

# Řešitelnost SLAR

Lineární algebra

lekce 4

# Osnova

1. Opakování
2. Sloupcový prostor matice, hodnost
3. Nulový prostor matice
4. Řešitelnost SLAR

# 1. Opakování

# Lineární obal, báze na LVP

## Shrnutí:

- Lineární obal podmnožiny  $\mathcal{W}$  prostoru  $\mathcal{V}$  tvoří všechny (konečné) lineární kombinace prvků (vektorů) z  $\mathcal{W}$ , značíme ho  $\mathcal{L}(\mathcal{W})$ .
- Speciálně pro konečné množiny  $\mathcal{W} = \{\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n\} \subset \mathcal{V}$  je  $\mathcal{L}(\mathcal{W}) = \{\mathbf{b} \in \mathcal{V} : \mathbf{b} = \sum_{k=1}^n \alpha_k \mathbf{a}_k, \alpha_k \in \mathbb{R} (\mathbb{C})\}$ .
- Lineárně nezávislou podmnožinu  $\mathcal{B}$  prostoru  $\mathcal{V}$ , která  $\mathcal{V}$  generuje, tedy  $\mathcal{V} = \mathcal{L}(\mathcal{B})$ , nazveme *bází* prostoru  $\mathcal{V}$ .
- Speciálně na (netriviálním) konečnědimenzionálním prostoru  $\mathcal{V}$  ( $\dim \mathcal{V} = n \in \mathbb{N}$ ) je bází:
  - každá lineárně nezávislá množina (soustava) vektorů  $\{\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n\} \subset \mathcal{V}$ , jejíž počet prvků je roven  $\dim \mathcal{V}$ ,\*
  - každá množina (soustava) vektorů  $\{\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n\} \subset \mathcal{V}$ , jejíž počet prvků je roven  $\dim \mathcal{V}$  a která splňuje  $\mathcal{V} = \mathcal{L}(\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2, \dots, \mathbf{a}_n)$ .\*\*

\* Taková soustava už nutně prostor generuje.

\*\* Taková soustava je už nutně lineárně nezávislá.

# Soustava lineárních algebraických rovnic (SLAR)

## Shrnutí:

- $a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1$   
 $a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2$   
...  
 $a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m$

- rozšířená matice soustavy:

$$(\mathbf{A}|\mathbf{b}) \equiv \left( \begin{array}{cccc|c} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} & b_2 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} & b_m \end{array} \right)$$

*matice soustavy*      *(sloupcový) vektor pravých stran*

# Aritmetické vektory (značení)

## Shrnutí:

- $(a_1, a_2, \dots, a_n) = \mathbf{a}$ ,

- $\begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \dots \\ a_n \end{pmatrix} = \mathbf{a}$ .

## 2. Sloupcový prostor matice, hodnost

# Sloupcový prostor matice

## Definice:

Nechť  $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$  je matice řádu  $m \times n$ . Označme  $\mathbf{a}_j^S = \begin{pmatrix} a_{1j} \\ a_{2j} \\ \dots \\ a_{mj} \end{pmatrix}$  její  $j$ -tý sloupec,

resp. jemu odpovídající aritmetický vektor  $\mathbf{a}_j^S = (a_{1j}, a_{2j}, \dots, a_{mj}) \in \mathbb{R}^m$ .

Pak pod *sloupcovým prostorem* matice  $\mathbf{A}$  budeme rozumět:  $\mathcal{S}(\mathbf{A}) \stackrel{\text{def}}{=} \mathcal{L}(\mathbf{a}_1^S, \mathbf{a}_2^S, \dots, \mathbf{a}_n^S) \subset \mathbb{R}^m$ .

## Tvrzení:

$\mathcal{S}(\mathbf{A})$  je podprostor  $\mathbb{R}^m$ .

## Definice:

Dimenzi sloupcového prostoru  $\mathcal{S}(\mathbf{A})$  nazýváme (*sloupcovou*) *hodností matice* a označujeme ji  $h_S(\mathbf{A})$ ,  
 $h_S(\mathbf{A}) \stackrel{\text{def}}{=} \dim \mathcal{S}(\mathbf{A})$ .

## Pozorování:

$\mathcal{S}(\mathbf{A}) \subset \mathbb{R}^m \Rightarrow h_S(\mathbf{A}) \leq m$  (= počet řádků matice  $\mathbf{A}$ )



# Sloupcový prostor matice

## Příklad:

Určete sloupcovou hodnotnost matice  $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 2 \\ 2 & -2 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & -1 & -1 \end{pmatrix}$  a nalezněte (alespoň jednu) bázi na jejím sloupcovém prostoru  $\mathcal{S}(\mathbf{A})$ .

## Pozorování:

- Pokud v množině vektorů nahradíme kterýkoliv z nich lineární kombinací vektorů z této množiny, kdy u nahrazovaného vektoru stojí v této lineární kombinaci nenulový koeficient, lineární obal množiny se nezmění.
- Pokud prohodíme dva libovolné vektory v zadané množině vektorů, lineární obal této množiny se nezmění.
- **Přesně toto ale děláme v (řádkových) úpravách v Gaussově eliminační metodě.**

## Tvrzení:

- Nenulové řádky horní trojúhelníkové matice v řádkově odstupňovaném tvaru jsou lineárně nezávislé.

## *Řešení*

$$\mathbf{A}^T = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ -1 & -2 & -1 \\ 1 & 0 & -1 \\ 2 & 1 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{r_2:=r_2+r_1 \\ r_3:=r_3-r_1 \\ r_4:=r_4-2r_1}} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & -2 \\ 0 & -3 & -3 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_4:=2r_4-3r_3} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & -2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_3:=-r_3/2} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$\mathbf{B} = \{(1,2,1), (0,1,1)\}, \quad \dim \mathcal{S}(\mathbf{A}) = 2.$$

# Sloupcový prostor matice

## Příklad:

Určete sloupcovou hodnost matice  $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 2 \\ 2 & -2 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & -1 & -1 \end{pmatrix}$  a nalezněte (alespoň jednu) bázi na jejím sloupcovém prostoru  $\mathcal{S}(\mathbf{A})$ .

## *Řešení*

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ -1 & -2 & -1 \\ 1 & 0 & -1 \\ 2 & 1 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{r_2:=r_2+r_1 \\ r_3:=r_3-r_1 \\ r_4:=r_4-2r_1}} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & -2 \\ 0 & -3 & -3 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_4:=2r_4-3r_3} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & -2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_3:=-r_3/2} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$\mathcal{B} = \{(1,2,1), (0,1,1)\}, \quad \dim \mathcal{S}(\mathbf{A}) = 2.$$

## Poznámka:

- sloupcový zápis  $\mathcal{B}_s = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$ ,
- jiná báze  $\mathcal{B}' = \{(1,2,1), (1,0,-1)\}$ ,
- pozor na bázi  $\mathcal{B}'$ , bylo-li součástí úprav prohození řádků.

# Řádkový prostor matice

## Definice:

Pro matici  $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$  označme  $\mathbf{a}_i^R = (a_{i1}, a_{i2}, \dots, a_{in}) \in \mathbb{R}^n$  aritmetický vektor

odpovídající jejímu  $i$ -tému řádku.

Pak pod *řádkovým prostorem* matice  $\mathbf{A}$  budeme rozumět:  $\mathcal{R}(\mathbf{A}) \stackrel{\text{def}}{=} \mathcal{L}(\mathbf{a}_1^R, \mathbf{a}_2^R, \dots, \mathbf{a}_m^R) \subset \mathbb{R}^n$ .

## Definice:

Dimenzi řádkového prostoru  $\mathcal{R}(\mathbf{A})$  nazýváme (*řádkovou*) *hodností matice* a označujeme  $h_R(\mathbf{A})$ ,  
 $h_R(\mathbf{A}) \stackrel{\text{def}}{=} \dim \mathcal{R}(\mathbf{A})$ .

## Pozorování:

- $\mathcal{R}(\mathbf{A}) \subset \mathbb{R}^n \Rightarrow h_R(\mathbf{A}) \leq n$  (= počet sloupců matice  $\mathbf{A}$ ),
- $\mathcal{R}(\mathbf{A}) = \mathcal{S}(\mathbf{A}^T)$ ,  $h_R(\mathbf{A}) = h_S(\mathbf{A}^T)$ .

# Hodnost matice

## Věta:

$$h_S(\mathbf{A}) = h_R(\mathbf{A})$$

## Definice:

Číslo  $h(\mathbf{A}) \stackrel{\text{def}}{=} h_S(\mathbf{A}) = h_R(\mathbf{A})$  nazýváme *hodností* matice  $\mathbf{A}$ .

## Pozorování:

- $h(\mathbf{A}) \leq \min\{m, n\}$  (= menší z čísel počet sloupců / počet řádků matice  $\mathbf{A}$ ),
- $h(\mathbf{A}) = h(\mathbf{A}^T)$ ,
- regulární matice  $n \times n$  má hodnost  $n$ .

## 3. Nulový prostor matice

# Nulový prostor matice

## Definice:

Pod *nulovým prostorem (jádre)* matice  $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$  rozumíme podmnožinu  $\mathbb{R}^n$

$\mathcal{N}(\mathbf{A}) \stackrel{\text{def}}{=} \{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n : \mathbf{A} \cdot \mathbf{x} = \mathbf{o}\}$ , kde  $\mathbf{x}$  a  $\mathbf{o}$  jsou sloupcové vektory (matice řádů  $n \times 1$  a  $m \times 1$ ) a  $\mathbf{A} \cdot \mathbf{x}$  označuje maticové násobení.

## Poznámka:

Nulový prostor matice řádu  $m \times n$  hledáme jako řešení soustavy  $m$  homogenních SLAR (s nulovou pravou stranou) o  $n$  neznámých.

## Tvrzení:

Nulový prostor matice řádu  $m \times n$  je podprostor  $\mathbb{R}^n$ .

*Důkaz*

- $\mathbf{o} \in \mathcal{N}(\mathbf{A}) \Rightarrow \mathcal{N}(\mathbf{A}) \neq \emptyset$
- $\mathbf{x} \in \mathcal{N}(\mathbf{A}) \rightarrow \mathbf{A} \cdot \mathbf{x} = \mathbf{o}$ ,  $\mathbf{y} \in \mathcal{N}(\mathbf{A}) \rightarrow \mathbf{A} \cdot \mathbf{y} = \mathbf{o} \Rightarrow \mathbf{A} \cdot (\mathbf{x} + \mathbf{y}) = \mathbf{A} \cdot \mathbf{x} + \mathbf{A} \cdot \mathbf{y} = \mathbf{o} + \mathbf{o} = \mathbf{o} \Rightarrow \mathbf{x} + \mathbf{y} \in \mathcal{N}(\mathbf{A})$
- $\mathbf{x} \in \mathcal{N}(\mathbf{A}) \rightarrow \mathbf{A} \cdot \mathbf{x} = \mathbf{o} \Rightarrow \mathbf{A} \cdot (\alpha \mathbf{x}) = \alpha \mathbf{A} \cdot \mathbf{x} = \alpha \mathbf{o} = \mathbf{o} \Rightarrow \alpha \mathbf{x} \in \mathcal{N}(\mathbf{A})$

# Nulový prostor matice

## Příklad:

Nalezněte nulový prostor matice  $\mathbf{A}$ , alespoň jednu bázi na něm a určete jeho dimenzi, je-li

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 & 2 \\ 2 & 4 & 6 & 8 \\ 3 & 6 & 8 & 10 \end{pmatrix}.$$

Řešení (Gaussova eliminace)

- $\mathbf{A} \cdot \mathbf{x} = \mathbf{0}$ ,  $\mathbf{x} = (x_1, x_2, x_3, x_4)$ ,  $\mathbf{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix}$

- $\left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 2 & 2 & 0 \\ 2 & 4 & 6 & 8 & 0 \\ 3 & 6 & 8 & 10 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow[r_3:=r_3-3r_1]{r_2:=r_2-2r_1} \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 2 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 4 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{r_3:=r_3-r_2} \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 2 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \rightarrow x_4 = s, x_3 = -2s, x_2 = t, x_1 = 2s - 2t,$   
 $s, t \in \mathbb{R}$

- $\mathcal{N}(\mathbf{A}) = \{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^4 := (x_1, x_2, x_3, x_4) = (2s - 2t, t, -2s, s); s, t \in \mathbb{R}\}$   
 $\mathcal{N}(\mathbf{A}) = \{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^4 := (x_1, x_2, x_3, x_4) = s(2, 0, -2, 1) + t(-2, 1, 0, 0); s, t \in \mathbb{R}\} = \mathcal{L}((2, 0, -2, 1), (-2, 1, 0, 0))$
- $\mathcal{B} = \{(2, 0, -2, 1), (-2, 1, 0, 0)\}$
- $\dim \mathcal{N}(\mathbf{A}) = 2$

# Věta o dimenzi

## Věta:

Nechť  $\mathbf{A}$  je matice řádu  $m \times n$  ( $m$  řádků a  $n$  sloupců), pak platí

$$\dim \mathcal{S}(\mathbf{A}) + \dim \mathcal{N}(\mathbf{A}) = n.$$

## Poznámka:

Vzhledem k tomu, že  $\dim \mathcal{S}(\mathbf{A}) = h(\mathbf{A})$ , můžeme tvrzení věty psát ve tvaru:

$$h(\mathbf{A}) + \dim \mathcal{N}(\mathbf{A}) = n.$$



## 3. Řešitelnost SLAR

# Obecné řešení SLAR

## Tvrzení:

Nechť  $\mathbf{x}_p$  je nějaké (partikulární, částečné) řešení obecně nehomogenní SLAR,

$$\mathbf{A} \cdot \mathbf{x} = \mathbf{b}, \quad (*)$$

a  $\mathbf{x}_0$  je obecné (parametrizované) řešení soustavy homogenní,

$$\mathbf{A} \cdot \mathbf{x} = \mathbf{o},$$

pak lze obecné řešení nehomogenní soustavy (\*) psát jako

$$\mathbf{x} = \mathbf{x}_p + \mathbf{x}_0.$$

## *Důkaz*

- $\mathbf{x} = \mathbf{x}_p + \mathbf{x}_0 \Rightarrow \mathbf{A} \cdot \mathbf{x} = \mathbf{A} \cdot (\mathbf{x}_p + \mathbf{x}_0) = \mathbf{A} \cdot \mathbf{x}_p + \mathbf{A} \cdot \mathbf{x}_0 = \mathbf{b} + \mathbf{o} = \mathbf{b}$
- $\mathbf{A} \cdot \mathbf{x} = \mathbf{b} \Rightarrow \mathbf{A} \cdot (\mathbf{x} - \mathbf{x}_p) = \mathbf{A} \cdot \mathbf{x} - \mathbf{A} \cdot \mathbf{x}_p = \mathbf{b} - \mathbf{b} = \mathbf{o} \Rightarrow \mathbf{x} - \mathbf{x}_p = \mathbf{x}_0 \Rightarrow \mathbf{x} = \mathbf{x}_p + \mathbf{x}_0$

# Podmínky řešitelnosti SLAR

## Tvrzení:

Nechť  $\mathbf{x}_p$  je nějaké (partikulární, částečné) řešení obecně nehomogenní SLAR  $\mathbf{A} \cdot \mathbf{x} = \mathbf{b}$  (\*) a  $\mathbf{x}_0$  je obecné řešení soustavy homogenní,  $\mathbf{A} \cdot \mathbf{x} = \mathbf{0}$ , pak lze obecné řešení nehomogenní soustavy (\*) psát jako  $\mathbf{x} = \mathbf{x}_p + \mathbf{x}_0$ .

## Pozorování: (jednoznačnost řešení SLAR)

- Pokud řešení soustavy (\*) existuje, pak je jednoznačné, právě když  $\dim \mathcal{N}(\mathbf{A}) = 0$ .
- Podle věty o zachování dimenze to nastává, právě když  $h(\mathbf{A}) = n$ , kde  $n$  je počet neznámých (sloupců matice  $\mathbf{A}$ ).
- Je-li naopak  $h(\mathbf{A}) < n$ , řešení soustavy (\*), pokud existuje, jednoznačné není a je parametrizováno pomocí  $n - h(\mathbf{A}) = \dim \mathcal{N}(\mathbf{A})$  parametrů (koeficientů lineárních kombinací vybrané báze na  $\mathcal{N}(\mathbf{A})$ ).

## Pozorování: (existence řešení SLAR)

- (Partikulární) řešení soustavy (\*) existuje, právě když vektor pravých stran patří do sloupcového prostoru matice soustavy,  $\mathbf{b} \in \mathcal{S}(\mathbf{A})$ .
- To nastává, právě když mají matice soustavy  $\mathbf{A}$  a rozšířená matice soustavy  $(\mathbf{A}|\mathbf{b})$  stejnou hodnost.

## Poznámka:

- Řešení homogenní SLAR existuje vždy („přinejhorším“ je nulové). Proč?

# Frobeniova věta

Věta: (existence a jednoznačnost řešení SLAR)

- (Obecně) nehomogenní SLAR,  $\mathbf{A} \cdot \mathbf{x} = \mathbf{b}$ ,\* má řešení, právě když je hodnost matice soustavy rovna hodnosti rozšířené matice soustavy,  $h(\mathbf{A}) = h(\mathbf{A}|\mathbf{b})$ .
- V tom případě:
  - pokud je hodnost matice soustavy rovna počtu neznámých,  $h(\mathbf{A}) = n$ , je toto řešení určeno jednoznačně,
  - pokud je hodnost matice soustavy menší než počet neznámých,  $h(\mathbf{A}) < n$ ,\*\* není toto řešení určeno jednoznačně a je parametrizováno  $n - h(\mathbf{A})$  parametry.

\*  $\mathbf{A}$  je matice  $m \times n$ ,  $\mathbf{x}$  je sloupcový vektor  $n \times 1$  – neznámé,  $\mathbf{b}$  je sloupcový vektor  $m \times 1$  – pravé strany.

\*\* Případ  $h(\mathbf{A}) > n$  nemůže nastat. Proč?

**Konec lekce 4.**