathbf{U}_k\} \rightarrow \bar{\mathbf{U}}$$

- všechny matice posloupnosti $\{\mathbf{A}_k\}$ jsou podobné

$$\mathbf{A}_k = \mathbf{U}_k \mathbf{L}_k = \mathbf{L}_k^{-1} \mathbf{L}_k \mathbf{U}_k \mathbf{L}_k = \mathbf{L}_k^{-1} \mathbf{A}_{k-1} \mathbf{L}_k$$

- všechny matice posloupnosti $\{\mathbf{U}_k\}$ jsou trojúhelníkové, a proto také $\bar{\mathbf{U}}$ je trojúhelníková
- za určitých předpokladů je $\bar{\mathbf{A}} = \bar{\mathbf{U}}$
- vlastní čísla matice \mathbf{A} jsou diagonální prvky $\bar{\mathbf{U}}$

Věta o konvergenci obecné iterační metody

Zjistíme jak se chová **iterační chyba**: $\mathbf{e}^{(k)} = \mathbf{x}^{(k)} - \mathbf{x}$

$$\left. \begin{array}{l} \mathbf{x} = \mathbf{C}\mathbf{x} + \mathbf{d} \\ \mathbf{x}^{(k+1)} = \mathbf{C}\mathbf{x}^{(k)} + \mathbf{d} \end{array} \right\} \begin{array}{l} \text{odečteme: } \mathbf{e}^{(k+1)} = \mathbf{C}\mathbf{e}^{(k)} \\ \text{odtud: } \mathbf{e}^{(k)} = \mathbf{C}^k \mathbf{e}^{(0)} \end{array}$$

Předpoklad: \mathbf{C} má vlastní čísla $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ a vlastní vektory $\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_n$, které tvoří bázi v \mathbb{R}^n .

$$\mathbf{e}^{(0)} = c_1 \mathbf{v}_1 + \dots + c_n \mathbf{v}_n$$

$$\mathbf{e}^{(k)} = c_1 \mathbf{C}^k \mathbf{v}_1 + \dots + c_n \mathbf{C}^k \mathbf{v}_n = c_1 \lambda_1^k \mathbf{v}_1 + \dots + c_n \lambda_n^k \mathbf{v}_n$$

Dostáváme:

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \mathbf{e}^{(k)} = \mathbf{0} \iff \lim_{k \rightarrow \infty} \lambda_i^k = 0 \quad \forall i$$

což nastane, jestliže

$$|\lambda_i| < 1 \quad \forall i$$

Věta

Obecná lineární iterační metoda konverguje pro každou počáteční aproximaci $\mathbf{x}^{(0)}$ právě, když všechna vlastní čísla iterační matice \mathbf{C} jsou v absolutní hodnotě menší než 1.

Věta

Obecná lineární iterační metoda konverguje pro každou počáteční aproximaci $\mathbf{x}^{(0)}$, jestliže $\|\mathbf{C}\| < 1$.

$$|\lambda| \cdot \|\mathbf{v}\| = \|\lambda\mathbf{v}\| = \|\mathbf{C}\mathbf{v}\| \leq \|\mathbf{C}\| \cdot \|\mathbf{v}\| \implies |\lambda| \leq \|\mathbf{C}\| < 1$$

Důsledek: konvergence Jakobiovy metody

Použijeme řádkovou normu. Podmínka $\|\mathbf{C}_J\|_R < 1$, kde $\mathbf{C}_J = -\mathbf{D}^{-1}(\mathbf{L} + \mathbf{U})$, je ekvivalentní tomu, že matice \mathbf{A} je ostře diagonálně dominantní.

Souhrn

- obecná lineární iterační metoda
- Jacobiova a Gauss-Seidelova iterační metoda
- důkaz konvergence
- vlastní čísla a vlastní vektory matic
- výpočet vlastních čísel metoda LU-rozkladu

Zdroj

- skripta Numerické metody
- str. 66–91